

EasyRoll+ Quick Guide

Online-System

Status: April 2025

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

[ConveyLinxが認識されなかったら1](#)

[ConveyLinxが認識されなかったら2](#)

●オンラインTOP画面

[ナビゲーションツリー](#)

・ [ネットワークアダプタ](#)

・ [Access via VPN](#)

[メニューパネル](#)

・ [Discover](#)

・ [Show Nodes From](#)

・ [Topology & AutoConfig](#)

↳ [はじめる前に](#)

↳ [トポロジー構成とIPアドレス](#)

↳ [ConveyLinxイーサネットの定義](#)

↳ [PCをネットワークに接続](#)

↳ [自動構成手順1/2：トポロジーの構成](#)

↳ [自動構成手順2/2：IPアドレスに割り当て](#)

・ [Commission From Project](#)：プロジェクトファイルのアップロード

・ [ConveyStop](#)

↳ [概要](#)

↳ [設定方法](#)

・ [Scope Function](#)

・ [Setting of the selected node](#)

↳ [概要](#)

↳ [IPアドレス変更](#)

↳ [バックアップ](#)

↳ [ファームウェア更新](#)

●オンラインモジュール設定

・ [Main](#)

・ [General/IP](#)

・ [Configuration](#)

↳ [4つのモード別画面](#)

↳ [ZPAモード画面1/2](#)

↳ [ZPAモード画面2/2](#)

↳ [PLC I/Oモード画面1/2](#)

↳ [PLC I/Oモード画面2/2](#)

↳ [Hw Ctrlモード画面](#)

↳ [スレーブモード画面](#)

・ [Motors](#)

↳ [モータ設定タブメイン画面](#)

↳ [Motor Type](#)

↳ [Motor Direction](#)

↳ [Brake Method](#)

↳ [Speed](#)

↳ [Acceleration | Deceleration | Use G-Force](#)

↳ [Set All](#)

↳ [MDRs Run](#)

↳ [異常（エラー）とモータの状態表示](#)

↳ [モータの接続履歴](#)

↳ [エラー消去](#)

・ [Sensors](#)

↳ [光電センサ遮光ON/OFF切替](#)

↳ [センサデバウンスタイマ](#)

↳ [様々な機能を構成](#)

↳ [ピン2（AUX）の機能定義](#)

・ [Zones](#)

↳ [ゾーン設定画面](#)

↳ [ZPAモード/GAPタイマ/T-Zone Accept Timer](#)

↳ [Additional Setting（追加設定）](#)

↳ [Look ahead（先読み設定）](#)

↳ [Jam & auto-clear（センサジャムをクリア）](#)

↳ [Run after & induct（払出後の誘導支援機能）](#)

↳ [Touch & Go（タッチ&ゴー）](#)

・ [Merger](#)

↳ [Merger設定画面](#)

↳ [ConveyMergeコンポーネント](#)

↳ [Center Lane](#)

↳ [Left Lane/Right Lane（払出ゾーン設定）](#)

↳ [Left Lane/Right Lane（合流部の状態設定）](#)

↳ [Left Lane/Right Lane（T-merge Timers）](#)

↳ [Lane Full機能1/2](#)

↳ [Lane Full機能2/2](#)

↳ [ネットワーク/サブネット画面での確認](#)

・ [Logical Connections](#)

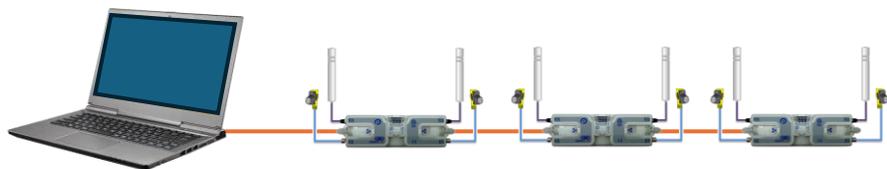
・ [Diagnostic Log](#)

・ [Registers Poll](#)

・ [Custom Functions](#)

Online System オンライン設定の大まかな手順

Step 1 PCとConveyLinx（実機）をLANケーブルで接続する。



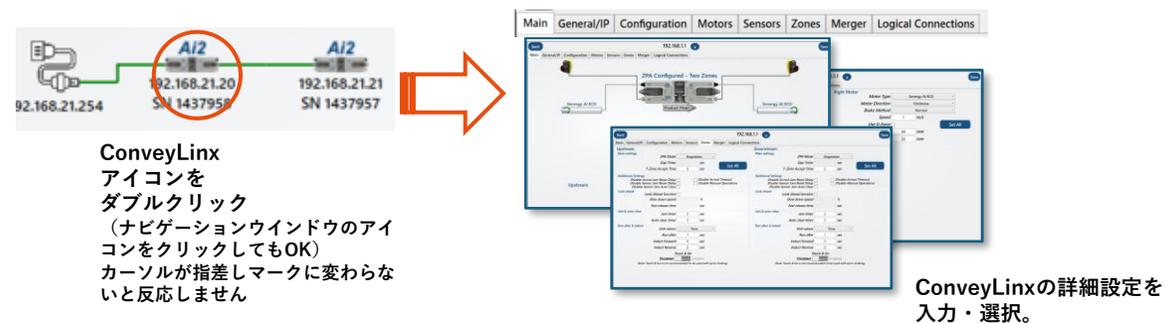
Step 3 AutoConfig（自動構成）する。



Step 2 EasyRoll+でConveyLinxを読み込む



Step 4 ConveyLinxの詳細設定をする



Online System

[目次](#)

[オンライン設定の大まかな手順](#)

[Online Systemで出来る事](#)

[Online Systemを始める前に](#)

[ConveyLinxが認識されなかったら](#)

●オンラインTOP画面

[ナビゲーションツリー](#)

[・ネットワークアダプタ](#)

[・Access via VPN](#)

[メニューパネル](#)

[・Discover](#)

[・Show Nodes From](#)

[・Topology & AutoConfig](#)

[・Commission From Project](#)

[・ConveyStop](#)

[・Scope Function](#)

[・Setting of the selected node](#)

●オンラインモジュール設定

[・Main](#)

[・General/IP](#)

[・Configuration](#)

[・Motors](#)

[・Sensors](#)

[・Zones](#)

[・Merger](#)

[・Logical Connections](#)

[・Diagnostic Log](#)

[・Registers Poll](#)

[・Custom Functions](#)

Online Systemで出来る事

✓接続されているすべての PulseRoller デバイスを検出

✓自動設定手順の開始 (AutoConfig ボタン)

✓モータパラメータ、ZPA パラメータ、センサパラメータ、マージロジック、論理接続、フレックスゾーンなど、さまざまなモジュールパラメータを構成する。ドライバアイコンをダブルクリックして、そのパラメータに移動します。

✓ファームウェアのアップグレード/ダウングレード。(アップグレードボタン)

✓バックアップの抽出/復元 (Backup/Restore/Restore by IP ボタン)

✓IP/マスク/ゲートウェイの変更

✓ ConveyStopグループの組み立て (ConveyStopボタン)

✓ネットワークトポロジーの抽出。(AutoConfig -> トポロジーの描画)

✓デフォルト値の設定

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

[Online Systemを始める前に](#)

[ConveyLinxが認識されなかったら](#)

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ [ネットワークアダプタ](#)
- ・ [Access via VPN](#)

メニューパネル

- ・ [Discover](#)
- ・ [Show Nodes From](#)
- ・ [Topology & AutoConfig](#)
- ・ [Commission From Project](#)
- ・ [ConveyStop](#)
- ・ [Scope Function](#)
- ・ [Setting of the selected node](#)

●オンラインモジュール設定

- ・ [Main](#)
- ・ [General/IP](#)
- ・ [Configuration](#)
- ・ [Motors](#)
- ・ [Sensors](#)
- ・ [Zones](#)
- ・ [Merger](#)
- ・ [Logical Connections](#)
- ・ [Diagnostic Log](#)
- ・ [Registers Poll](#)
- ・ [Custom Functions](#)

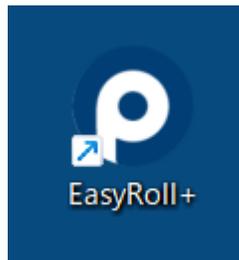
Online Systemを始める前に

【事前のご準備】

ご準備としてPCをご用意いただき、EasyRoll+（専用アプリ）を事前にインストールしてください。

EasyRoll+ダウンロードURL：
<https://www.pulseroller.com/downloads/>

インストール後にPCとConveyLinxをLANケーブルで接続し、設定を行ってください。



Downloads

Collapse All

Downloads

- Accessories
- Assemblies
- Controls
- Drives
- Sales Literature
- Software & Firmware
 - Firmware
 - PLC Connectivity
 - Software
 - Backup Converter Tool
 - ConveyLogix
 - ConveyStop
 - E-plan Macros
 - EasyRoll
 - EasyRoll Plus
 - Latest
 - EasyRoll+ v1**
Title: EasyRoll+
Version: V1.2.29
Description: Configuration software for all ConveyLinx and ConveyLinx-Ai Family networked controllers. Please note that EasyRoll+ is required for ConveyLinx-Ai2/Ai3 48V modules.
File Size: 23.32 MB
 - Past version
 - IQ Tool
 - Network Monitor

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

Online SystemでConveyLinxが認識されなかったら 1

【もし、接続が上手くいかない場合】

以下の①または②を実行してください。

① TCP/IPv4設定を“**IPアドレスを自動的に取得する**”にチェック。

② TCP/IPv4設定のネットワークアドレス部を合わせる。
”次のIPアドレスを使う”にチェックがある場合
ConveyLinxのIPアドレスを変更する必要があります。

インターネット プロトコル バージョン 4 (TCP/IPv4)のプロパティ

全般 2

ネットワークでこの機能がサポートされている場合は、IP 設定を自動的に取得することができます。サポートされていない場合は、ネットワーク管理者に適切な IP 問い合わせてください。

IP アドレスを自動的に取得する(O)

次の IP アドレスを使う(S):

| | |
|------------------|-----------------------|
| IP アドレス(I): | 192 . 168 . 101 . 88 |
| サブネット マスク(U): | 255 . 255 . 255 . 0 |
| デフォルト ゲートウェイ(D): | 192 . 168 . 101 . 250 |

TCP/IPv4部分に固定のIPアドレスが入力されている場合はConveyLinxのIPアドレスを変更する必要があります。

インターネット プロトコル バージョン 4 (TCP/IPv4)のプロパティ

全般 1

ネットワークでこの機能がサポートされている場合は、IP 設定を自動的に取得することができます。サポートされていない場合は、ネットワーク管理者に適切な IP 問い合わせてください。

IP アドレスを自動的に取得する(O)

次の IP アドレスを使う(S):

| | |
|------------------|-----------------------|
| IP アドレス(I): | 192 . 168 . 101 . 88 |
| サブネット マスク(U): | 255 . 255 . 255 . 0 |
| デフォルト ゲートウェイ(D): | 192 . 168 . 101 . 250 |

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

Online SystemでConveyLinxが認識されなかったら 2

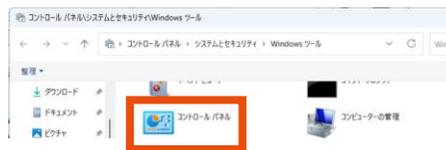
- ① スタートボタンをクリックし、スタートメニューが表示されたら「すべてのアプリ>」をクリック。



- ② アプリ一覧が表示されたら、Windows ツール システム をクリック。



- ③ Windows ツールの一覧が表示されたら、「コントロールパネル」をダブルクリックします。



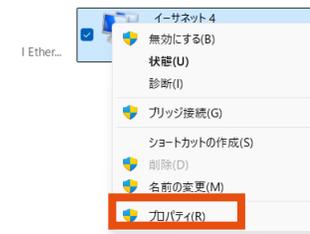
- ④ 「ネットワークの状態とタスクの表示」をクリック



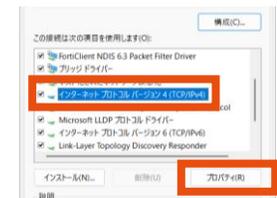
- ⑤ 「アダプターの設定の変更」をクリックします。



- ⑦ ConveyLinxに接続するネットワークアイコンを右クリックした後、「プロパティ」をクリック。



- ⑧ 「インターネットプロトコルバージョン 4 (TCP/IPv4)」を選択し、「プロパティ」ボタンをクリックします。



- ⑨ TCP/IPv4のプロパティが表示されます。



【TCP/IPv4設定の場所】
Windows11の場合

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインTOP画面

① アプリのバージョン情報

② ナビゲーションツリー画面

③ メニューパネル

④ Discover Modules

(ディスカバー モジュール)

※検出：読み込みボタン

⑤ Show Nodes from:

(ショウ ノーズ フロム)

※接続先を表示

⑥ Topology & AutoConfig

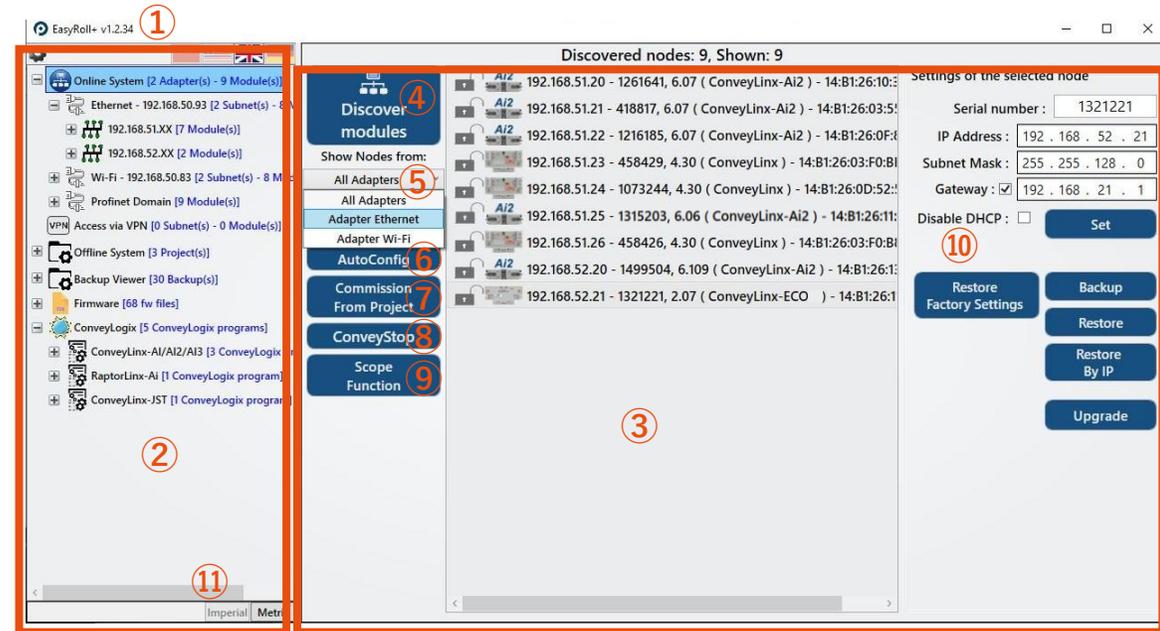
(トポロジー&オートコンフィグ)

※自動構成ボタン

⑦ Commission From Project

(コミッション フロム プロジェクト)

※オフラインで作成したプロジェクト
ファイルを読み込み



⑧ ConveyStop

(コンベイストップ)

※エラー時に特定のグループを一斉停止

⑨ Scope Function

(スコープ ファンクション)

※モータ情報をグラフ化するボタン

⑩ Setting of the selected node

(セッティング オブ セレクト ノード)

※個別での設定欄

⑪ Imperial/Metric

(インペリアル/メトリック)

※単位の切替

- ・Imperial → (距離) インチ (温度) 華氏
- ・Metric → (距離) メートル (温度) 摂氏

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

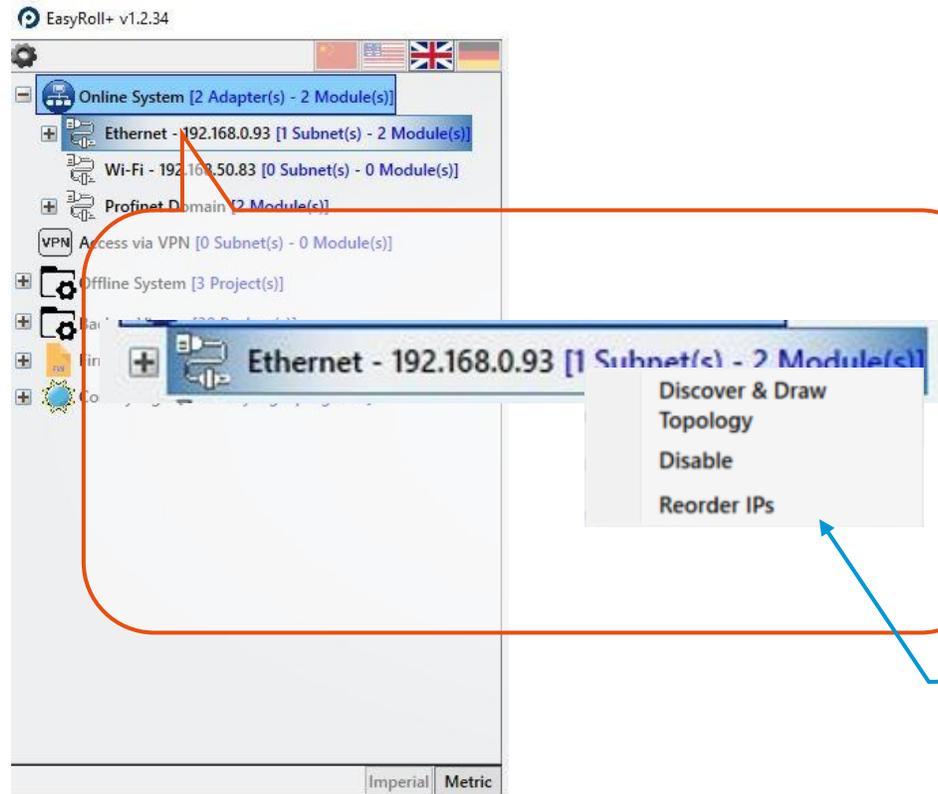
- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインTOP画面

↳ ナビゲーションツリー



ナビゲーションツリーに記載されているメニューにカーソルを移動させて、クリックすると選択できます。

ツリーの展開は、ダブルクリック or 「+」ボタンをクリックしてください。

各項目上にカーソル移動させて、右クリックすると様々なオプションが表示されます。

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・ Access via VPN

メニューパネル

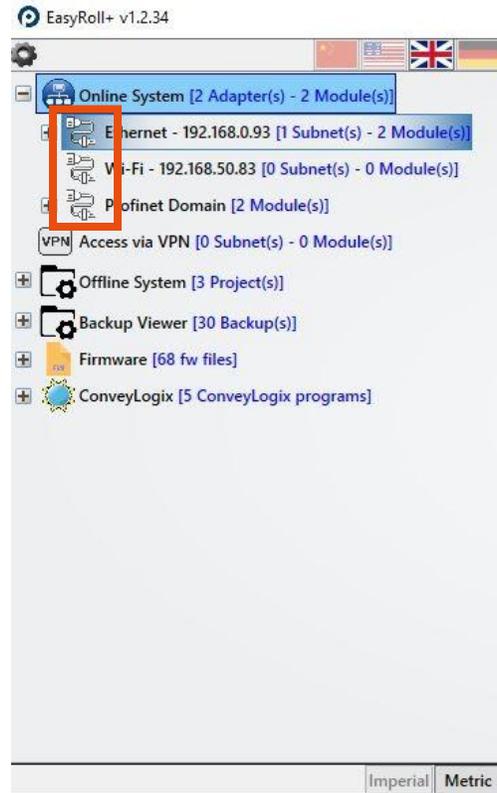
- ・ Discover
- ・ Show Nodes From
- ・ Topology & AutoConfig
- ・ Commission From Project
- ・ ConveyStop
- ・ Scope Function
- ・ Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・ Main
- ・ General/IP
- ・ Configuration
- ・ Motors
- ・ Sensors
- ・ Zones
- ・ Merger
- ・ Logical Connections
- ・ Diagnostic Log
- ・ Registers Poll
- ・ Custom Functions

オンラインTOP画面

↳ ナビゲーションツリー – ネットワークアダプタ



ネットワークアダプタアイコン

ConveyLinxと接続可能なネットワークアダプタが表示されます。

例えばWin11であれば、

〔コントロールパネル¥ネットワークとインターネット¥ネットワーク接続〕で接続済みとされている名称とIPv4アドレスが表示されます。

オンラインシステムで設定を続けるには、接続したいネットワークアダプタ機器とConveyLinxをLANケーブルで接続させてください。

注意

ConveyLinxが繋がっていない場合は、ネットワークアダプタをクリックしても右図の表示が出ます。



Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・ **Access via VPN**

メニューパネル

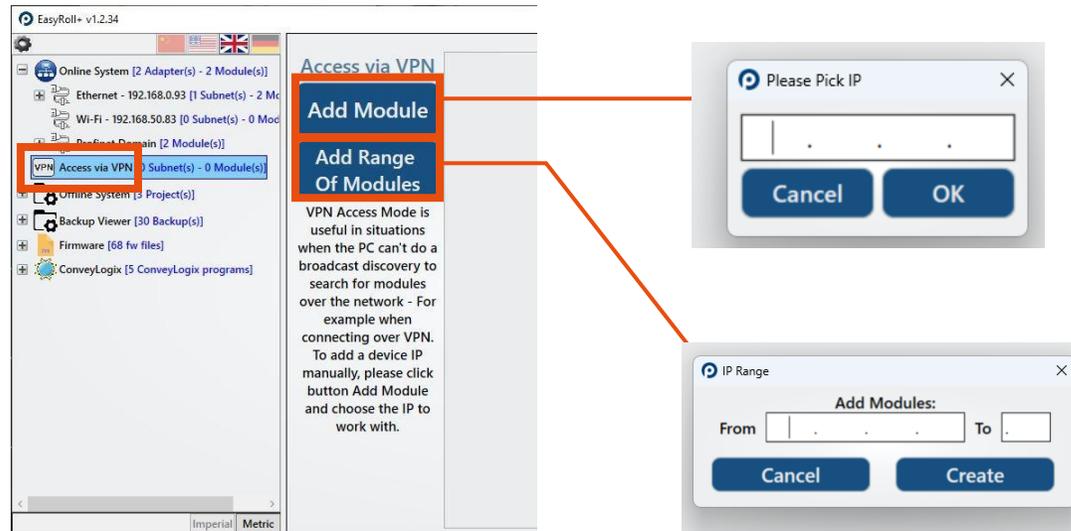
- ・ Discover
- ・ Show Nodes From
- ・ Topology & AutoConfig
- ・ Commission From Project
- ・ ConveyStop
- ・ Scope Function
- ・ Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・ Main
- ・ General/IP
- ・ Configuration
- ・ Motors
- ・ Sensors
- ・ Zones
- ・ Merger
- ・ Logical Connections
- ・ Diagnostic Log
- ・ Registers Poll
- ・ Custom Functions

オンラインTOP画面

↳ ナビゲーションツリー – Access via VPN



VPN Access Mode is useful in situations when the PC can't do a broadcast discovery to search for modules over the network - For example when connecting over VPN. To add a device IP manually, please click button Add Module and choose the IP to work with.

VPNアクセス・モードは、PCがネットワーク上のConveyLinxをDiscover（検出：読み出し）ができない場合に最適です。ConveyLinxのIPを手動で追加するには、[Add Module]ボタンをクリックし、使用するIPを選択します。

遠隔地からのシステム設定・診断などで使用いただけます

この機能は、ユーザーがVPN経由でConveyLinxを操作したい場合や、内部ネットワークやファイアウォールがネットワークトラフィックに関して非常に制限的である場合に有効な機能です。

この機能では、デバイスを「Discover※検出」を行えませんが、実行するには事前に接続したいConveyLinxのIPアドレスを把握する必要があります。

この機能を使用すると、「オンライン・システム」をリモートで行うことができます。但し、制限事項としてAutoConfigや初期化操作、トポロジーに関する操作は出来ないようになっています。

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインTOP画面

メニューパネル

The screenshot shows the 'Discover modules' menu item selected. The main area displays a list of discovered nodes with columns for IP address, MAC address, and node name. The 'Settings of the selected node' panel on the right shows fields for Serial number, IP Address, Subnet Mask, Gateway, and a checkbox for 'Disable DHCP'. Below these fields are buttons for 'Restore Factory Settings', 'Backup', 'Restore', 'Restore By IP', and 'Upgrade'.

機能一覧

Setting of the selected node

個別選択設定

Discoverで読み出したメニューパネル上のConveyLinxをクリックして、個別にIPアドレスなどを変更できます。

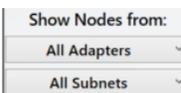


Restore Factory Settings
工場出荷時状態に戻す



Discover modules

検出：読み出しボタン
接続されたConveyLinxを読み出します。



Show Nodes from:

ノードの参照
ネットワークアダプタごとに読み出したConveyLinxをメニューパネル上に表示させます。



Topology & AutoConfig

自動設定手順の開始
自動設定手順を行うボタンです。



Commission From Project

プロジェクトファイルをアップロード
オフラインシステムで作成されたプロジェクトファイルをアップロードできます



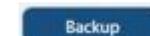
ConveyStop

コンベア停止機能
緊急などで非常停止させる範囲を設定できます。



Scope Function

動作データグラフ
接続されたConveyLinxの動作状態をリアルタイムでグラフ化します。



Backup

バックアップをとる



Restore

バックアップから復元



Restore By IP

バックアップからIPのみ復元



Upgrade

ConveyLinxのファームウェアをアップグレードする

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・ Access via VPN

メニューパネル

- ・ **Discover**
- ・ Show Nodes From
- ・ Topology & AutoConfig
- ・ Commission From Project
- ・ ConveyStop
- ・ Scope Function
- ・ Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・ Main
- ・ General/IP
- ・ Configuration
- ・ Motors
- ・ Sensors
- ・ Zones
- ・ Merger
- ・ Logical Connections
- ・ Diagnostic Log
- ・ Registers Poll
- ・ Custom Functions

オンラインTOP画面

└ メニューパネル – Discover

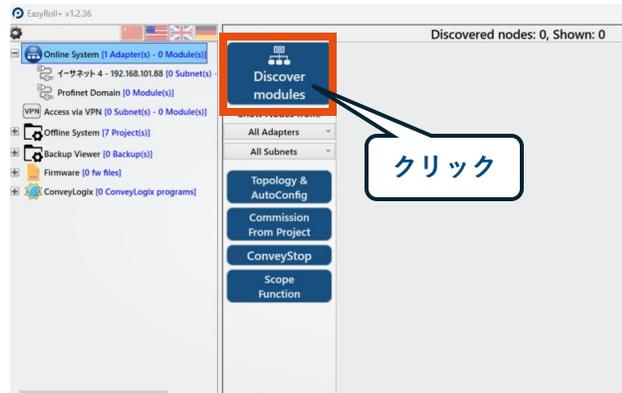


Discover modules

検出ボタン：読み出しボタン
接続されたConveyLinxを検出します。

Discoverは、すべてのネットワークアダプタに接続されているConveyLinxを検出し、EasyRoll+上からアクセスできるようにする機能です。

PCからオンラインシステムにてConveyLinx設定する場合は、まず最初にDiscoverをクリックすることから始めます。



検出されたConveyLinxが表示されます。

表示される内容は左から順に、

- ・ アイコン
- ・ IPアドレス
- ・ SN：シリアル番号
- ・ ファームウェアバージョン
- ・ デバイス名称：ConveyLinxの機種名
- ・ MACID：MACアドレス

Online System

目次

[オンライン設定の大まかな手順](#)

[Online Systemで出来る事](#)

[Online Systemを始める前に](#)

[ConveyLinxが認識されなかったら](#)

●オンラインTOP画面

[ナビゲーションツリー](#)

[・ネットワークアダプタ](#)

[・Access via VPN](#)

[メニューパネル](#)

[・Discover](#)

[・Show Nodes From](#)

[・Topology & AutoConfig](#)

[・Commission From Project](#)

[・ConveyStop](#)

[・Scope Function](#)

[・Setting of the selected node](#)

●オンラインモジュール設定

[・Main](#)

[・General/IP](#)

[・Configuration](#)

[・Motors](#)

[・Sensors](#)

[・Zones](#)

[・Merger](#)

[・Logical Connections](#)

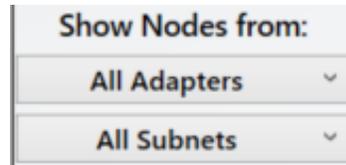
[・Diagnostic Log](#)

[・Registers Poll](#)

[・Custom Functions](#)

オンラインTOP画面

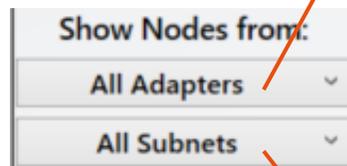
└ メニューパネル - Show Nodes from



Show Nodes from:

ノードの参照

ネットワークアダプタごとに読み出したConveyLinxをメニューパネル上に表示させます。



ネットワークアダプタごとに表示
All Adaptersの場合は、検出できる全てのアダプタ
に接続されているConveyLinxを表示
プルダウンで選択できます。

サブネットごとに表示
All Subnetsの場合は、検出できる全てのサブネット
に接続されているConveyLinxを表示
プルダウンで選択できます。

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・**Topology & AutoConfig**
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインTOP画面

└ メニューパネル - Topology & AutoConfig



Topology & AutoConfig

自動構成の開始

トポロジー構成とIPアドレス割り当て機能

始める前に

Topology & AutoConfig（自動構成）は、ConveyLinxを設定する際の、最も**重要な設定**です。

自動構成は、ネットワークトポロジーを構築し、接続されているConveyLinxにIPアドレスを一括で割り当てします。

そのため、使用されるコンペアに設置されているConveyLinxは全てLANケーブルで接続されている状態で行ってください。

また、接続されたConveyLinxには、センサ、MDRが必ず接続されている事も重要です。

用語：ネットワークトポロジー

ネットワークトポロジーとは、PCなど、ネットワークにつながっている機器（ノードと呼びます）がどうつながっているのかの**配置図**みたいなものです。ネットワークの「地図」「全体図」「設計図」にあたります。

すべてのセンサーはクリアである必要があります。自動構成は、センサーの状態が「遮光していない」状態であると想定しています。

ConveyLinxは1つのネットワークで最大221台が接続できます。そのため、221を超える接続台数で自動構成を行わないでください。

自動構成する前に、必ずConveyLinxシリーズ以外のイーサネットデバイスまたはスイッチが接続されていないことを確認してください。

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・**Topology & AutoConfig**
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインTOP画面

└ メニューパネル - Topology & AutoConfig

Topology &
AutoConfig

Topology & AutoConfig

自動構成の開始

トポロジー構成とIPアドレス割り当て機能

これらの例は必ずしも無効ではなく、自動設定手順が失敗または中止されるわけではありませんが、ZPAモードではモジュールエラーが発生します。

コンベア上でのMDRやセンサ配置に意図を持たれている場合は各所から発生したエラーログを取り込まないなど、PLC側などで対処してください。

①の接続状態は2ゾーンとして構成されますが、右側のモーターが不足しているため、モーター接続エラーが発生します



②の接続状態は2ゾーンとして構成されますが、左側のモーターが不足しているため、モーター接続エラーが発生します



③の接続状態は単一ゾーンとして構成されますが、左側のモーターが不足しているため、モーター接続エラーが発生します



④の接続状態は単一ゾーンとして構成されますが、左側で欠落しているモーターに対してモーター接続エラーが生成されます



Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

・ネットワークアダプタ

・Access via VPN

メニューパネル

・Discover

・Show Nodes From

・**Topology & AutoConfig**

・Commission From Project

・ConveyStop

・Scope Function

・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

・Main

・General/IP

・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

・Diagnostic Log

・Registers Poll

・Custom Functions

オンラインTOP画面

└ メニューパネル - Topology & AutoConfig



Topology & AutoConfig

自動構成の開始

トポロジー構成とIPアドレス割り当て機能

ConveyLinx イーサネットの定義

すべてのConveyLinxシリーズは、イーサネットネットワークを介して通信し、TCP/IPベースのプロトコルを使用します。すべてのTCP/IPプロトコルは、ネットワーク上の各デバイスに一意のIPアドレスが割り当てられている必要があります。

IPアドレスはAAA.BBB.CCC.DDDの形式です。
AAA、BBB、CCC、およびDDDは0～255までの数値です。

例えば;モジュールのIPアドレスが“192.168.25.20”の場合、そのサブネットアドレスは“192.168.25”で、ノードは1です(つまり、20-19 = 1)です。

ConveyLinxにおいてIPアドレスのAAA.BBB.CCC部分をまとめてサブネットとして定義します。
アドレスのDDD値から19を引いた値がノードとして定義されます。

自動構成が開始されると、各ConveyLinxに新しいIPアドレスが自動的に割り当てられます。
最上流のConveyLinxのDDDは20から開始され、連なるConveyLinxは21～255値が連番で自動的に設定されます。

※ConveyLinxは工場出荷前に出荷検査を行っておりますので出荷検査時にIPアドレスが登録されていますが自動構成を行うと、上書きされます。

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・**Topology & AutoConfig**
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインTOP画面

└ メニューパネル - Topology & AutoConfig

Topology &
AutoConfig

Topology & AutoConfig

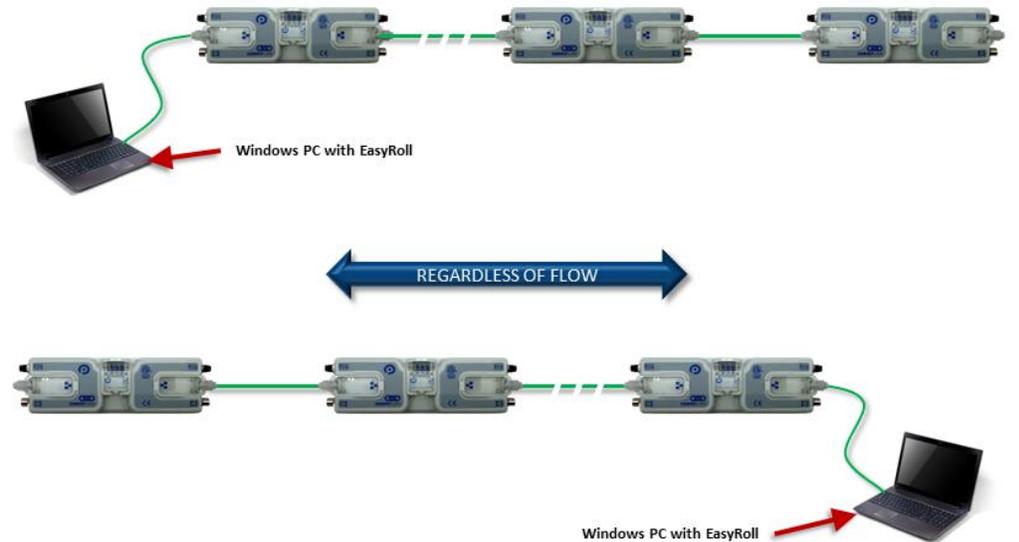
自動構成の開始

トポロジー構成とIPアドレス割り当て機能

PCをネットワークに 接続

ConveyLinxの両端にRJ-45イーサネットポートを使用して、PCをConveyLinxネットワークに接続できます。

PCをConveyLinxネットワークに直接接続することをお勧めします。イーサネットスイッチまたはワイヤレスルーター/スイッチを介して接続しようとししないでください。ワイヤレススイッチが正しく設定されていない場合、検出機能は機能しません。また、適切な検出のために、ネットワークファイアウォールがオフになっていることを確認してください



Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

・ネットワークアダプタ

・Access via VPN

メニューパネル

・Discover

・Show Nodes From

・**Topology & AutoConfig**

・Commission From Project

・ConveyStop

・Scope Function

・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

・Main

・General/IP

・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

・Diagnostic Log

・Registers Poll

・Custom Functions

オンラインTOP画面

└ メニューパネル - Topology & AutoConfig



Topology & AutoConfig

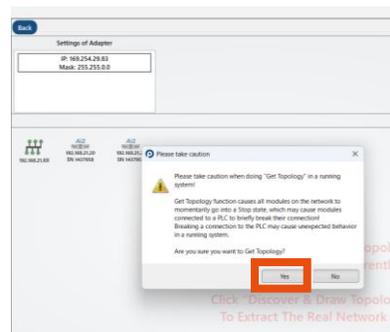
自動構成の開始

トポロジー構成とIPアドレス割り当て機能

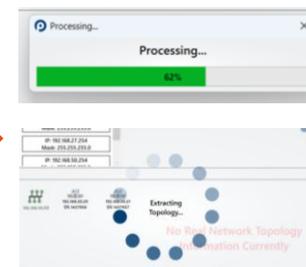
自動構成手順 (1/2) トポロジーの構成



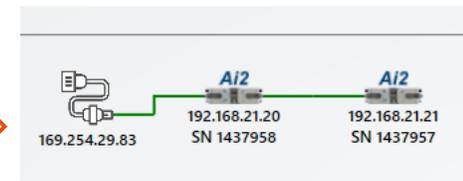
クリック



PLC接続が無い事を必ず確認してYES (はい) をクリックしてください。



トポロジー構成中画面が表示
※構成完了すると自動的に表示は消えます。



緑の線が描かれていると、トポロジー構成が成功しています。

次のページにつづく

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

・ネットワークアダプタ

・Access via VPN

メニューパネル

・Discover

・Show Nodes From

・**Topology & AutoConfig**

・Commission From Project

・ConveyStop

・Scope Function

・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

・Main

・General/IP

・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

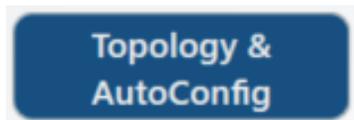
・Diagnostic Log

・Registers Poll

・Custom Functions

オンラインTOP画面

↳ メニューパネル - Topology & AutoConfig



Topology & AutoConfig

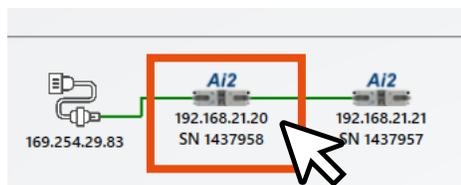
自動構成の開始

トポロジー構成とIPアドレス割り当て機能

自動構成手順 (2/2) IPアドレスの自動割り当て

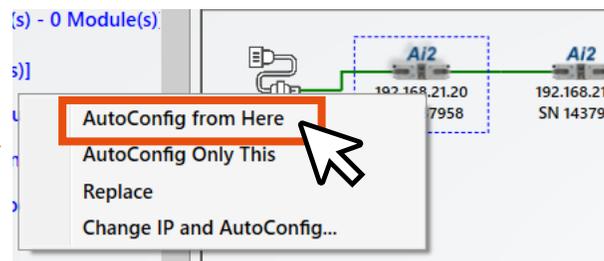
前のページからのつづき

右クリック



最上流にしたいConveyLinxアイコンにカーソルを移動させて右クリック。

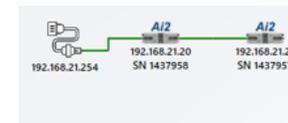
AutoConfig from Here



出現したポップの選択項目の中で、AutoConfig from Hereを左クリックして決定する



カウントが0秒になるまで待ちます。



IPアドレスが新規で割り当てられると成功です。

Online System

目次

[オンライン設定の大まかな手順](#)

[Online Systemで出来る事](#)

[Online Systemを始める前に](#)

[ConveyLinxが認識されなかったら](#)

●オンラインTOP画面

[ナビゲーションツリー](#)

[ネットワークアダプタ](#)

[Access via VPN](#)

[メニューパネル](#)

[Discover](#)

[Show Nodes From](#)

[Topology & AutoConfig](#)

[Commission From Project](#)

[ConveyStop](#)

[Scope Function](#)

[Setting of the selected node](#)

●オンラインモジュール設定

[Main](#)

[General/IP](#)

[Configuration](#)

[Motors](#)

[Sensors](#)

[Zones](#)

[Merger](#)

[Logical Connections](#)

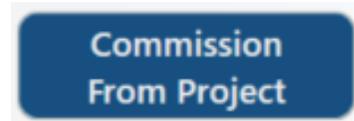
[Diagnostic Log](#)

[Registers Poll](#)

[Custom Functions](#)

オンラインTOP画面

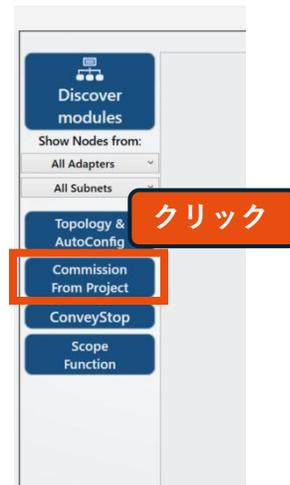
└ メニューパネル - Commission From Project



Commission From Project

プロジェクトファイルをアップロード

オフラインシステムで作成されたプロジェクトファイルをアップロード



Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・ Access via VPN

メニューパネル

- ・ Discover
- ・ Show Nodes From
- ・ Topology & AutoConfig
- ・ Commission From Project
- ・ **ConveyStop**
- ・ Scope Function
- ・ Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・ Main
- ・ General/IP
- ・ Configuration
- ・ Motors
- ・ Sensors
- ・ Zones
- ・ Merger
- ・ Logical Connections
- ・ Diagnostic Log
- ・ Registers Poll
- ・ Custom Functions

オンラインTOP画面

└ メニューパネル - ConveyStop



ConveyStop

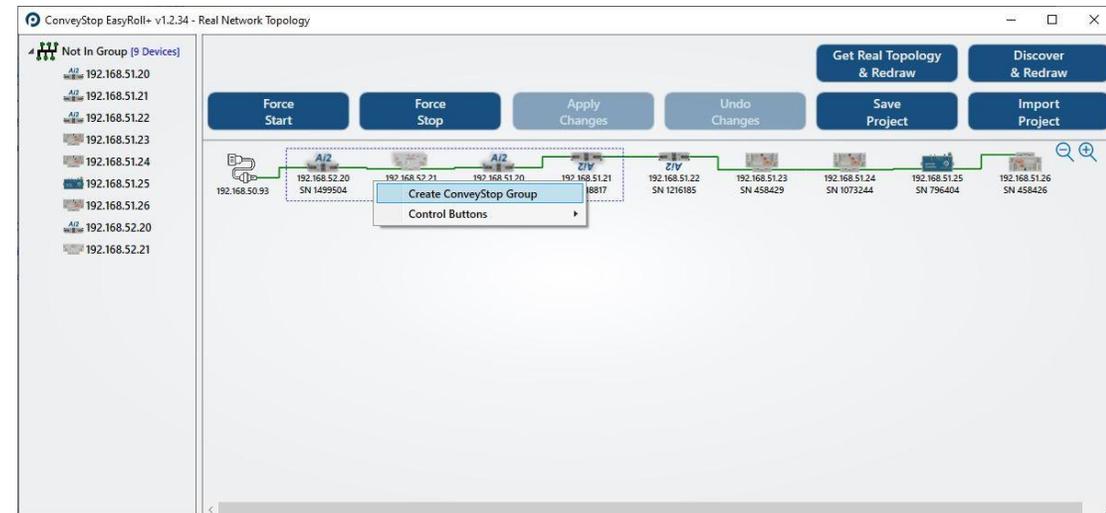
コンベア停止機能

エラー時に特定範囲の ConveyLinxを一斉停止

ConveyStop は PulseRoller 独自のソフトウェアで、停止範囲の設定が可能です。

停止範囲とは、ロジック上でグループを作成し、その範囲内でConveyLinxが相互に通信し、特定のエラー発生時に安全性を確保するために一斉に停止させます。

停止範囲の各ConveyLinxごとに、停止条件を設定できます。



Online System

目次

オンライン設定の大きな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインTOP画面

↳ メニューパネル - ConveyStop



ConveyStop

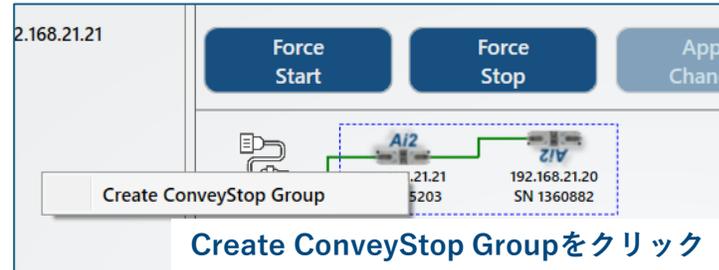
コンベア停止機能

①



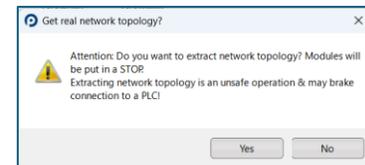
ConveyStop させたい範囲を選択して
右クリックする

②



Create ConveyStop Groupをクリック

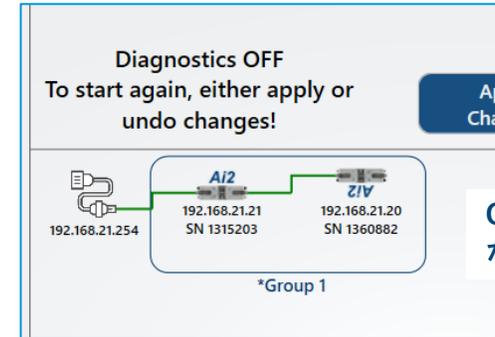
③



注意事項がポップアップ

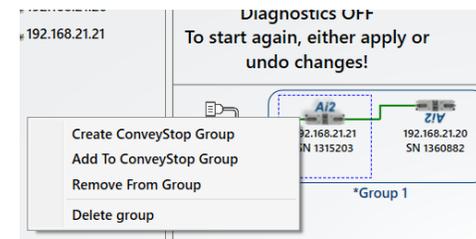
実行する場合はPLCとの
接続を切ってください。

④



ConveyStopのグループ
が作成されます。

追加・変更・削除
(アイコンを右クリック)



Create ConveyStop Group
ConveyStopの再作成

Add To ConveyStop Group
ConveyStopの追加

Remove from Group
グループからConveyLinxを外す

Delete Group
グループの削除

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・**Scope Function**
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインTOP画面

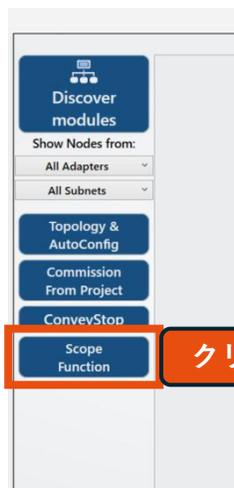
↳ メニューパネル - Scope Function



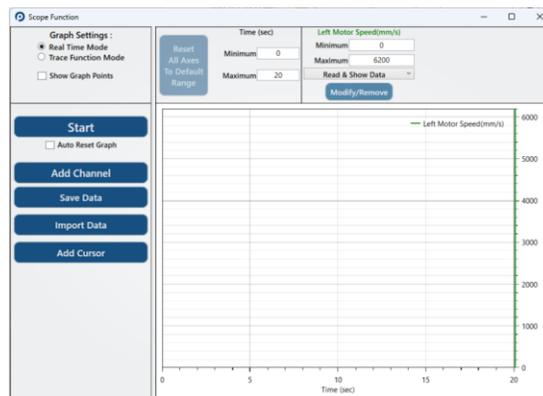
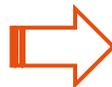
Scope Function

動作データグラフ

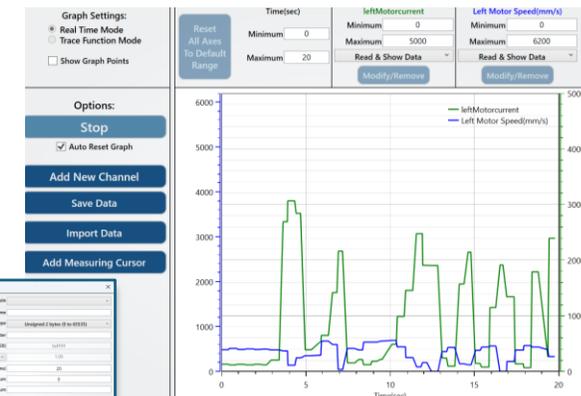
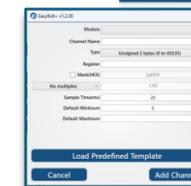
ConveyLinxの動作状態をリアルタイムでグラフ化



クリック



別ウィンドウでグラフが立ち上がる



監視したい項目（チャンネル）を選択し、グラフに反映させる。

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・**Setting of the selected node**

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインTOP画面

↳ メニューパネル - Setting of the selected node

Setting of the selected node (1/4)

選択設定/変更

Discoverで読み出したメニューパネル上のConveyLinxをクリックして、個別にIPアドレスなどを変更できます。

Discovered nodes: 9, Shown: 9

| | |
|--|--|
| | 192.168.51.20 - 1261641, 6.07 (ConveyLinx-Ai2) - 14:B1:26:10: |
| | 192.168.51.21 - 418817, 6.07 (ConveyLinx-Ai2) - 14:B1:26:03:5 |
| | 192.168.51.22 - 1216185, 6.07 (ConveyLinx-Ai2) - 14:B1:26:0F: |
| | 192.168.51.23 - 458429, 4.30 (ConveyLinx) - 14:B1:26:03:F0:B |
| | 192.168.51.24 - 1073244, 4.30 (ConveyLinx) - 14:B1:26:0D:52: |
| | 192.168.51.25 - 796404, 1.07 (RaptorLinx-Ai-ST) - 14:B1:26:05: |
| | 192.168.51.26 - 458426, 4.30 (ConveyLinx) - 14:B1:26:03:F0:B |
| | 192.168.52.20 - 1499504, 6.109 (ConveyLinx-Ai2) - 14:B1:26:1 |
| | 192.168.52.21 - 1321221, 2.07 (ConveyLinx-ECO+) - 14:B1:26: |

Settings of the selected node

Serial number : 1321221

IP Address : 192 . 168 . 52 . 21

Subnet Mask : 255 . 255 . 128 . 0

Gateway : 192 . 168 . 21 . 1

Disable DHCP : **Set**

Restore Factory Settings **Backup**

Restore

Restore By IP

Upgrade

Online System

目次

[オンライン設定の大まかな手順](#)

[Online Systemで出来る事](#)

[Online Systemを始める前に](#)

[ConveyLinxが認識されなかったら](#)

●オンラインTOP画面

[ナビゲーションツリー](#)

[・ネットワークアダプタ](#)

[・Access via VPN](#)

[メニューパネル](#)

[・Discover](#)

[・Show Nodes From](#)

[・Topology & AutoConfig](#)

[・Commission From Project](#)

[・ConveyStop](#)

[・Scope Function](#)

[・Setting of the selected node](#)

●オンラインモジュール設定

[・Main](#)

[・General/IP](#)

[・Configuration](#)

[・Motors](#)

[・Sensors](#)

[・Zones](#)

[・Merger](#)

[・Logical Connections](#)

[・Diagnostic Log](#)

[・Registers Poll](#)

[・Custom Functions](#)

オンラインTOP画面

└ メニューパネル - Setting of the selected node

Setting of the selected node (2/4)

選択設定/変更

Discoverで読み出したメニューパネル上のConveyLinxをクリックして、個別にIPアドレスなどを変更できます。

Settings of the selected node

Serial number : 1437958

IP Address : 192 . 168 . 50 . 1

Subnet Mask : 255 . 255 . 128 . 0

Gateway : . . .

Disable DHCP :

Position: First

※DHCPとは？

DHCPとは、パソコンなどのコンピュータに、IPアドレスを自動で割り振る機能、仕組みのこと。

- Serial number : ※表示のみ。変更は出来ません
選択したConveyLinxのシリアル番号が表示されます。
- IP Address :
任意のIPアドレスを入力できます。
- Subnet Mask :
任意のサブネットマスクを入力できます。
- Gateway :
ゲートウェイを使用される場合はチェックボックスに✓を入れ、アドレスを入力してください。
- Disable DHCP :
チェックボックスに✓を入れるとDHCPを無効にします。
- Set :
クリックすると上記変更が反映されます。

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

・ネットワークアダプタ

・Access via VPN

メニューパネル

・Discover

・Show Nodes From

・Topology & AutoConfig

・Commission From Project

・ConveyStop

・Scope Function

・**Setting of the selected node**

●オンラインモジュール設定

・Main

・General/IP

・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

・Diagnostic Log

・Registers Poll

・Custom Functions

オンラインTOP画面

└ メニューパネル - Setting of the selected node

Setting of the selected node (3/4)

選択設定/変更

Settings of the selected node

Serial number : 1437958

IP Address : 192 . 168 . 50 . 1

Subnet Mask : 255 . 255 . 128 . 0

Gateway : . . .

Disable DHCP :

Position: First

- Position : ※表示のみ。変更は出来ません
選択されたモジュールが、特定のサブネットの最初 (First)、最後 (Last)、真ん中…等、いずれかであることを示します。
- Backup :
バックアップを取る事ができます。
- Restore :
バックアップファイルを使って復旧できます。
- Restore By IP :
バックアップファイルを使ってIPを復旧できます。

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

・ネットワークアダプタ

・Access via VPN

メニューパネル

・Discover

・Show Nodes From

・Topology & AutoConfig

・Commission From Project

・ConveyStop

・Scope Function

・**Setting of the selected node**

●オンラインモジュール設定

・Main

・General/IP

・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

・Diagnostic Log

・Registers Poll

・Custom Functions

オンラインTOP画面

└ メニューパネル - Setting of the selected node

Setting of the selected node (4/4)

選択設定/変更

Settings of the selected node

Serial number :

IP Address :

Subnet Mask :

Gateway :

Disable DHCP :

Position:

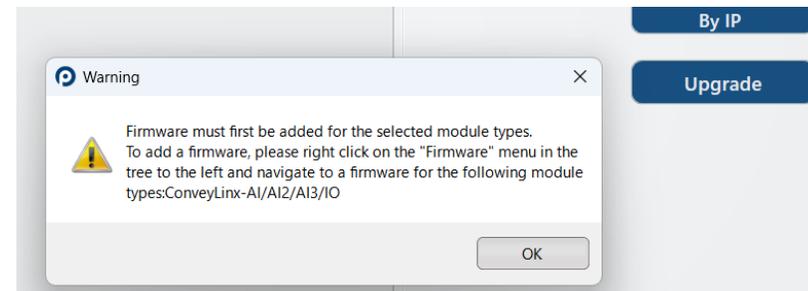
・ Upgrade :

ファームウェアを更新できます。

ファームウェアをアップロードされていない場合は以下の表示が出ます。

〔和訳〕

ファームウェアは、最初に選択したモジュールタイプ用に追加する必要があります。ファームウェアを追加するには、左側のツリーで「ファームウェア」メニューを右クリックし、以下のモジュールタイプのファームウェアに移動してください：ConveyLinx-AI/AI2/AI3/IO



Online System

目次

オンライン設定の大きな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

・ネットワークアダプタ

・Access via VPN

メニューパネル

・Discover

・Show Nodes From

・Topology & AutoConfig

・Commission From Project

・ConveyStop

・Scope Function

・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

・Main

・General/IP

・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

・Diagnostic Log

・Registers Poll

・Custom Functions

Online System

└ モジュール設定

モジュール設定画面

ナビゲーションウィンドウのConveyLinxアイコンをクリックするとモジュール設定画面が切替わります。

次のIPアドレスモジュールを表示します

前の画面にもどる

各モジュール設定タブをクリックして画面を変更します

次のIPアドレスモジュールを表示します

EasyRoll+ v1.2.36

Back 192.168.21.24 +

Main General/IP Configuration Motors Sensors Zones Merger Logical Connections Diagnostic Log Registers Poll Custom Functions

Online System [2 Adapter(s) - 24 Module(s)]

イーサネット - 192.168.21.254 [1 Subnet(s)]

192.168.21.XX [24 Module(s)]

Ai3 48V ZPA 192.168.21.20: 1223347

Ai3 48V ZPA 192.168.21.21: 1223357

Ai3 48V ZPA 192.168.21.22: 1223356

Ai3 48V ZPA 192.168.21.23: 1223345

Ai3 48V ZPA 192.168.21.24: 1223352

Ai3 48V ZPA 192.168.21.25: 1223343

Ai3 48V PLC 192.168.21.26: 1223349

Ai3 48V ZPA 192.168.21.27: 1223348

Ai3 48V ZPA 192.168.21.28: 1223354

Ai3 48V ZPA 192.168.21.29: 1223341

Ai3 48V ZPA 192.168.21.30: 1223344

Ai3 48V ZPA 192.168.21.31: 1223353

Ai3 48V ZPA 192.168.21.32: 1223338

Ai3 48V ZPA 192.168.21.33: 1223360

Ai3 48V ZPA 192.168.21.34: 1223340

Ai3 48V ZPA 192.168.21.35: 1223346

Ai3 48V ZPA 192.168.21.36: 1223339

Ai3 48V ZPA 192.168.21.37: 1223362

Ai3 48V PLC 192.168.21.38: 1223355

Ai3 48V PLC 192.168.21.39: 1223342

Ai3 48V ZPA 192.168.21.40: 1223350

Ai3 48V ZPA 192.168.21.41: 1223361

Ai3 48V ZPA 192.168.21.42: 1223358

ZPA Configured - Two Zones

Logic Voltage Drop Counter(<18V): 0

Logic=0.46V / Motor=48.23V

Flicker Counter: 0

OFF

OFF

Senergy-Ai48 2 A

Stop Run

Product Flow

Blink & Wink ON

Real Speed: 0.00m/s

Current: 0mA

Temperature: < 40°C

HW Protection Counter: 0

Voltage Drop (<18V)

Motor Short-Circuit

Max Torque

Overload

Motor Stalled

Motor Sensor Error

Overheat

Compensator Overload

My Upstream

EMPTY

0x0000 | 0x0000

Release Accumulate

My Downstream

EMPTY

0x0000 | 0x0000

Release Accumulate

Downstream

EMPTY

0x0000 | 0x0000

Voltage Drop (<18V)

Motor Short-Circuit

Max Torque

Overload

Motor Stalled

Motor Sensor Error

Overheat

Overvoltage (>30V)

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

・ネットワークアダプタ

・Access via VPN

メニューパネル

・Discover

・Show Nodes From

・Topology & AutoConfig

・Commission From Project

・ConveyStop

・Scope Function

・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

・Main

・General/IP

・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

・Diagnostic Log

・Registers Poll

・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Main

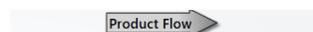
Main(メイン)画面

Main画面は、AutoConfigで決定された状態や、各モジュール設定で設定した状態をイメージで表示している画面です。



ドライバ表示

- ・搬送方法の表示
- ・電圧18V未満の回数
- ・Logic/Motor**V ドライバの入力電圧表示
- ・接続しているドライバのアイコン

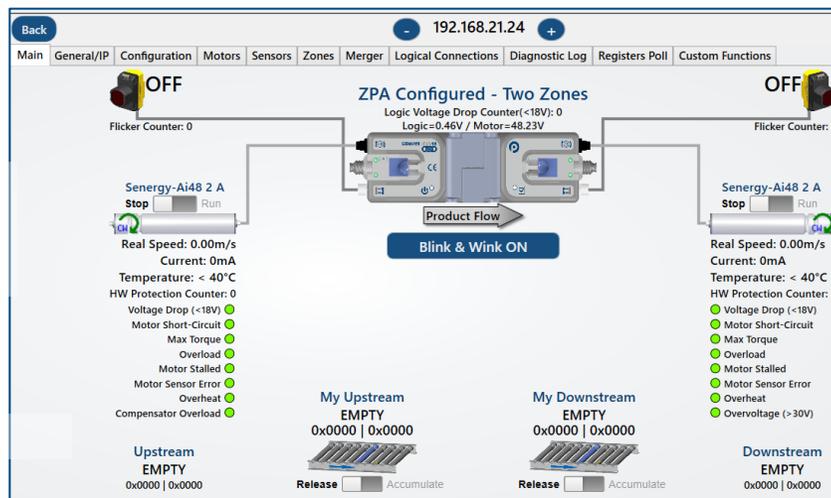


コンベヤの流れ方向表示

Blink & Wink ON

Blink & Wink

クリックすると、ドライバ赤LEDが点滅して、遠くからでもわかる。また、非常停止状態になる

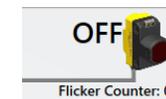


Upstream
EMPTY
0x0000 | 0x0000

上流(下流)ゾーン状態
※センサ (下記説明は遮光時ON設定)
EMPTY/ACCEPTING
受光中 or 遮光中

My Upstream
EMPTY
0x0000 | 0x0000

上流(下流)ゾーンの状態
※モータ
EMPTY/ ACCEPTING
空 or 受入中(駆動中)
Release 払い出し設定
Accumulate 停止設定



センサ表示

- ・左/右接続のセンサ接続状態を表示
- ・遮光状態やフリッカー回数を表示



モータ表示

- ・設定、回転方向を表示。
- ・速度(回転数)表示
- ・電流値表示
- ・モータ温度表示
- ・自己停止回数の表示



異常(エラー)状態表示

- ・Voltage Drop (<18V) 電圧18V未満
- ・Motor Short-Circuit モータの短絡
- ・Max Torque 最大トルクが発生
- ・Overload 過負荷
- ・Motor Stalled 回転数低下
- ・Motor Sensor Error ホールIC異常
- ・Overheat モータ過熱異常
- ・Overvoltage (>30V) 過電圧

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

・ネットワークアダプタ

・Access via VPN

メニューパネル

・Discover

・Show Nodes From

・Topology & AutoConfig

・Commission From Project

・ConveyStop

・Scope Function

・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

・Main

・**General/IP**

・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

・Diagnostic Log

・Registers Poll

・Custom Functions

オンラインモジュール設定

└ General/IP

General/IPタブ画面

General/IP画面は、サブネット上のIPアドレス・サブネットマスクを変更できます。

Serial number : 1223347

Mac : 14:B1:26:0F:9C:B1

Device name : ConveyLinx-Ai3 48V FC

Profinet name : conveylinxzpa-21-20

Hardware revision : 1

Software revision : 1.06.01

IP Address : 192 . 168 . 21 . 20

Subnet Mask : 255 . 255 . 255 . 0

Gateway : 192 . 168 . 21 . 1

Disable DHCP :

Device type : ConveyLinx-Ai2

IP Address : 192 . 168 . 20 . 2

Subnet Mask : 255 . 255 . 128 . 0

Set

アドレスを変更しようとするするとオレンジ色に変化します。

Setボタンをクリックすると変更が反映されます。

Gatewayに☑を入れるとアドレスを入力できます。

Disable DHCP (DHCPを無効にする:)

ネットワーク内にDHCPとして動作する他のコンポーネントがある場合は、モジュールのDHCPをオフにする必要があります。変更を適用するには、手動リセットが必要です。

ドライバのシリアルNo.や名称などが表示されます

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・**Configuration**
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

└ Configuration

Configuration画面

4つのモード別画面

Configuration

The image displays four screenshots of the Configuration interface, each with a callout box indicating the current mode. The screenshots show various configuration options for ZPA, PLC I/O, Hardware controlled mode, and Slave mode. The callout boxes are:

- ZPAモード**
Current Mode ZPA
- PLC I/Oモード**
Current Mode PLC
- HW Ctrlモード**
Current Mode HW Ctrl
(HW...Hardware)
- スレーブモード**
Current Mode Slave

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・**Configuration**
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

└ Configuration

Configuration ZPAモード画面 (1/2)

Back 192.168.20.22 Save

Main | General/IP | Configuration | Motors | Sensors | Zones | Merger | **ZPAモード画面**

Current Mode ZPA

ZPA Mode Options

① ZPA Type: 2 Zone
Product flow: --> Left To Right -->
Sensor Type: PNP or NPN

Apply ... このIPアドレス分のみ適用
Apply To Range ... IPの共通するネットワーク部の範囲を適用

ZPA Type、Product flow、Sensor Type
詳細は次のページで説明

Apply Apply To Range

PLC I/O Mode Options

② PLC I/O Mode Activate Activate To Range

PLC I/O Mode Options
ActiveをクリックするとPLC I/Oモードへ変更できます。

Hardware controlled mode options

③ Hardware controlled mode Activate

Hardware controlled mode Options
Activeをクリックするとハードウェアコントロールモードが選択できます。

Slave mode options

④ Slave To Upstream Downstream

Slave mode Options
選択したモジュールのスレーブにするモードに切り替えられます。

Choose Upstream if the selected Node is to be a Slave of the ...
Choose Downstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to its Downstream.

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順
 Online Systemで出来る事
 Online Systemを始める前に
 ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

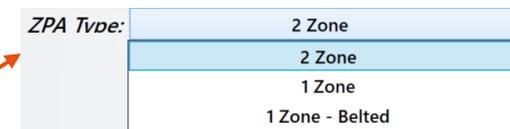
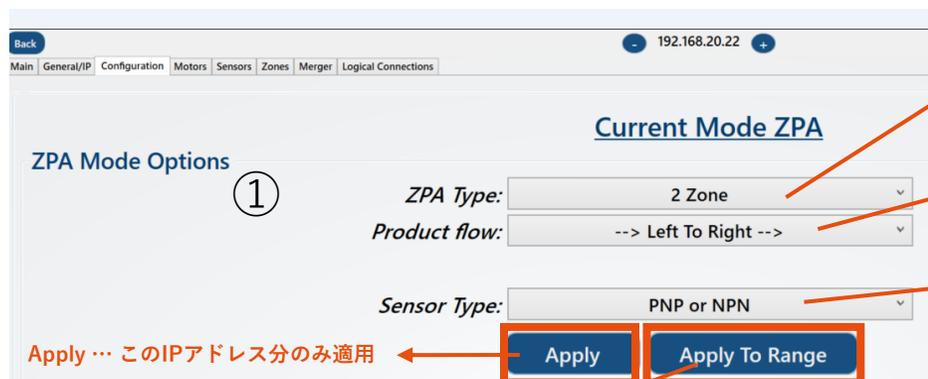
●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・**Configuration**
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

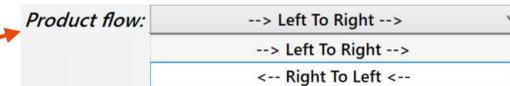
オンラインモジュール設定

Configuration

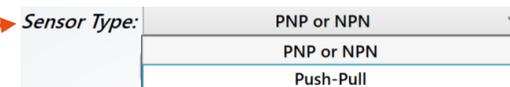
Configuration ZPAモード画面 (2/2)



プルダウンから、ゾーン設定を変更できる。

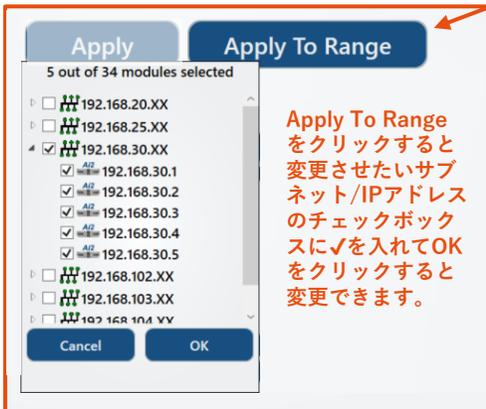


プルダウンから、搬送物の流れ方向を変更できる。

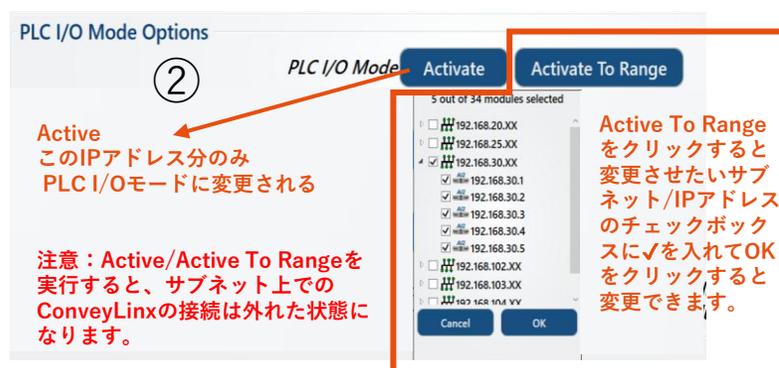


プルダウンからセンサタイプを変更できる。

Apply ... このIPアドレスのみ適用



Apply To Range をクリックすると変更させたいサブネット/IPアドレスのチェックボックスに✓を入れてOKをクリックすると変更できます。



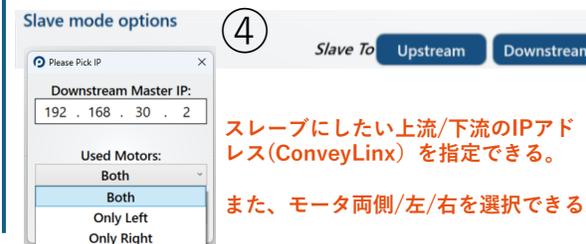
Active このIPアドレスのみ PLC I/Oモードに変更される

注意：Active/Active To Rangeを実行すると、サブネット上でのConveyLinxの接続は外れた状態になります。

Active To Range をクリックすると変更させたいサブネット/IPアドレスのチェックボックスに✓を入れてOKをクリックすると変更できます。



Active をクリックすると、HW Ctrlモードに変更して良いか確認ポップが出ます。OKをクリックすると有効になります。



スレープにしたい上流/下流のIPアドレス(ConveyLinx)を指定できる。

また、モータ両側/左/右を選択できる。

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・**Configuration**
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

└ Configuration

Configuration PLC I/Oモード画面 (1/2)

Back 192.168.30.1 Save

Main General/IP Configuration Motors Sensors Logical Connections

PLC I/Oモード画面

Current Mode PLC

ZPA Mode Options ①

ZPA Mode

ZPA Mode Options
Activeを実行するとZPAモード画面に移行します。

PLC I/O Mode Options ②

Lock PLC Mode

Outputs/Motors On PLC Disconnected

Current ConveyLogix Program

ConveyLogix Program

Hardware controlled mode options ③

Hardware controlled mode

Hardware controlled mode Options
Activeをクリックするとハードウェアコントロールモード (HW Ctrlモード) が選択できます。

Slave mode options ④

Slave To

Slave mode Options
選択したモジュールのスレーブにするモードに切り替えます。

Choose Upstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to its Upstream
Choose Downstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to its Downstream.

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・**Configuration**
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Configuration

Configuration PLC I/Oモード画面 (2/2)

① ZPA Mode

ZPAモードに移行する項目。
Activate / **Activate To Range**をクリックすると
ポップアップが表示され、設定できます。

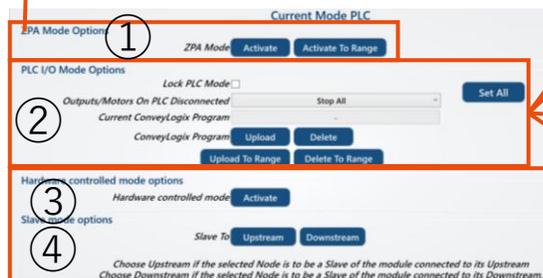


Lock PLC Mode

このボックスにチェックをすると、チェックが入っているIPアドレスのConveyLinxで設定した状態がロックされます。



② モジュールが PLC との通信損失を検出した時点で、モジュールの論理出力と MDR を最後の状態 (オンまたはオフ) のままにしたいときは、**Don't change** を選択します。
Stop All を選択すると、PLC との通信損失を検出したときに、モジュールがすべての論理出力をオフにして、すべての MDR を停止するように指示します。



ConveyLogixで作成したラダープログラムをアップロード/消去できます。

③④

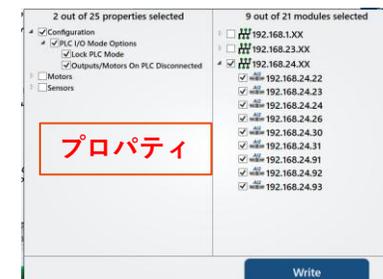
Hardware controlled mode Options

Activeをクリックするとハードウェアコントロールモードが選択できます。

Slave mode Options

選択したモジュールのスレーブにするモードに切り替えできます。

Set Allをクリックすると**プロパティ**がポップアップで表示され、SetしたいサブネットやIPアドレスのConveyLinxを一括で設定できます。
Writeをクリックすると決定されます。



Online System

目次

オンライン設定の大きな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・**Configuration**
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

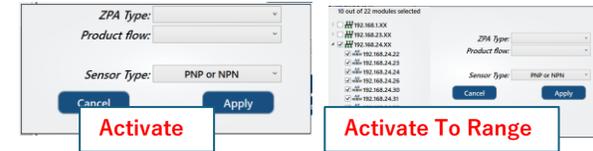
└ Configuration

Configuration HW Ctrlモード画面

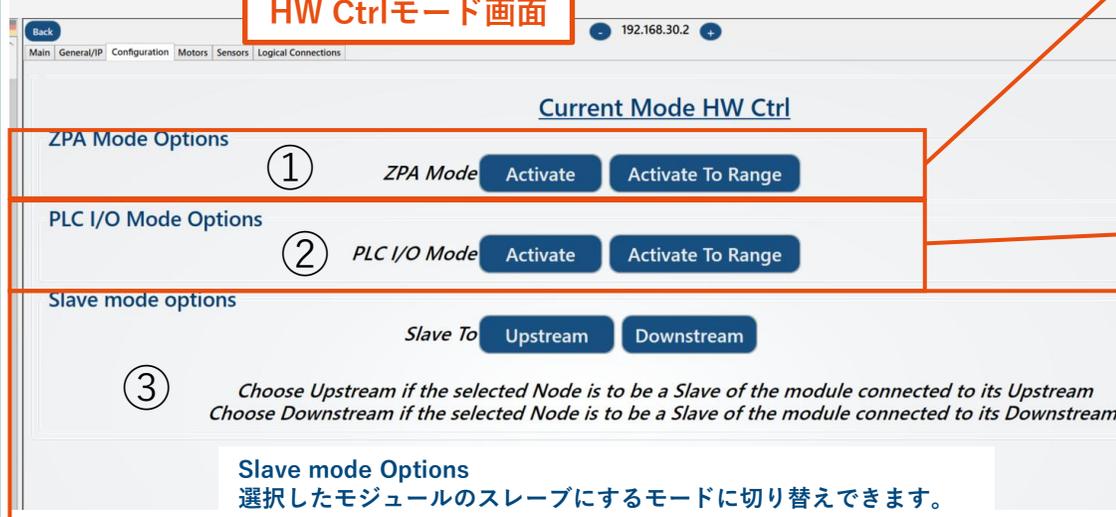
このモードは、Conveylinxのセンササポートに物理スイッチを取り付けて、手動で運転をオン/オフさせるような使われ方を希望する場合、このモードを選択してください。

ZPAモードに移行する項目。

Activate / **Activate To Range**をクリックするとポップアップが表示され、設定できます。



HW Ctrlモード画面



Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Configuration

Configuration スレーブモード

スレーブモードとは…

指定したIPアドレスのConveyLinxをマスターとし、そのマスターに従わせたいIPアドレスのCONVEYLINXをスレーブに変化させるモードです。

サブネット画面

マスターにした
スレーブにした。

スレーブにしたいCLアイコンをダブルクリック

マスタにしたいIPが上/下流なのか選択

Current Mode ZPA

Please Pick IP

Upstream Master IP:
192.198.101.21

Used Motors:
Both

MasterにしたいIPと、モータを決定

Slave To Upstream

Current Mode Slave

Configurationタブ画面が
Current Mode Slave (スレーブモード)
画面に変わる

Slave mode options

Module is Slaved To 192.198.101.21 (Upstream Module)

Configured Motors: Left & Right

Slave To Upstream Downstream

Choose Upstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to the upstream module.
Choose Downstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to the downstream module.

サブネット画面にも反映されている

Subnet

Slaved To 192.198.101.21 (Upstream Module)

Slave

アップストリームに接続されているモジュールのスレーブになる場合は、アップストリームを選択します。
ダウンストリームに接続されたモジュールのスレーブになる場合は、ダウンストリームを選択してください。

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Motors

Motors モータ設定タブ (1/11)

ConveyLinxに接続されたモータの設定ができます。

① Motor Type
② Motor Direction
③ Brake Method
④ Speed
⑤ Acceleration
⑥ Set All
⑦ MDRs Run
⑧ Motor Status
⑨ Read Motor Port History
⑩ Clear short-circuit errors

① Motor Type

モータの種類/出力を選択

② Motor Direction

モータの回転方向を選択

③ Brake Method

ブレーキ方式を選択

④ Speed

回転速度を選択

⑤ Acceleration Deceleration

モータ立上/下りの距離を指定

Use G-Force

Acceleration、Decelerationの単位をmm→m/s²に変更

⑥ Set All

他のIPアドレスを一括で設定

⑦ MDRs Run

モータを強制駆動

⑧ モータの状態表示

⑨ Read Motor Port History

モータのエラー履歴

⑩ Clear short-Circuit error

エラーの消去

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

↳ Motors

Motors モータ設定タブ (2/11)

① Motor Type

モータの種類/出力を選択できます。
プルダウンから選択してください。

ドライバの各種類によって、プルダウンに表示される内容が違います。

ConveyLinx-Ai, Ai2, Ai3

| | |
|------------|--------------------------|
| Motor Type | Senergy-Ai ECO |
| | Senergy-Ai ECO |
| | Senergy-Ai BOOST |
| | Senergy-Ai BOOST, 8A |
| | Senergy-Ai ECO + PDU Max |

デフォルト設定は、Senergy-Ai ECO

ConveyLinx-Ai3-48

| | |
|------------|-------------------------|
| Motor Type | Senergy-Ai48 1.7 A |
| | Senergy-Ai48 1.7 A |
| | Senergy-Ai48 2 A |
| | Senergy-Ai48 2.5 A |
| | Senergy-Ai48 3.5 A |
| | Senergy-Ai48 4 A |
| | Senergy-Ai48 Max Torque |

デフォルト設定は、Senergy-Ai48 1.7A

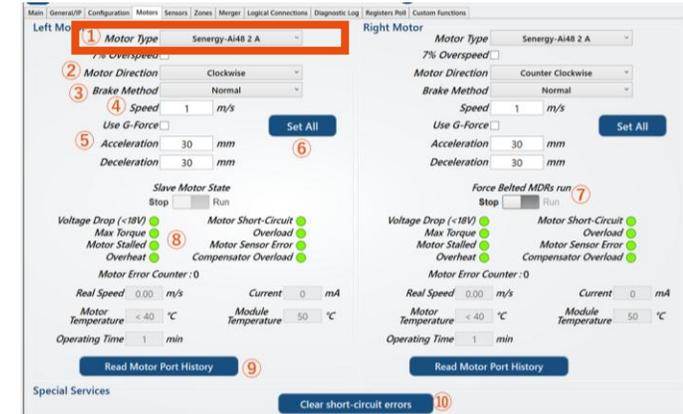
7% Overspeed

Motor can reach 7% more than the rated speed.

ConveyLinx

| | |
|------------|-------------------|
| Motor Type | Senergy ECO |
| | Senergy ECO |
| | Senergy BOOST |
| | Senergy BOOST, 8A |

デフォルト設定は、Senergy ECO



※ConveyLinx-Ecoはモータ種類/出力が Senergy-ECOのみ対応の為、表示されません

プルダウンから選択されるモータ種類/出力の特性につきましてはPulseRollerカタログ等でご確認ください。

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

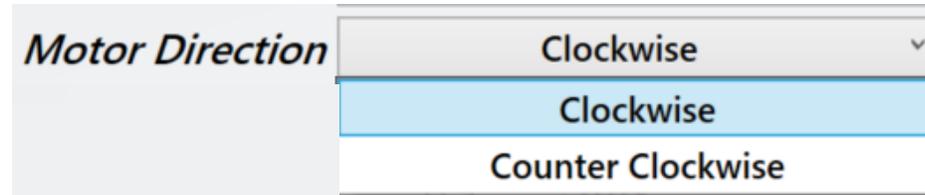
↳ Motors

Motors モータ設定タブ (3/11)

② Motor Direction

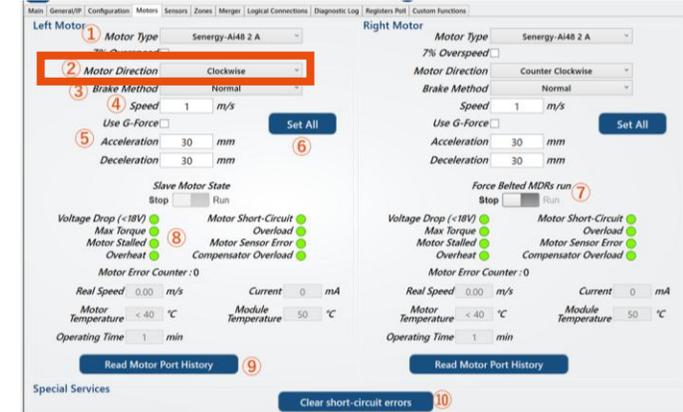
モータの回転方向

全ドライバ共通



(ご注意)

この設定は、Auto-Configuration (自動構成手順) が検出したフローに基づいて、自動的に設定されています。



- Clockwise ...ケーブル側から見て時計回り
- Counter Clockwise ...ケーブル側から見て反時計回り

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順
 Online Systemで出来る事
 Online Systemを始める前に
 ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Motors

Motors モータ設定タブ (4/11)

③ Brake Method

ブレーキ方式を選択

ConveyLinx-Ai , Ai2 , Ai3

| | |
|--------------|-------------|
| Brake Method | Normal |
| | Normal |
| | Free |
| | Servo Brake |

ConveyLinx

| | |
|--------------|--------------|
| Brake Method | Normal |
| | Normal |
| | Free |
| | Servo Brake1 |
| | Servo Brake2 |

ConveyLinx-Ai3-48

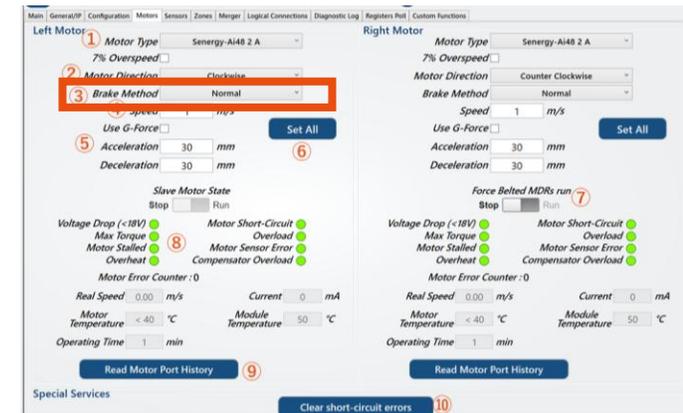
| | |
|--------------|-------------------|
| Brake Method | Normal |
| | Normal |
| | Free |
| | Servo Brake |
| | Continuous Torque |

ConveyLinx-ECO

| | |
|--------------|-------------------|
| Brake Method | Normal |
| Closed Loop | Normal |
| Speed | Free |
| Acceleration | Servo Brake |
| | Continuous Torque |

サーボブレーキはモータの動力を利用し、モータが負荷を保持するために必要なトルクに応じて、熱が蓄積する可能性があります

サーボブレーキ1とサーボブレーキ2は機能的に同等です。サーボブレーキ2は、より多くの電力を利用し、より多くの保持トルクを提供します。その結果、Servo 2はより多くの電流を使用するため、アプリケーションによっては熱が蓄積する可能性があります。サーボブレーキ1がアプリケーションに十分な保持トルクを提供する場合は、サーボブレーキ2の代わりに使用することをお勧めします。サーボブレーキ2は、サーボブレーキ1がアプリケーションに十分な保持トルクを提供しない場合にのみ使用してください



Normal ※デフォルト

標準のブレーキ方式です。モータ巻線をアースにシャントしてモータを停止させます。メカブレーキを装備したMDRでは、サーボブレーキや連続トルクを使用しないでください。メカニカルブレーキ付きのMDRの場合、ブレーキ方式は必ず「Normal」を選択してください。

Free

モータ停止時にブレーキがかからない状態。

Servo Brake , Servo Brake1/2

モータ内のロータが停止開始した位置をドライバが記憶し、停止後のロータ位置が変化しようとする、戻るように制御させる方式

Continuous Torque

ロータを減速して停止すると、ドライバがホール効果センサーのステータスを監視します。ホール効果センサーのステータスが変化してローターの位置が変化した場合、制御はモーターコイルに電流を注入してトルクを生成し、ローターの停止を試みます。サーボブレーキ機能とは異なり、コントロールはローターを元の停止位置に戻そうとはしません

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Motors

Motors モータ設定タブ (5/11)

④ Speed 回転速度を選択

ConveyLinx-Ai , Ai2 , Ai3 , -Ai48

| | |
|-----------------|--------------------------|
| Motor Type | Senergy-Ai48 2 A |
| 7% Overspeed | <input type="checkbox"/> |
| Motor Direction | Clockwise |
| Brake Method | Normal |
| Speed | 1 m/s |

7% Overspeed

チェック(✓)を入れると、下記Speed欄の入力できる限界の値が7%上がります。

Speed

Speedの設定単位はm/s。
任意の速度を記入してください。
デフォルト値：1.0m/s

※Aiシリーズでは、Closed Loopが標準搭載しております。Closed Loopチェックボックス表示はありません。

ConveyLinx , ConveyLinx-ECO

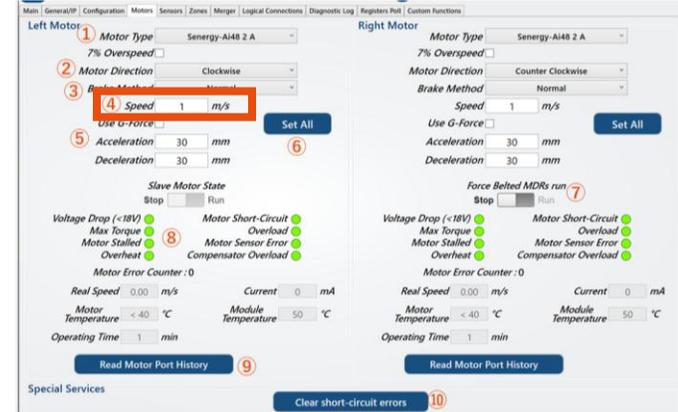
| | |
|-------------|-------------------------------------|
| Closed Loop | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Speed | 100 % |

Closed Loop

有効にすると、ドライバのモーター制御プロセスはMDRのホールICからの入力を受け入れてロータ速度を測定し、それに応じてモータ電流を調整して速度を調整させます。
デフォルト値：有効(✓)。

Speed

Speedの設定値は、選択した Motor Type の定格パルス幅変調(PWM)電流の%です。
Speedの有効な値の範囲は1~100%です。
デフォルト値：100



Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
 Online Systemで出来る事
 Online Systemを始める前に
 ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Motors

Motors モータ設定タブ (6/11)

⑤ Acceleration | Deceleration | Use G-Force

回転速度を選択

ConveyLinx-Ai , Ai2 , Ai3 , -Ai48

Use G-Force

Acceleration mm

Deceleration mm

Use G-Force

チェック無しの場合、
 Acceleration/Decelerationの
 単位がmm

Acceleration

モータ立上りの距離を指定
 (G-Forceチェック無し)
 … 5から100000mmまで設定可能

Deceleration

モータ立下がりの距離を指定
 (G-Forceチェック無し)
 … 5から100000mmまで設定可能

Use G-Force

Acceleration m/s²

Deceleration m/s²

Use G-Force

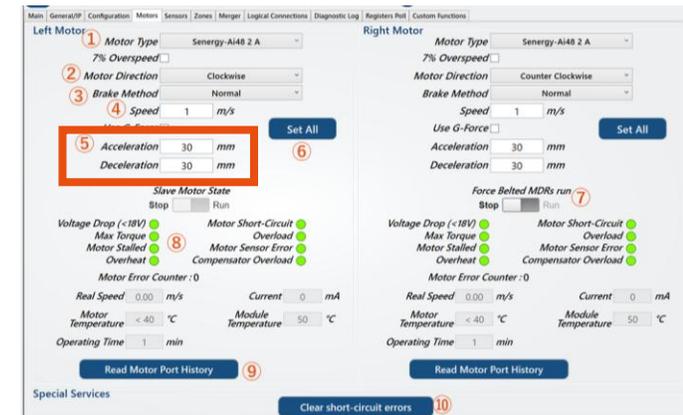
チェック✓を入れると
 Acceleration/Decelerationの
 単位がm/s²

Acceleration

モータ立上りの加速度を指定
 (G-Forceチェック有り)
 … 0.1から20m/s²まで設定可能

Deceleration

モータ立下がりの加速度を指定
 (G-Forceチェック有り)
 … 0.1から20m/s²まで設定可能



ConveyLinx , ConveyLinx-ECO

Closed Loop

Speed %

Acceleration sec

Deceleration sec

Closed Loop

チェック無しの場合
 Acceleration/Decelerationの
 単位がsec

Acceleration

モータ立上りの時間を指定
 (Closed Loopチェックなし)
 … 5から10000secまで設定可能

Deceleration

モータ立下がりの時間を指定
 (Closed Loopチェックなし)
 … 5から10000secまで設定可能

Closed Loop

Speed %

Acceleration pulses

Deceleration pulses

Closed Loop

チェック有りの場合
 Acceleration/Decelerationの
 単位がpulses

Acceleration

モータ立上りの時間を指定
 (Closed Loopチェック有り)
 … 5から10000pulsesまで設定可能

Deceleration

モータ立下がりの時間を指定
 (Closed Loopチェック有り)
 … 5から10000pulsesまで設定可能

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

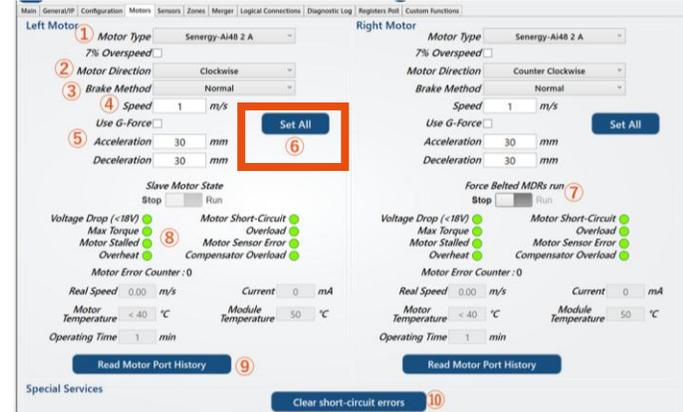
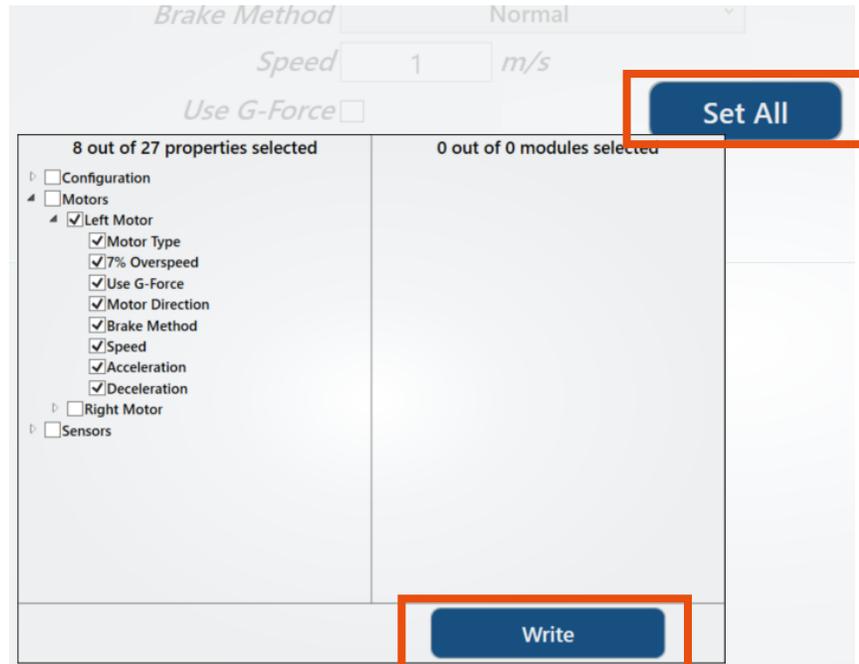
- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

↳ Motors

Motors モータ設定タブ (7/11)

⑥ Set All



Set Allをクリックすると、ポップアップが出現します。

①～⑤まで記入/選択した設定を
同じサブネット上のConveyLinxに反映する機能。

反映させたい項目にチェックを入れて、Writeボタンをクリックすると完了です。

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・**Motors**
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

↳ Motors

Motors モータ設定タブ (8/11)

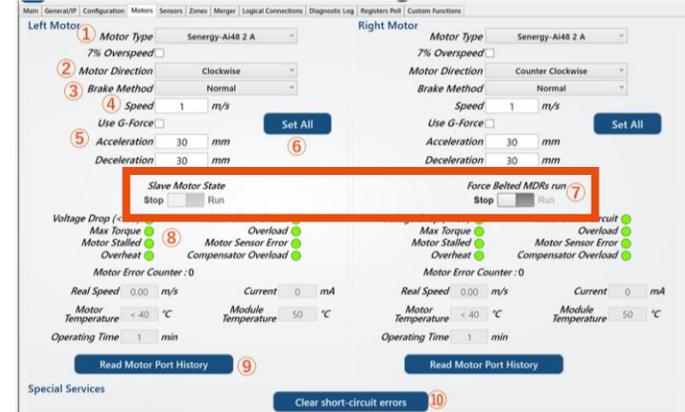
⑦ MDRs Run



Stop/Runをクリックすると、接続されたモータが強制的に回転します。



スレーブモードのゾーンはクリックしても反応しません。



Online System

目次

オンライン設定の大きな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

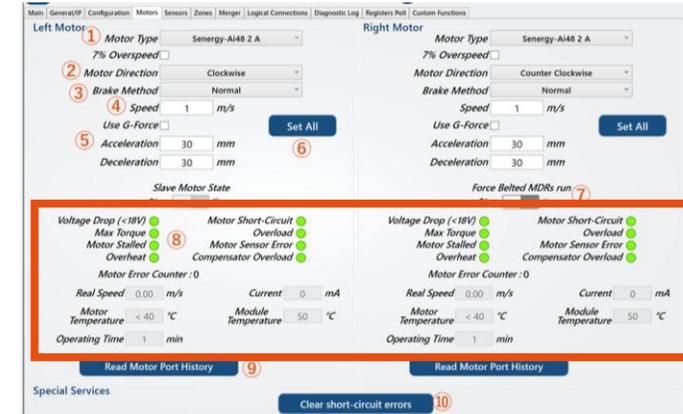
オンラインモジュール設定

↳ Motors

Motors モータ設定タブ (9/11)

⑧ 異常 (エラー) とモータの状態表示

| | |
|---|---|
| Voltage Drop (<18V) ● | Motor Short-Circuit ● |
| Max Torque ● | Overload ● |
| Motor Stalled ● | Motor Sensor Error ● |
| Overheat ● | Compensator Overload ● |
| Motor Error Counter : 0 | |
| Real Speed <input type="text" value="0.00"/> m/s | Current <input type="text" value="0"/> mA |
| Motor Temperature <input type="text" value="< 40"/> °C | Module Temperature <input type="text" value="50"/> °C |
| Operating Time <input type="text" value="1"/> min | |



異常 (エラー) 状態表示

- ・Voltage Drop (<18V) 電圧18V未満
- ・Motor Short-Circuit モータの短絡
- ・Max Torque 最大トルクが発生
- ・Overload 過負荷
- ・Motor Stalled 回転数低下
- ・Motor Sensor Error ホールIC異常
- ・Overheat モータ過熱異常
- ・Compensator Overload 過負荷状態

- ・Motor Error Counter モータの異常回数

モータの状態表示

- ・Real Speed 実際に回転しているの速度
- ・Current 実際の電流値
- ・Motor Temperature モータ温度
- ・Module Temperature ドライバ温度
- ・Operation Time モータが回転した時間

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Motors

Motors モータ設定タブ (10/11)

⑨ Read Motor Port History モータの接続履歴

The screenshot shows a dialog box titled "Right Motor - Motor History" with a list of motor connection logs. The logs include the following information for each motor:

- Motor 1 - SN = Europe-28.09.2021 - 416:
{
 Operating=0;
 Current Limit=0;
 OverHeat=0;
 ON-OFF Cycles=0;
 OverVoltage=0;
 UnderVoltage=0;
}
- Motor 2 - SN = Europe-28.09.2021 - 420:
{
 Operating=0;
 Current Limit=0;
 OverHeat=0;
 ON-OFF Cycles=0;
 OverVoltage=0;
 UnderVoltage=0;
}
- Motor 3 - SN = Japan-13.11.2023 - 352:
{
 Operating=0;
 Current Limit=0;
 OverHeat=0;
 ON-OFF Cycles=0;
 OverVoltage=0;
 UnderVoltage=0;
}
- Motor 4(Left) - SN = Japan-01.11.2023 - 452:
{
 Operating=0;
 Current Limit=0;
 OverHeat=0;
 ON-OFF Cycles=0;
 OverVoltage=0;
 UnderVoltage=0;
}

The dialog box has a "Back" button and a "Read Motor Port History" button at the bottom right, which is highlighted with a red box.

The screenshot shows the "Motors" configuration page with settings for Left and Right Motors. The settings include:

- Motor Type: Senergy-AI48 2 A
- 7% Overspeed:
- Motor Direction: Clockwise
- Brake Method: Normal
- Speed: 1 m/s
- Acceleration: 30 mm
- Deceleration: 30 mm
- Use G-Force:
- Slave Motor State: Stop
- Voltage Drop (<18V):
- Max Torque:
- Motor Stalled:
- Overheat:
- Motor Error Counter: 0
- Real Speed: 0.00 m/s
- Current: 0 mA
- Motor Temperature: <40 °C
- Module Temperature: 50 °C

The "Read Motor Port History" button is highlighted with a red box.

Read Motor Port History

ドライバに接続されたモータの
接続履歴を表示

クリックするとポップアップウィンドウ
が立ち上がり、接続履歴や異常検出履歴
などが表示されます。

接続履歴：
製品IDの違うモータが接続すると履歴が
作成されます。
また、接続したモータの履歴も保存され
ています。

Online System

目次

オンライン設定の大きな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・**Motors**
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

↳ Motors

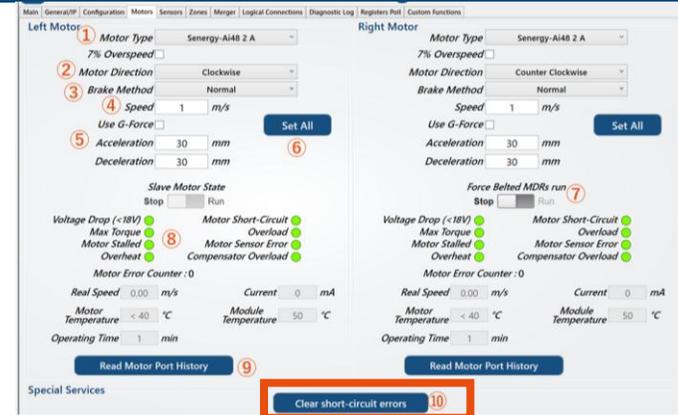
Motors モータ設定タブ (11/11)

⑩ エラー消去

Clear short-circuit errors

異常履歴を削除

クリックすると異常履歴が削除されます。



Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

↳ Sensors

Sensors センサ設定タブ (1/4)

ConveyLinx-Ai , Ai2 , Ai3 (48)

PIN4 State On Blocked
OFF ON

PIN4 State On Blocked

ON…遮光時ON

OFF…遮光時OFF

ConveyLinx

PIN4 State On Blocked
OFF ON

PIN4 State On Blocked

ON…遮光時ON

OFF…遮光時OFF

ConveyLinx-ECO

SEN State On Blocked
OFF ON

SEN State On Blocked

ON…遮光時ON

OFF…遮光時ON



Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

・ネットワークアダプタ

・Access via VPN

メニューパネル

・Discover

・Show Nodes From

・Topology & AutoConfig

・Commission From Project

・ConveyStop

・Scope Function

・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

・Main

・General/IP

・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

・Diagnostic Log

・Registers Poll

・Custom Functions

オンラインモジュール設定

└ Sensors

Sensors センサ設定タブ (2/4)

全ドライバ

Additional Settings

Sensor debounce timer sec

Set All

センサデバウンスタイマ

センサのちらつき防止時間を設定できます。

デフォルト0.1秒



ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Sensors

Sensors センサ設定タブ (3/4)

ConveyLinx-Ai2,Ai3,48
Eco

ピン 2 の機能を定義
Invert=ピンの機能に関係なく、ピンの論理が反転します。

| 名称 | オレンジ色はAi2、3、48のみの機能 |
|-------------------------------|------------------------------|
| External Control | 外部制御 |
| Accumulate(DI) | アキュム (滞留させる: 搬送物を留めておく) (DI) |
| Wake up(DI) | ウェイクアップ(DI) |
| Wake up with timeout(DI) | タイムアウト付きウェイクアップ(DI) |
| Lane Full Interface(DI) | レーンフルインターフェイス(DI) |
| Module Error Output(DO) | モジュールエラー出力(DO) |
| Product on Zone(DO) | プロダクトオンゾーン(DO) |
| Sensor Error(DI) | センサーエラー(DI) |
| Mirror Pin4(DI) | ミラーピン4(DI) |
| As Sensor in Reverse Dir.(DI) | センサー逆方向(DI) |

| アイテム | 信号 | 形容 |
|---------------------|---------|--|
| 外部制御 | 入力または出力 | 信号はZPA制御に影響せず、外部PLC制御で設定およびアクセス可能 |
| 積算(DI) | インプット | ローカル ZPA ソーンを蓄積するために使用されます |
| ウェイクアップ(DI) | インプット | ローカルゾーンがウェイクアップし、モーターを動かして製品を受け入れるために使用されます |
| タイムアウト付きウェイクアップ(DI) | インプット | ウェイクアップ(DI)と同じですが、信号がオンのままの場合、タイムアウト後にランニングゾーンが停止します |
| レーンフルインターフェイス(DI) | インプット | レーンフルインターフェイスの排出制御機能の操作に使用 |
| モジュールエラー出力(DO) | アウトプット | モジュールのエラー状態がアクティブになると通電します |
| ゾーン上の製品(DO) | アウトプット | ローカル ZPA ソーンが占有されているときに通電します |
| センサーエラー(DI) | インプット | ヘルスまたはエラー出力信号を装備したセンサーに使用 |
| ミラーピン4(DI) | インプット | |
| エクステンションボード | - | 未使用 |
| 逆方向(DI)のセンサーとして | インプット | 逆転用センサを接続して後進動作を行う場合に使用します |

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・**Sensors**
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Sensors

Sensors センサ設定タブ (4/4)

ConveyLinx-Ai2、3、4 8
★ECO

ピン 2 (ECOではAUX) の機能を定義
Inverted=ピンの機能に関係なく、ピンの論理が反転します。



ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Zones

Zones ゾーン設定タブ (1/7)

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

Back 192.168.21.21

Main | General/IP | Configuration | Motors | Sensors | Zones | Merger | Logical Connections | Diagnostic Log | Registers Poll | Custom Functions

Upstream

Main settings

ZPA Mode Singulation

Gap Timer - sec

T-Zone Accept Time 0 sec

Set All

Additional Settings

Disable Arrival Jam Reset Delay Disable Arrival Timeout

Disable Sensor Jam Reset Delay Disable Manual Operations

Disable Sensor Jam Auto Clear

Look ahead

Look Ahead function

Slow down speed - %

Fast release time - sec

Jam & auto-clear

Jam timer 5 sec

Auto-clear timer 5 sec

Run after & induct

Unit values Time

Run after 1 sec

Induct Forward 0 sec

Induct Reverse 0 sec

Touch & Go

Disabled Enabled

Note: Touch & Go is not recommended to be used with servo-braking.

Diagnostics

Arrival / Departure : 7/7

Jam Error Counter : 0

Downstream

Main settings

ZPA Mode Singulation

Gap Timer - sec

T-Zone Accept Time 0 sec

Set All

Additional Settings

Disable Arrival Jam Reset Delay Disable Arrival Timeout

Disable Sensor Jam Reset Delay Disable Manual Operations

Disable Sensor Jam Auto Clear

Look ahead

Look Ahead function

Slow down speed - %

Fast release time - sec

Jam & auto-clear

Jam timer 5 sec

Auto-clear timer 5 sec

Run after & induct

Unit values Time

Run after 1 sec

Induct Forward 0 sec

Induct Reverse 0 sec

Touch & Go

Disabled Enabled

Note: Touch & Go is not recommended to be used with servo-braking.

Diagnostics

Arrival / Departure : 0/0

Jam Error Counter : 0

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Zones

Zones ゾーン設定タブ (2/7)

Upstream
Main settings

ZPA Mode Singulation

Gap Timer - sec

T-Zone Accept Time 0 sec

Set All

Set All
ゾーン設定タブ機能の
一括・選択設定できま
す。



ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表
示されません

ZPA Mode Singulation

Gap Timer Singulation

T-Zone Accept Time Train

Singulation

下流ゾーンの搬送物が排出されきつたら、上流ゾーンの搬送物が次ゾーンに払い出される搬送方法。前送り搬送。

Train

下流ゾーンの搬送物が排出されると同時に上流ゾーンの搬送物も一斉に次ゾーンに払い出される搬送方法。
一斉搬送（トレイン搬送）。

ZPA Mode Train

Gap Timer 0 sec

T-Zone Accept Time 0 sec

Gap Timer

Trainを選択した場合のみ、値が入力できます。
値を入力すれば、Train搬送時に値時間の間隔を空けて下流ゾーンの搬送物が次ゾーンへ払い出されます。
ギャップトレイン搬送。

ZPA Mode Train

Gap Timer 0 sec

T-Zone Accept Time 0 sec

T-Zone Accept Timer

これは、上流から搬送物を受け入れるために停止する必要がある受け入れゾーンにのみ使用される。入力される値は、上流の送り出しゾーンがこのゾーンの停止しているローラーに搬送物を搬送できるように、このゾーンのローラーが走行する前に遅らせる遅延時間(秒)である。T-zone Accept timeの有効な値の範囲は、0~65秒。デフォルト値：0秒

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・ Access via VPN

メニューパネル

- ・ Discover
- ・ Show Nodes From
- ・ Topology & AutoConfig
- ・ Commission From Project
- ・ ConveyStop
- ・ Scope Function
- ・ Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・ Main
- ・ General/IP
- ・ Configuration
- ・ Motors
- ・ Sensors
- ・ **Zones**
- ・ Merger
- ・ Logical Connections
- ・ Diagnostic Log
- ・ Registers Poll
- ・ Custom Functions

オンラインモジュール設定

Zones

Zones ゾーン設定タブ (3/7)

Additional Settings (追加設定)

| Additional Settings | |
|--|--|
| <input type="checkbox"/> ① Disable Arrival Jam Reset Delay | <input type="checkbox"/> Disable Arrival Timeout ④ |
| <input type="checkbox"/> ② Disable Sensor Jam Reset Delay | <input type="checkbox"/> Disable Manual Operations ⑤ |
| <input type="checkbox"/> ③ Disable Sensor Jam Auto Clear | <input type="checkbox"/> Dynamic Release Control ⑦ |
| <input type="checkbox"/> ⑥ Dynamic Release Termination | |

① Disable Arrival Jam Reset Delay

到着ジャムリセットディレイを無効にする
これにチェック✓すると、ゾーンのロジックは、次の下流ゾーンにパッケージを排出するときに到着確認を待たない。

② Disable Sensor Jam Reset Delay

センサージャムのリセット遅延を無効にする
チェックすると、ゾーンのロジックはセンサージャム後の自動リセットの前に待機しません。

③ Disable Sensor Jam Auto Clear

センサージャムのオートクリアを無効にする
センサーが手動でクリアされるまでゾーンはジャム状態のままになります

④ Disable Arrival Timeout

到着タイムアウトを無効にする
チェックを入れると、ゾーンのロジックは2つ目のパッケージをリリースする前に、1つ目のパッケージからのダウンストリーム到着確認を待たない。注意：この機能を選択すると、厳密なZPA機能が損なわれる可能性があるため、データ追跡が必要な場合は使用しないでください。

⑤ Disable Manual Operations

手動操作を無効にする
このチェックボックスを設定すると、上流ゾーンに蓄積された製品がなくなったときに、このゾーンがモータを作動させないようにします。

※ConveyLinxのみ表示

※⑥ Dynamic Release Termination

ダイナミック・リリース終了

このボックスは、リリースモードが動的に制御されるゾーンの範囲の最も上流にあるゾーンに対してチェックされます。説明については、「Dynamic Release Control動的リリース制御」を参照してください。

※⑦ Dynamic Release Control

ダイナミック・リリース制御

このゾーンのコントロールポートピン3入力は、このゾーン（ダイナミックリリースコントロールゾーン）とダイナミックリリースターミネーションゾーンの間のゾーン範囲のリリースモードを切り替えるために使用されます。デフォルトのリリースモードがSingulationの場合、ピン3が通電されると、ゾーン範囲のリリースはTrainに変わります。デフォルトのリリースモードがTrainの場合、ピン3が通電されると、ゾーン範囲のリリースはSingulationに変更されます。

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Zones

Zones ゾーン設定タブ (4/7)

Look ahead (先読み設定)

| | |
|------------|--|
| Look ahead | Look Ahead function <input type="checkbox"/> |
| | Slow down speed <input type="text"/> % |
| | Fast release time <input type="text"/> sec |

Enables the Look Ahead function for the zone

ゾーンのルック Ahead 機能を有効にする。

これにチェックすると、Look Ahead機能は、次の下流ゾーンに「先読み」するようにロジックを構成します。

この機能の特徴は、既に下流ゾーンに搬送物が存在している場合、ConveyLinxはMDRを選択したSlow down欄で設定した速度に調整します。

この機能は、搬送速度が速く、慣性が付いた状態で停止位置が大きくズレるなどで、搬送物にぶつかる懸念を想定して前方に搬送物がある場合、自動的に減速するように調整する機能です。この機能は、ゾーンごとまたは複数のゾーンに適用できます。

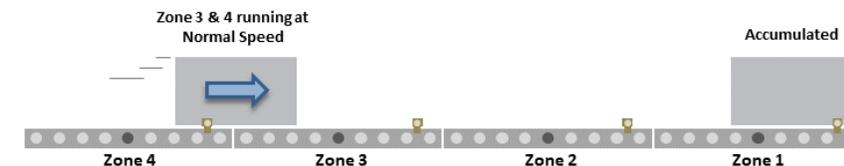
Slow down speed (%)

減速設定。

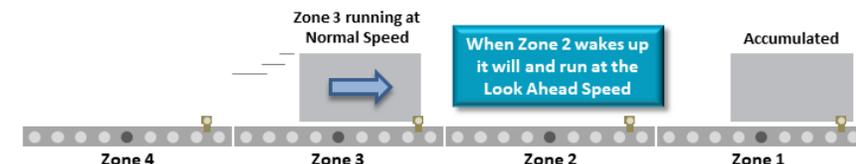
ゾーンの減速速度を入力します。これはメイン画面に表示されている速度の % です。有効な数値範囲は 20 ~ デフォルト値：100

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

最下流から搬送物の渋滞がZone 1まであり、別の搬送物が通常の設定速度で搬送中。



別の搬送物がZone 3 センサを感知すると、Zone 2 のMDRをSlow down設定にして減速させる。



Fast release time

ファーストリリースタイム

このオプションは、先読み機能が有効な場合にのみ使用できます。例1 (先読み機能が有効になっていない場合)：下流に搬送物が停止しているため、上流の搬送物が減速速度でゾーンに入ってきます。下流の搬送物は通常速度でリリースされますが、上流の搬送物は下流のステータスがFULLおよびRUNNINGであるため、Slow Down Speedで上流ゾーンから排出されます。例2 (先読み機能が有効) 下流が停止しているため、上流の搬送物がSlow Down Speedでゾーンに入ってくる。下流側の荷物は通常速度でリリースされます。上流側の荷物も、高速リリースの時間値の間、通常速度でリリースされます。時間経過後、下流が空の場合、上流の荷物は通常速度で継続する。下流側が空でない場合、上流側の搬送物は減速速度に切り替わり、または停止する。有効な値の範囲は 0 ~ 15 秒です。デフォルト値：0秒

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Zones

Zones ゾーン設定タブ (5/7)

Jam & auto-clear (センサジャムをクリア)

| | | | |
|------------------|------------------|--------------------------------|-----|
| Jam & auto-clear | | | |
| | Jam timer | <input type="text" value="5"/> | sec |
| | Auto-clear timer | <input type="text" value="5"/> | sec |

Jam timer

ジャムタイマ

ジャムタイマは、搬送物が有るゾーンから次のゾーンに移動するのにかかる予想時間としてロジックで使用されます。

ジャムタイマの有効範囲は1秒から65.535秒。
デフォルト値：5秒

auto-clear timer

自動クリアタイマ

ConveyLinx がジャム状態を解除しようとするまでの待ち時間。

有効な値の範囲は 0 ~ 65.535 秒。
デフォルト値：5 秒

ZPA機能のみ

PLC I/Oモード設定では表示されません

ZPA機能のみ
 PLC I/Oモード設定では表示されません

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
 Online Systemで出来る事
 Online Systemを始める前に
 ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Zones

Zones ゾーン設定タブ (6/7)

Run after & induct (払出後の誘導支援機能)

| Run after & induct | | |
|--------------------|------|-----|
| Unit values | Time | |
| Run after | 5 | sec |
| Induct Forward | 0 | sec |
| Induct Reverse | 0 | sec |

Unit values

単位値
 プルダウンからRun AfterとInduct Timerの単位を選択できます。

Time・・・単位がsec
 Distance・・・単位がmm

| Unit values | | |
|----------------|----------|----|
| Unit values | Distance | |
| Run after | 1000 | mm |
| Induct Forward | 0 | mm |
| Induct Reverse | 0 | mm |

Run after 【 】内はmmの説明

自動クリアタイマ

次の下流ゾーンに払出する際に、そのゾーンのMDRのセンサの検出範囲を抜けた後、そのゾーンのMDRが動作し続ける時間【距離】である。

有効な値の範囲は0秒から65.535秒。
 デフォルト値: 5秒

【距離の有効値は0~65535 mm】
 【デフォルト値: 5000 mm】

Induct Forward 【 】内はmmの説明

前方誘導

ゾーンの下流が占有され、次の荷物が停止する必要がある場合、この値は、コンベヤが通常の順方向で動作しているときに、そのセンサがブロックされた後にゾーンが動作し続ける時間【距離】である。これは、センサがゾーンの中心に向かって取り付けられている場合の補正に使用される。

Timeの有効範囲は0秒から65.535秒。
 デフォルト値：時間、0秒

【Distanceの有効範囲は0秒から65535 mm】
 【デフォルト値：時間、0 mm】

Induct Reverse 【 】内はmmの説明

逆方向誘導

コンベヤが通常とは逆方向に動作しているときに、ゾーンのセンサがブロックされた後、ゾーンが動作し続ける時間【距離】。

Timeの有効範囲は0秒から65.535秒。
 デフォルト値：時間、0秒

【Distanceの有効範囲は0秒から65535 mm】
 【デフォルト値：時間、0 mm】

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Zones

Zones ゾーン設定タブ (7/7)

Touch & Go (タッチ&ゴー)



注意:

タッチ&ゴーはサーボロックブレーキとの併用は推奨いたしません。

Touch & Go

タッチ&ゴー

タッチ&ゴー機能はZPAモードでのみ利用できます。
MDRの回転方向に外力を加えると

作動すると、作動したゾーンのMDRがMDRのデフォルト方向の回転運動を感知します。この回転運動(人が手で搬送物をゾーンに押し込むなど)が十分な外力(押し込み量)である場合。ゾーンは、上流のインターロックが通電されたかのように「ウェイクアップ：起動」します。

注意：タッチ&ゴーはサーボロック・電磁連続トルクとの併用は推奨いたしません

Disabled・・・タッチ&ゴーを無効にする

Enabled・・・タッチ&ゴーを有効にする

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Merger

Merger マージ設定タブ (1/9)

Merger全体画面

The screenshot displays the 'Merger' configuration window with the following details:

- Left Lane:** IP: 0.0.0.0, Conventional selected, Lane Full checked, Upstream Zone selected.
- Center Lane:** Current Node IP: 192.168.20.23, Enable Merger checked, Merge Zone On: Upstream Zone, Merge From: Both, Priority: First Come, First Served, Lane Full checked, Upstream Zone selected.
- Right Lane:** IP: 0.0.0.0, Conventional selected, Lane Full checked, Upstream Zone selected.
- Lane Full Timers:** Block: 0 sec, Release: 0 sec.

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

MergerはConveyLinxのZPAロジックの上に構築されたオプション機能レイヤーです。
Enableのチェックボックスに✓を入れると設定することができます

MergerはZPAロジックと同じ動作をしますが、特別なマージゾーンを定義することができ、そのマージゾーンには最大3つの上流ゾーンを接続することができます。

Mergerには、複数の上流ゾーンに対する、優先順位スキームがあります。
Line Full オプションを使用することで、優先順位をその場で動的に変更することもできます。また、トラッキング情報を適切に渡し、ジャムコンディションを検出します。

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
 Online Systemで出来る事
 Online Systemを始める前に
 ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

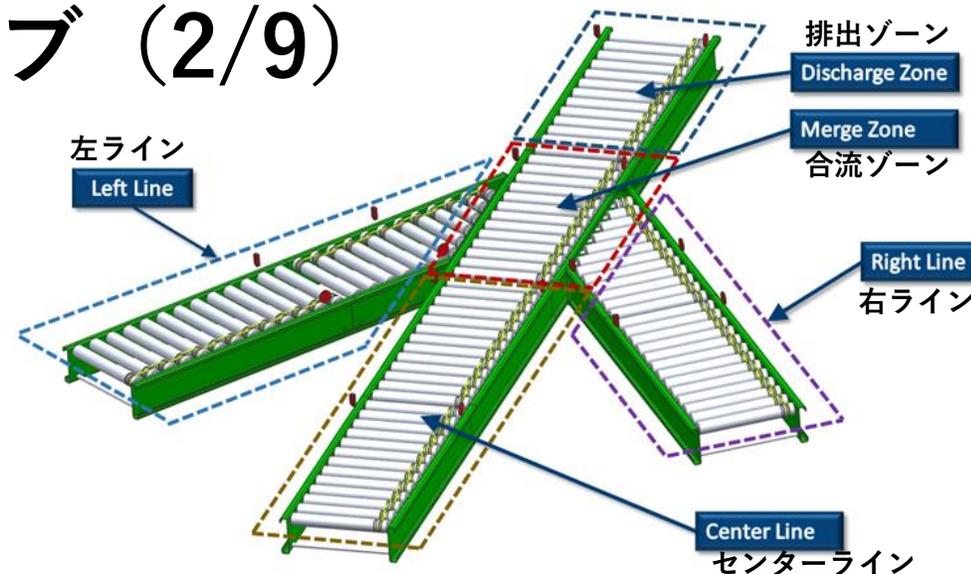
オンラインモジュール設定

Merger

Merger マージ設定タブ (2/9)

ConveyMergeコンポーネント

Mergerは、図に示すように、
 1つまたは2つのコンベヤパス（左・右ライン）から、
 1本のコンベヤへ搬送物を合流させる制御です



ZPA機能のみ
 PLC I/Oモード設定では表示されません

| コンポーネント | 内容 |
|------------------------|---|
| Mergeゾーン | マージゾーン/合流ゾーン |
| Main Line (メインライン) | 3つのインラインコンベアセクション(センターライン、マージゾーン、排出ゾーン)を表す用語 |
| Center Line (センターライン) | センターラインの一部は、マージゾーンに流入する可能性のある搬送物の3つのソースの1つです。この用語は、EasyRoll+の設定画面で、マージゾーンを含む幹線として機能するネットワークを指定するために使用されます |
| Discharge Zone (排出ゾーン) | マージゾーンの下流にあるセンターラインの一部。このコンベアセクションは、マージゾーンからアイテムを受け入れます |
| Left Line/Right Line | マージゾーンにアイテムを排出できる3つの可能なコンベアセクション |

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Merger

Merger マージ設定タブ (3/9)

Center Lane

Center Lane

Current Node IP:

Enable Merger

Merge Zone On: Upstream Zone
 Downstream Zone

Merge From:

Priority:

Lane Full

Upstream Zone
 Downstream Zone

Current Node IP:

合流ゾーンConveyLinxのIPアドレス
合流ゾーンにしたいMDR/センサが接続されている
ConveyLinxのIPアドレスを入力する。

Merge Zone From On:

合流ゾーンのMDR/センサ位置

Upstream Zone

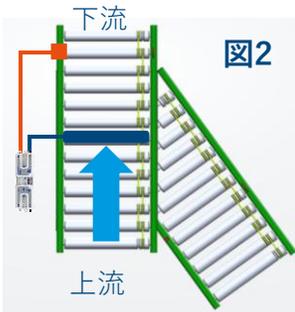
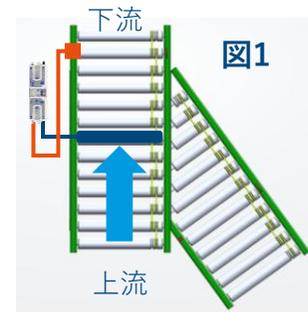
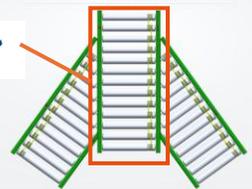
ConveyLinx左右につながれているMDR/センサのうち、合流ゾーンで配置されたMDRが上流側で有る場合に選択する。図1

Downstream Zone

ConveyLinx左右につながれているMDR/センサのうち、合流ゾーンで配置されたMDRが下流側で有る場合に選択する。図2



合流ゾーン



Merge From:

合流ゾーン状態を選択

Merge From:

Priority:

Lane Full

Both

Left

Right

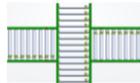


他にも色々な組み合わせが可能

Both

Left

Right



Both

Both



Left/Right Lane欄で合流方法を選択できます。

Priority: 優先順位

Merge From:

Priority:

Lane Full

First Come, First Served (先着順)

Left Line Priority (左列優先)

Center Line Priority (中央列優先)

Right Line Priority (右列優先)

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

└ Merger

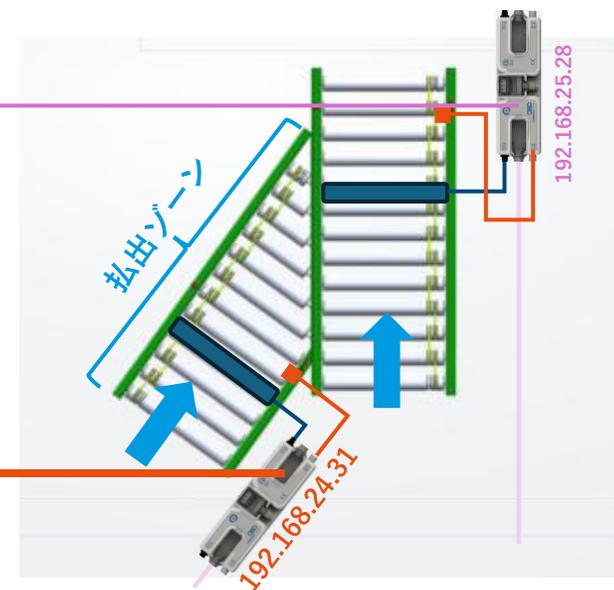
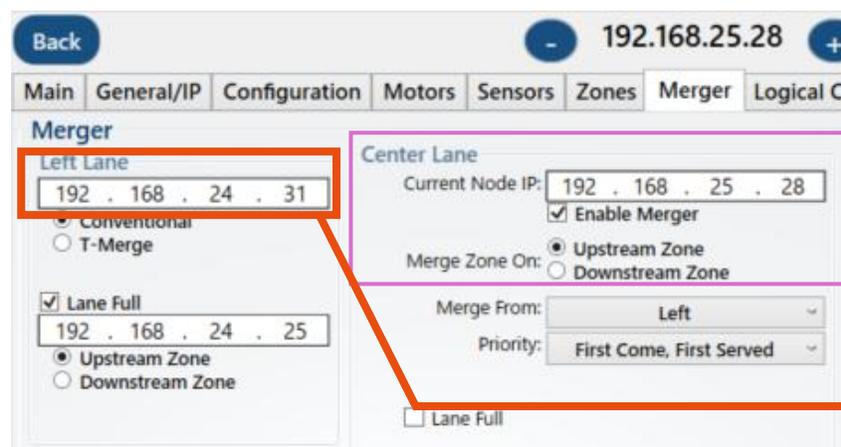
Merger マージ設定タブ (4/9)

Left Lane / Right Lane

Left Lane/Right Lane:

合流ゾーンへ払い出されるコンベヤライン最下流を指定

払出ゾーンのMDR/センサが接続されているConveyLinxのIPアドレスを入力する。



ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表
示されません

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Merger

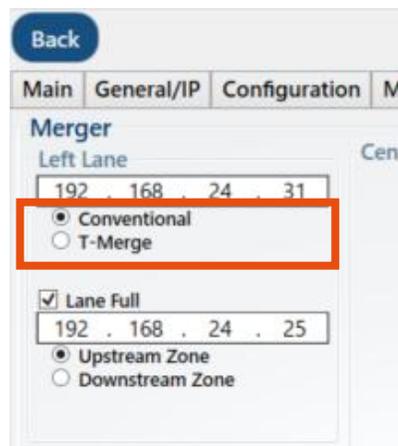
Merger マージ設定タブ (5/9)

Left Lane / Right Lane

Left Lane/Right Lane:

Conventional または **T-merge**の選択

払出ゾーンがメインラインに合流する形を選択できます。



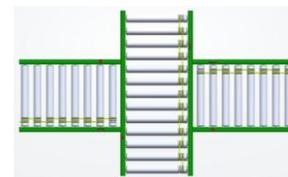
Conventional



…斜め合流



T-merge



…T字合流



Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
 Online Systemで出来る事
 Online Systemを始める前に
 ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Merger

Merger マージ設定タブ (6/9)

Left Lane / Right Lane

Left Lane/Right Lane:

T-merge Timers (※T-merge専用)



Left Lane

192 . 168 .

Conventional

T-Merge

T-Merge Timers

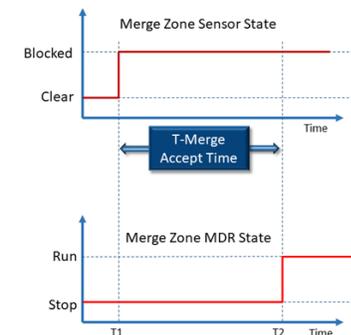
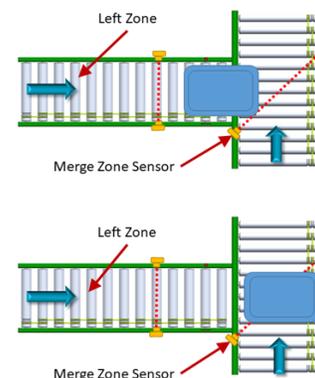
Accepting sec

Sending sec

T-Mergeの場合、排出コンベヤはマージゾーンに対して垂直 (T字) に配置され、この排出コンベヤは搬送物をマージゾーンのローラ全体に「投入する」搬送方法になります。H搬送物の位置合わせの問題を軽減するために、ロジック制御は、排出コンベヤが製品をマージゾーンに完全に「投げ入れる」のを完了するまで、マージゾーンのMDRローラを停止させ続けるようにする必要があります。コンベヤ速度に対応するために、タイマ調整ができます。

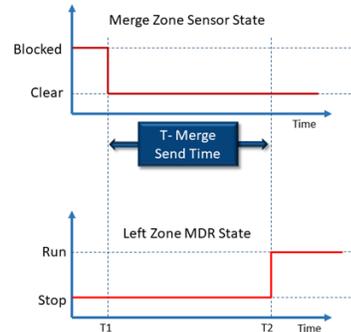
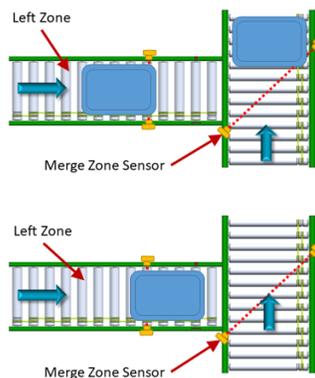
Accepting (sec)

このタイマは、センサがブロックされた後、ロジックがモータの運転を許可するまでマージゾーンが待機する時間を指定します。タイマが切れると、マージゾーンのモータが作動できるようになります。マージゾーンの下流の状況も、モータの運転を許可するかどうかを決定することに注意してください。



Sending (sec)

このタイマは、マージゾーンセンサがクリアされてから、次の製品をマージゾーンにリリースできるようなるまで、排出ゾーンが待機する時間を指定します。このタイマは、センサーの配置がゾーンがクリアであることを保証できない場合に、マージゾーンがクリアであることを確認するのに役立ちます。



ZPA機能のみ
 PLC I/Oモード設定では表示されません

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Merger

Merger マージ設定タブ (7/9)

Lane Full機能 (1/2)

Lane Full:

ライン上で搬送物が滞留している状態を検知する機能

合流ゾーンでは、複数のラインが1か所に合流するため、搬送物が滞留（渋滞）する懸念があります。

そこで、Lane Full機能を使ってライン上の滞留状況をConveyLinxで監視します。

Lane Full機能を有効にするにはチェックボックスに✓を入れます。

監視するにはConveyLinxに接続されたセンサを使います。

センサの遮光（Block）時間が設定された時間に達すると、解放（Release）時間分だけ、合流ゾーンに優先権が得られ、払い出されます。

滞留時間と解放時間をそれぞれ設定することで、偏りすぎた合流搬送にならないように制御できます。

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

The screenshot shows the 'Merger' configuration window. The 'Left Lane' section has the IP address '192 . 168 . 24 . 31'. The 'Merge From' dropdown is set to 'Left'. The 'Merge Zone On' radio buttons are set to 'Upstream Zone'. The 'Lane Full' checkbox is checked. The 'Lane Full Timers' section shows 'Block' and 'Release' times set to 5 seconds. A diagram of a conveyor lane merge is shown in the background.

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・ Access via VPN

メニューパネル

- ・ Discover
- ・ Show Nodes From
- ・ Topology & AutoConfig
- ・ Commission From Project
- ・ ConveyStop
- ・ Scope Function
- ・ Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・ Main
- ・ General/IP
- ・ Configuration
- ・ Motors
- ・ Sensors
- ・ Zones
- ・ **Merger**
- ・ Logical Connections
- ・ Diagnostic Log
- ・ Registers Poll
- ・ Custom Functions

オンラインモジュール設定

Merger

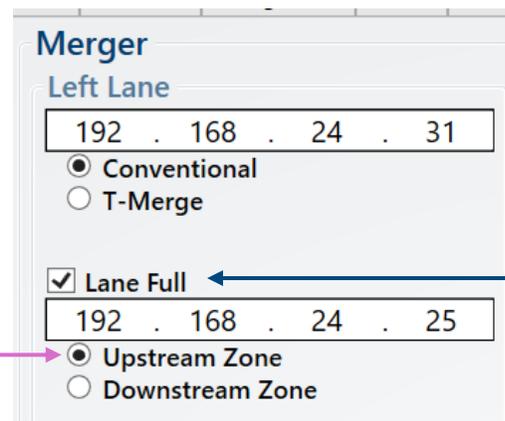
Merger マージ設定タブ (8/9)

Lane Full機能 (2/2)

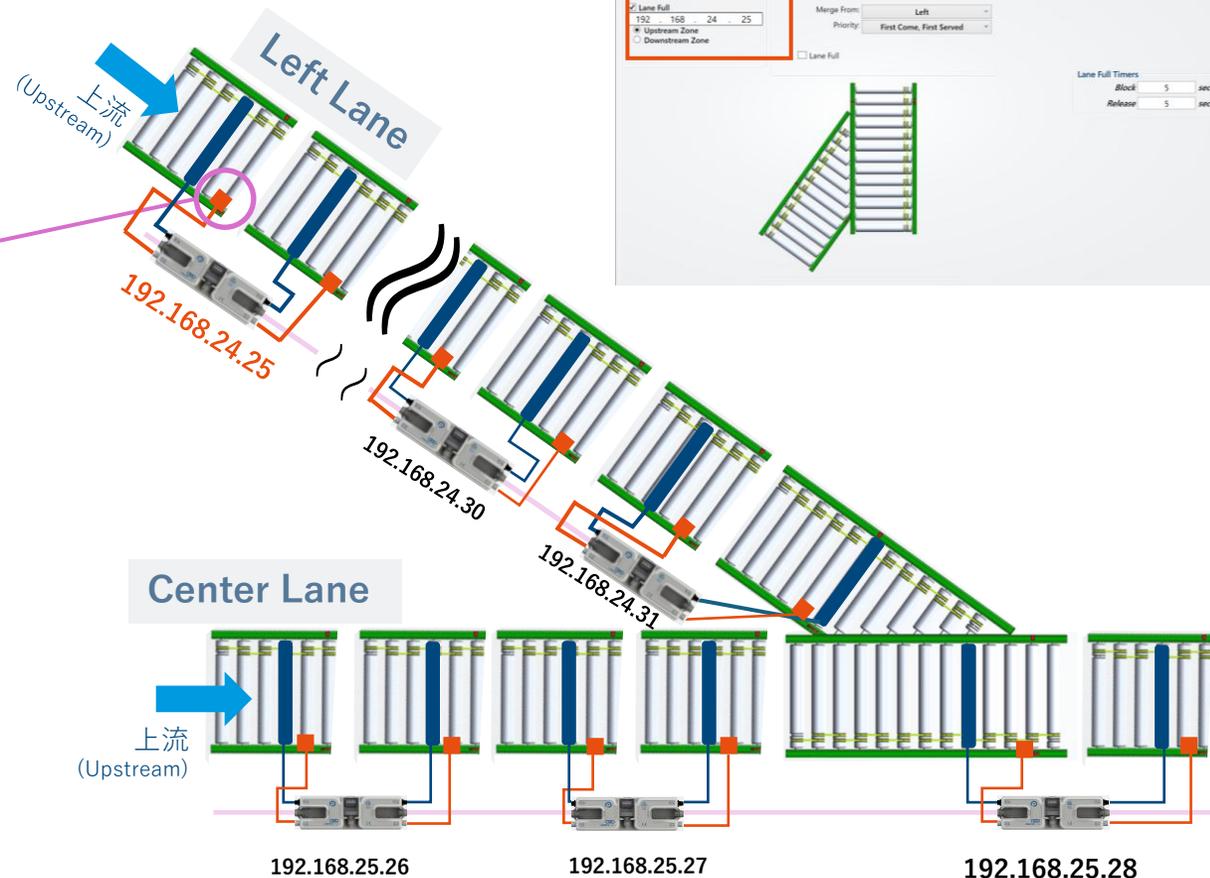
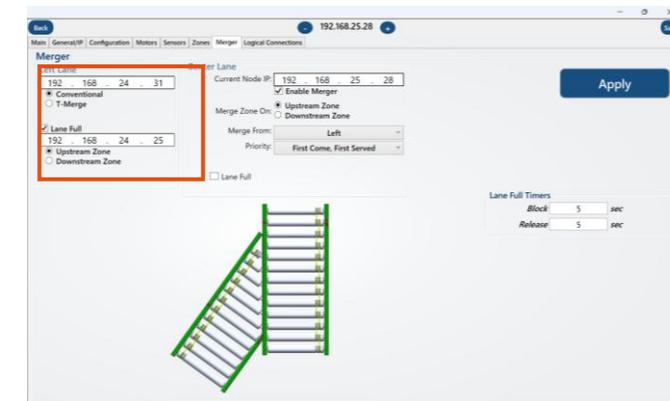
Lane Fullの監視ConveyLinxの設定

監視にはConveyLinxに接続されたセンサを使いますので、Lane Full対象のConveylinxのIPアドレスを入力します。
例えば、192.168.24.25の上流側センサをつかうとすれば...

Left LaneのLane Fullに✓を入れて、Upstream Zoneを選択します。



ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません



Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・Diagnostic Log
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

Merger

Merger マージ設定タブ (9/9)

ネットワーク画面や
サブネット画面でのマージ表示

マージ設定が出来たら、プロジェクト画面/
サブネット画面で、レイアウト上でマージが
完成しているか確認してください。

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表
示されません



Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順
Online Systemで出来る事
Online Systemを始める前に
ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・ Access via VPN

メニューパネル

- ・ Discover
- ・ Show Nodes From
- ・ Topology & AutoConfig
- ・ Commission From Project
- ・ ConveyStop
- ・ Scope Function
- ・ Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・ Main
- ・ General/IP
- ・ Configuration
- ・ Motors
- ・ Sensors
- ・ Zones
- ・ Merger
- ・ **Logical Connections**
- ・ Diagnostic Log
- ・ Registers Poll
- ・ Custom Functions

オンラインモジュール設定

Logical Connections

Logical Connections ロジック接続

ロジック接続の編集ができる

サブネット画面で設定したZPAロジックの繋がりを編集できます。
上/下流のIPアドレスの変更や、
ZPAロジックの繋がりをDelete（切断）したりできます。



Delete（切断）
をクリックすると、
ロジックの繋がりが
切れます。

Add（追加）

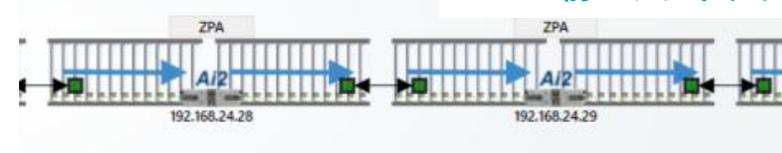
ロジックをつなげたいIPアドレスを記入してロジック接続する



Add To IP + or -1

- ・ Downstream 本IP直後【+】にあるIPアドレスをロジック接続する。
- ・ Upstream 本IP直前【-】にあるIPアドレスをロジック接続する。

Delete前のサブネット画面



Delete後のサブネット画面



間違ってDeleteクリックしてしまっても
addAdd To IP + or -1クリックするとロジック
が繋がります

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

- ・ネットワークアダプタ
- ・Access via VPN

メニューパネル

- ・Discover
- ・Show Nodes From
- ・Topology & AutoConfig
- ・Commission From Project
- ・ConveyStop
- ・Scope Function
- ・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections
- ・**Diagnostic Log**
- ・Registers Poll
- ・Custom Functions

オンラインモジュール設定

└ Diagnostic

Diagnostic 診断履歴

Back 192.168.21.21

Main General/IP Configuration Motors Sensors Zones Merger Logical Connections **Diagnostic Log** Registers Poll Custom Functions

Diagnostic Log

Show timestamp of event occurrence Refresh

Motion Diagnostic

| Event happened before | Event Caused by | Event Description | Value |
|-----------------------|-----------------|---|-------|
| 00:02:49.043 | SENSORS | Left Sensor - Flicker Counter was incremented | - |
| 00:02:49.204 | SENSORS | Left Sensor - Flicker Counter was incremented | - |
| 00:03:16.324 | SENSORS | Left Sensor - Flicker Counter was incremented | - |
| 00:03:16.434 | SENSORS | Left Sensor - Flicker Counter was incremented | - |

System Diagnostic

| Event happened before | Event Caused by | Event Description | Value |
|-----------------------|-----------------|-------------------|-------|
|-----------------------|-----------------|-------------------|-------|

異常の履歴が表示されます。

Online System

目次

[オンライン設定の大まかな手順](#)

[Online Systemで出来る事](#)

[Online Systemを始める前に](#)

[ConveyLinxが認識されなかったら](#)

●オンラインTOP画面

[ナビゲーションツリー](#)

[・ネットワークアダプタ](#)

[・Access via VPN](#)

[メニューパネル](#)

[・Discover](#)

[・Show Nodes From](#)

[・Topology & AutoConfig](#)

[・Commission From Project](#)

[・ConveyStop](#)

[・Scope Function](#)

[・Setting of the selected node](#)

●オンラインモジュール設定

[・Main](#)

[・General/IP](#)

[・Configuration](#)

[・Motors](#)

[・Sensors](#)

[・Zones](#)

[・Merger](#)

[・Logical Connections](#)

[・Diagnostic Log](#)

[・Registers Poll](#)

[・Custom Functions](#)

オンラインモジュール設定

└ Registers Poll

Register Poll レジスター一覧

詳細はConveylinxマニュアルをご参照ください

[ConveyStopステータス](#)

[センサーとコントロールポート](#)

[左モーターのステータス](#)

[右モーターのステータス](#)

[モーターポートのデジタルステータス](#)

[上流/下流ステータスとトラッキング](#)

[サーボコントロールのステータス](#)

[ConveyStopコマンドとモーターエラーの解消](#)

[モーターとコントロールポートのデジタル出力](#)

[左モーター制御](#)

[右モーター制御](#)

[ステータスとトラッキングの設定](#)

[センサーポートの入力マスク設定](#)

[サーボコントロール](#)

Back 192.168.21.20 +

Main General/IP Configuration Motors Sensors Zones Merger Logical Connections Diagnostic Log Registers Poll Custom Functions

Rate 1000 ms Add Custom

- ▷ General Information-Read Only
- ▷ Left Motor
- ▷ Right Motor
- ▷ Upstream Zone
- ▷ Downstream Zone
- ▷ Sensors
- ▷ Outputs
- ▷ Communication
- ▷ ConveyStop
- ▷ Configuration By PLC Profinet
- ▷ ConveyLogix
- ▷ Merger
- ▷ Connections
- User Registers

Online System

目次

オンライン設定の大まかな手順

Online Systemで出来る事

Online Systemを始める前に

ConveyLinxが認識されなかったら

●オンラインTOP画面

ナビゲーションツリー

・ネットワークアダプタ

・Access via VPN

メニューパネル

・Discover

・Show Nodes From

・Topology & AutoConfig

・Commission From Project

・ConveyStop

・Scope Function

・Setting of the selected node

●オンラインモジュール設定

・Main

・General/IP

・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

・Diagnostic Log

・Registers Poll

・Custom Functions

オンラインモジュール設定

└ Custom Functions

Custom Functions

別途お問合せください

EasyRoll+ Quick Guide

Offline-System

Status: April 2025

目次

概要

[はじめる前に](#)

[オフライン設定のたまかな手順](#)

● [オフラインTOP画面](#)

- [・ナビゲーションツリー画面](#)
- [・プロジェクトファイル作成](#)

● [プロジェクトファイル](#)

- [・Rename](#)
- [・Export As Project File](#)
- [・Add New Subnet](#)
 - [↳ Add New Subnet 1/2](#)
 - [↳ Add New Subnet 1/2](#)
- [・Export As Legacy File](#)
- [・Upload To System](#)
- [・Save Changes](#)
 - [/Undo ALL Changes](#)

● [プロジェクト構成](#)

[サブネット画面](#)

- [↳サブネット1/4](#)
- [↳サブネット2/4](#)
- [↳サブネット3/4](#)
- [↳サブネット4/4](#)

・ [Modify](#)

・ [Add Modules画面](#)

- [↳ Add Modules 1/8](#)
- [↳ Add Modules 2/8](#)
- [↳ Add Modules 3/8](#)
- [↳ Add Modules 4/8](#)
- [↳ Add Modules 5/8](#)
- [↳ Add Modules 6/8](#)
- [↳ Add Modules 7/8](#)
- [↳ Add Modules 8/8](#)

・ [Flex Zone](#)

[モジュール設定](#)

- [↳モジュール設定1/2](#)
- [↳モジュール設定2/2](#)

・ [Main](#)

・ [General/IP](#)

・ [Configuration 4つのモード画面](#)

- [↳ ZPAモード画面 1/2](#)
- [↳ ZPAモード画面 2/2](#)
- [↳ PLC/IOモード画面 1/2](#)
- [↳ PLC/IOモード画面 1/2](#)
- [↳ HW Ctrlモード画面](#)
- [↳ スレーブモード画面](#)

・ [Motors](#)

- [↳ Motors 1/7](#)
- [↳ Motors 2/7](#)
- [↳ Motors 3/7](#)
- [↳ Motors 4/7](#)
- [↳ Motors 5/7](#)
- [↳ Motors 6/7](#)
- [↳ Motors 7/7](#)

・ [Sensors](#)

- [↳ Sensors 1/5](#)
- [↳ Sensors 2/5](#)
- [↳ Sensors 3/5](#)
- [↳ Sensors 4/5](#)
- [↳ Sensors 5/5](#)

・ [Zones](#)

- [↳ Zones 1/7](#)
- [↳ Zones 2/7](#)
- [↳ Zones 3/7](#)
- [↳ Zones 4/7](#)
- [↳ Zones 5/7](#)
- [↳ Zones 6/7](#)
- [↳ Zones 7/7](#)

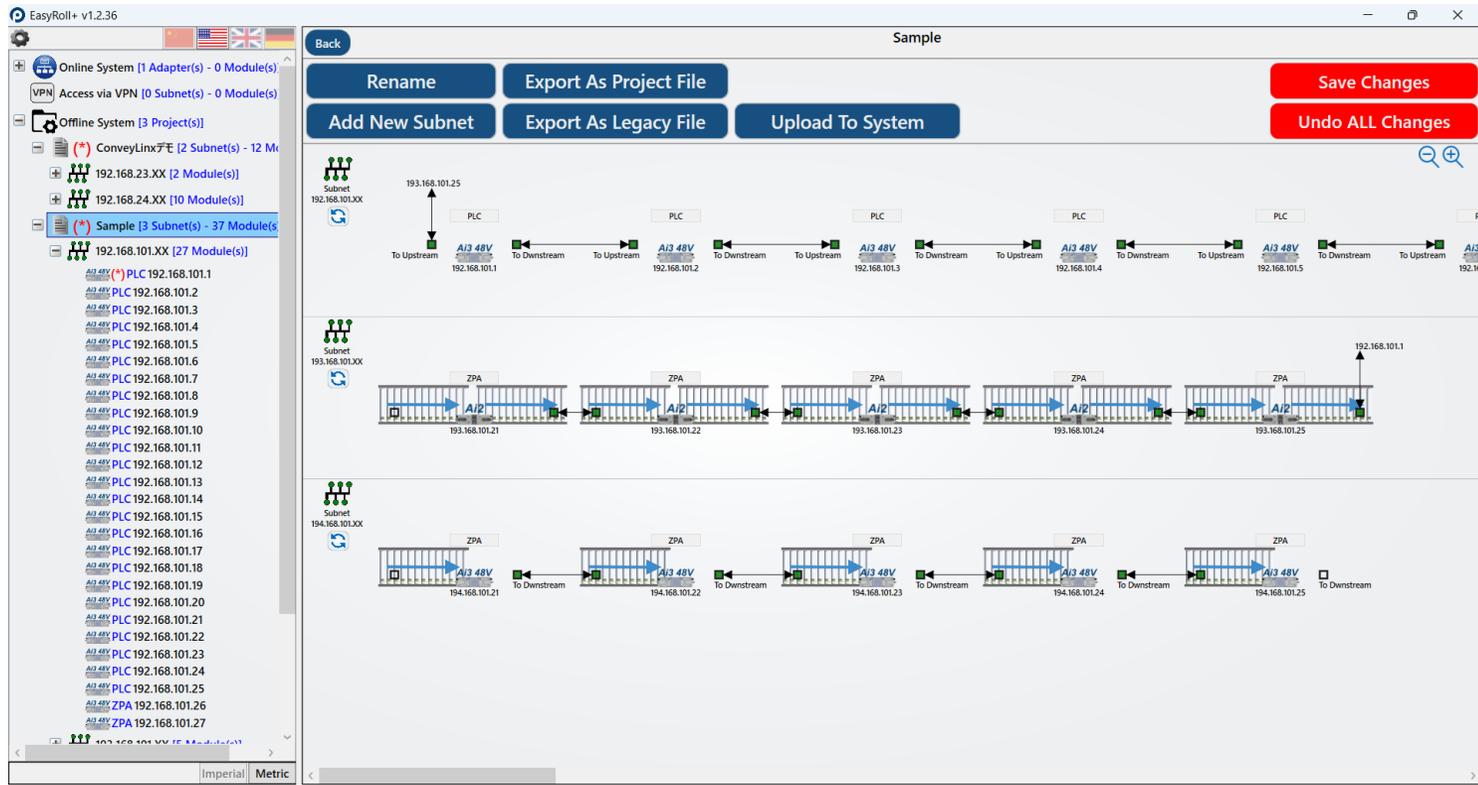
・ [Merger](#)

- [↳ Merger 1/9](#)
- [↳ Merger 2/9](#)
- [↳ Merger 3/9](#)
- [↳ Merger 4/9](#)
- [↳ Merger 5/9](#)
- [↳ Merger 6/9](#)
- [↳ Merger 7/9](#)
- [↳ Merger 8/9](#)
- [↳ Merger 9/9](#)

・ [Logical Connections](#)

概要

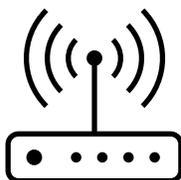
複数台のConveyLinxを
オフライン上でネットワークを構築する



はじめる前に 必要なもの



PC ※windows10以降



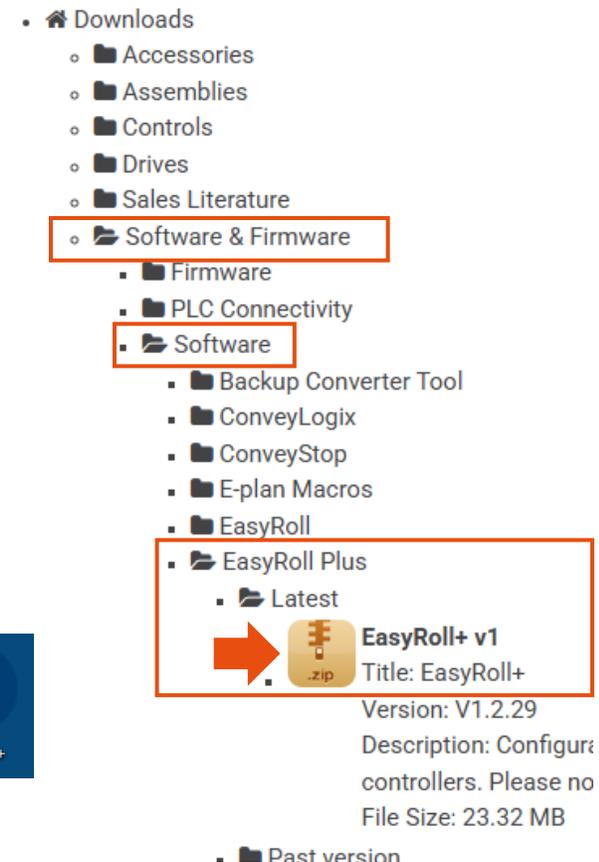
ネット環境

PCにアプリをインストール

Step 1. PULSEROLLER.comから
EasyRoll+アプリをダウンロード
ダウンロード：
<https://www.pulseroller.com/downloads>

Step 2. PCにアプリをインストール

Step 3. PCでアプリを立ち上げる
スクトップにEasyRoll+のショートカット
アイコンが作成されています。



Offline System オフライン設定の大まかな手順

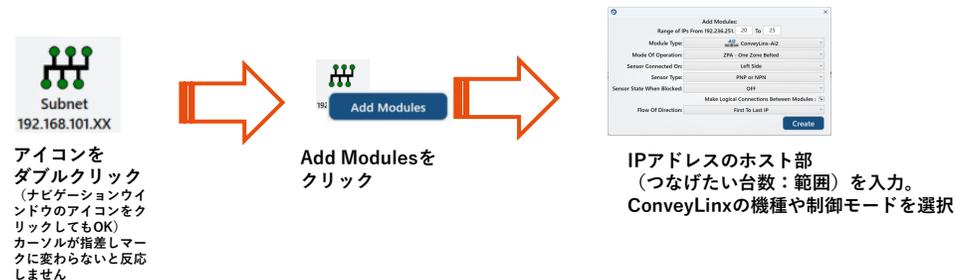
Step 1 プロジェクトファイルをつくる



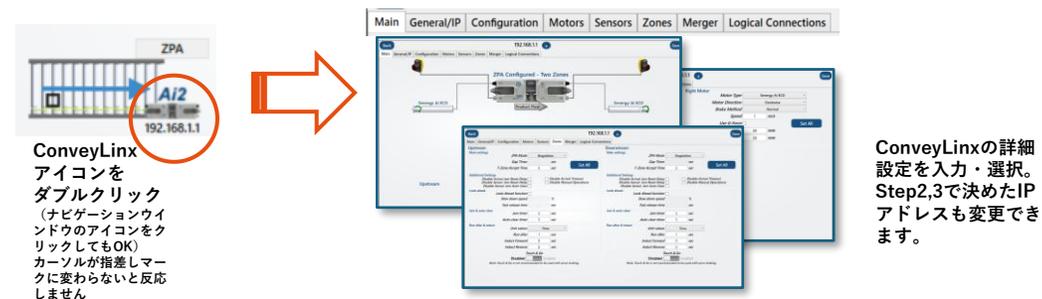
Step 2 サブネットをつくる (IPアドレスのネットワーク部を決める)



Step 3 接続するConveyLinxの台数を入力 ConveyLinxの機種・制御モードを選ぶ



Step 4 ConveyLinxの詳細設定をする



Step 5 PCとConveyLinx (実機) を LANケーブルで接続し、設定をアップロード

Upload To System

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- /Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

Offline System

└ オフライン設定TOP画面

ナビゲーションツリー画面の
Offline Systemをクリックすると
オフラインTOP画面に切り替わる

情報エリア
オフラインで作成された
プロジェクトが表示され
ます

Create New Project
新規プロジェクト作成

Import Project From Backup File
バックアップファイル読み込み

Imperial/Metric
(インペリアル/メトリック)
※単位の切替

- ・Imperial → (距離) インチ (温度) 華氏
- ・Metric → (距離) メートル (温度) 摂氏

Imperial/Metric

(インペリアル/メトリック)

※単位の切替

- ・Imperial → (距離) インチ (温度) 華氏
- ・Metric → (距離) メートル (温度) 摂氏

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

Offline System

└ オフライン設定TOP画面 – ナビゲーションツリー

言語選択 (米/英/独/中)
クリックして言語選択できます。



| ツリー項目 | 説明 |
|---|---|
| Online System オンラインシステム  Online System [1 Adapter(s) - 0 Module(s)] | オンライン状態で設定する項目 EasyRoll+のすべての機能が備わっています。 PCとConveyLinxシリーズがLANケーブル等でネットワーク接続されると設定することができます。 |
| Offline System オフラインシステム  Offline System [1 Project(s)] | オフライン状態で設定する項目 EasyRoll+アプリ画面だけで設定・構成できる項目。 PCとConveyLinxシリーズが未接続で設定できます。 |
| Backup Viewer バックアップビューアー  Backup Viewer [0 Backup(s)] | 過去に保存したバックアップファイルを読みだすことができる項目。 |
| ファームウェアアップデート | ConveyLinxシリーズのファームウェアをアップデートできる項目。Pulseroller.comのダウンロードサイトから過去ver～最新verのファームウェアをPCにダウンロードしたファイルをアップロードできます。 |
| コンベイロジックス | ConveyLogixで作成したラダーファイルをConveyLinxシリーズへアップロードできる項目 |

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes

/Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

Offline System

└ オフライン設定TOP画面 – プロジェクトファイル作成

Create New Project

Create New Project
プロジェクトファイル作成

Create New Project

Import Project From Backup File

Total 1 Project

ConveyLinXデモ - 2 Subnet(s) - 8 Module(s)

Name:
Sample
Create

Create New Project

Import Project From Backup File

Total 2 Projects

ConveyLinXデモ - 2 Subnet(s) - 8 Module(s)

Sample - 0 Subnet(s) - 0 Module(s)

Create New Project

Import Project From Backup File

作成されたプロジェクトファイルが、ナビゲーションウィンドウと情報エリアに表示されます

Offline System

目次
概要

はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes

/Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

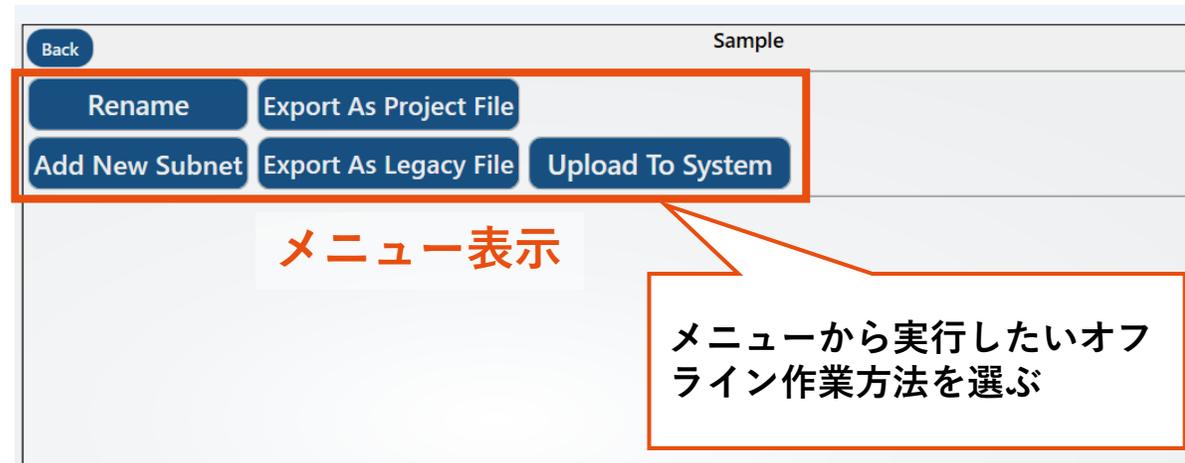
- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクトファイル



プロジェクトファイル名欄を
ダブルクリック

画面が切替る



メニューから実行したいオフ
ライン作業方法を選ぶ

【Rename】

プロジェクト名を変更

【Export As Project File】

プロジェクトファイルをPCに保存

【Add New Subnet】

Subnetアドレスを追加
※Conveylinx接続を作る

【Export As Legacy File】

プロジェクトファイルをPCに保存

【Upload To System】

実際のConveylinxに書き込む

Offline System

[目次](#)[概要](#)[はじめる前に](#)[オフライン設定のたまかな手順](#)

●オフラインTOP画面

- [ナビゲーションツリー画面](#)
- [プロジェクトファイル作成](#)

●プロジェクトファイル

・Rename

- [Export As Project File](#)
- [Add New Subnet](#)
- [Export As Legacy File](#)
- [Upload To System](#)
- [Save Changes](#)

[/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

サブネット画面

- [Modify](#)
- [Add Modules画面](#)
- [Flex Zone](#)

モジュール設定

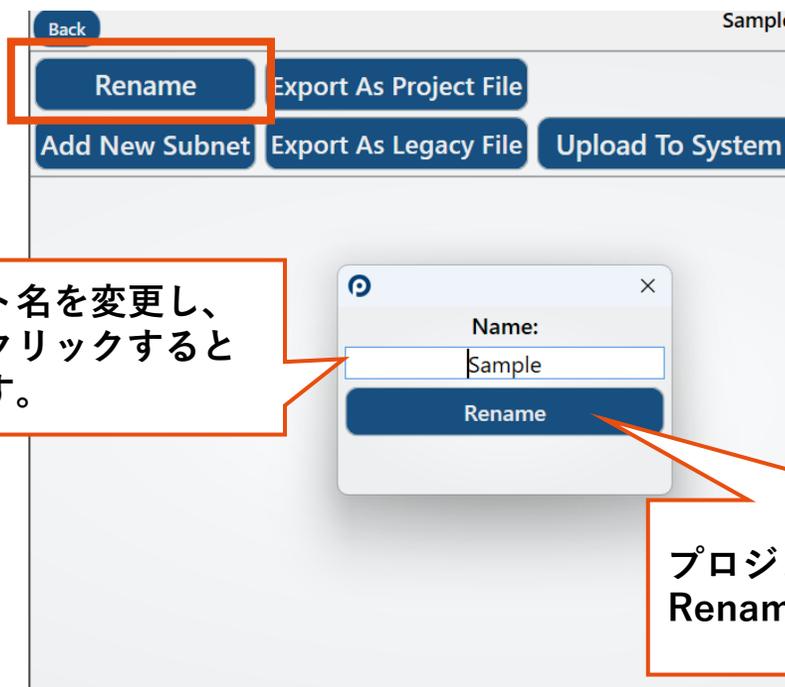
- [Main](#)
- [General/IP](#)
- [Configuration](#)
- [Motors](#)
- [Sensors](#)
- [Zones](#)
- [Merger](#)
- [Logical Connections](#)

プロジェクトファイル

└ Rename

Rename

プロジェクト名を変更



プロジェクト名を変更し、Renameをクリックすると反映されます。

プロジェクト名を決定する場合はRenameボタンをクリック

Offline System

[目次](#)[概要](#)[はじめる前に](#)[オフライン設定のたまかな手順](#)

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes

[/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

[サブネット画面](#)

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

[モジュール設定](#)

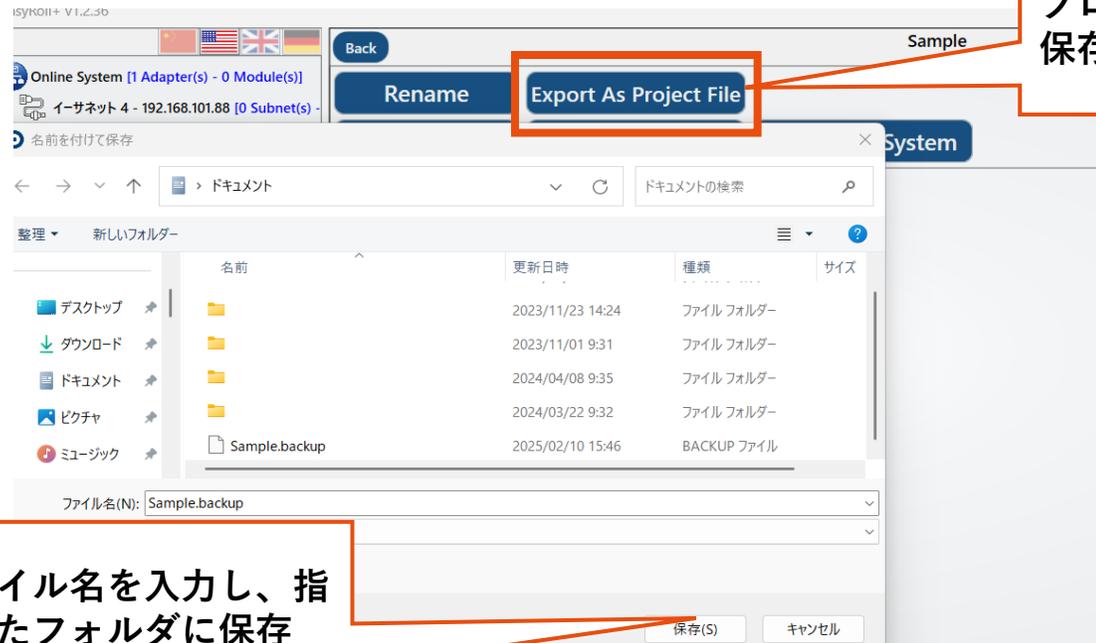
- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクトファイル

└ Export As Project File

Export As Project File

プロジェクトファイルをPCに保存



プロジェクト内容をPCに保存する場合はクリック。

ファイル名を入力し、指定したフォルダに保存

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes

/Undo ALL Changes

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・Main
 - ・General/IP
 - ・Configuration
 - ・Motors
 - ・Sensors
 - ・Zones
 - ・Merger
 - ・Logical Connections

プロジェクトファイル

└ Add New Subnet (1/2)

Add New Subnet (1/2)

サブネットを追加※ (※ConveyLinx接続のネットワークを作る)

IPアドレス欄のネットワーク部まで入力
(XXのホスト部はまだ入力できません)
外部ネットワークとつながる場合は、192.168.●●●.XXと入力してください。

サブネットマスク欄は変えなくてもOK
(XXのホスト部はまだ入力できません)

Add New Subnetをクリックすると
IPアドレス入力欄と
サブネットマスク入力欄がポップアップ。

新しいサブネットが作成される

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- /Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

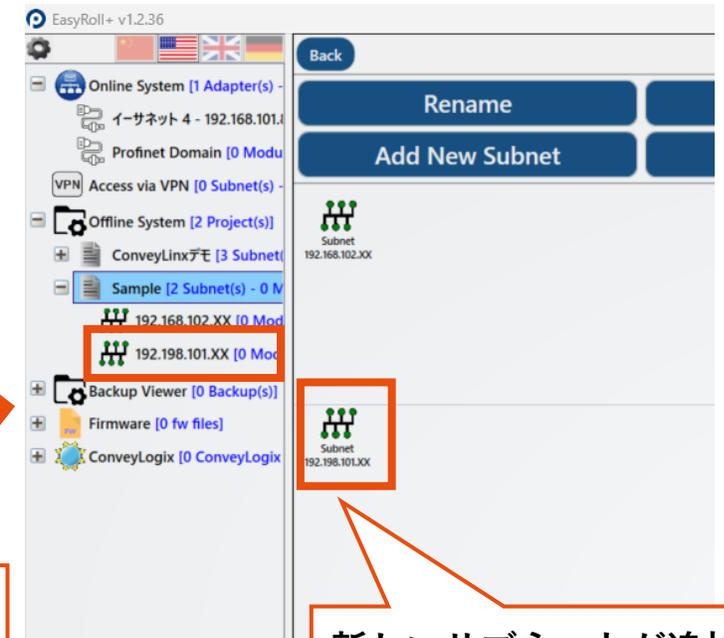
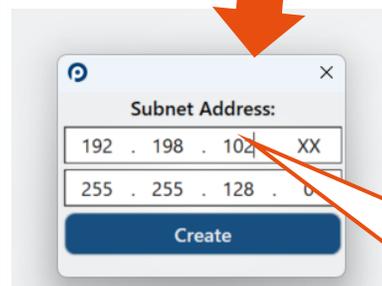
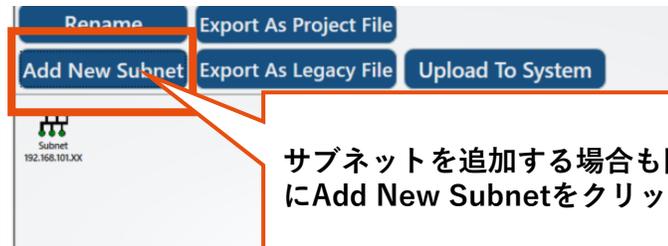
- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクトファイル

└ Add New Subnet (2/2)

Add New Subnet (2/2)

サブネットを追加※ (※ConveyLinx接続のネットワークを作る)



Offline System

目次
概要

はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・**Export As Legacy File**
- ・Upload To System
- ・Save Changes

/Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

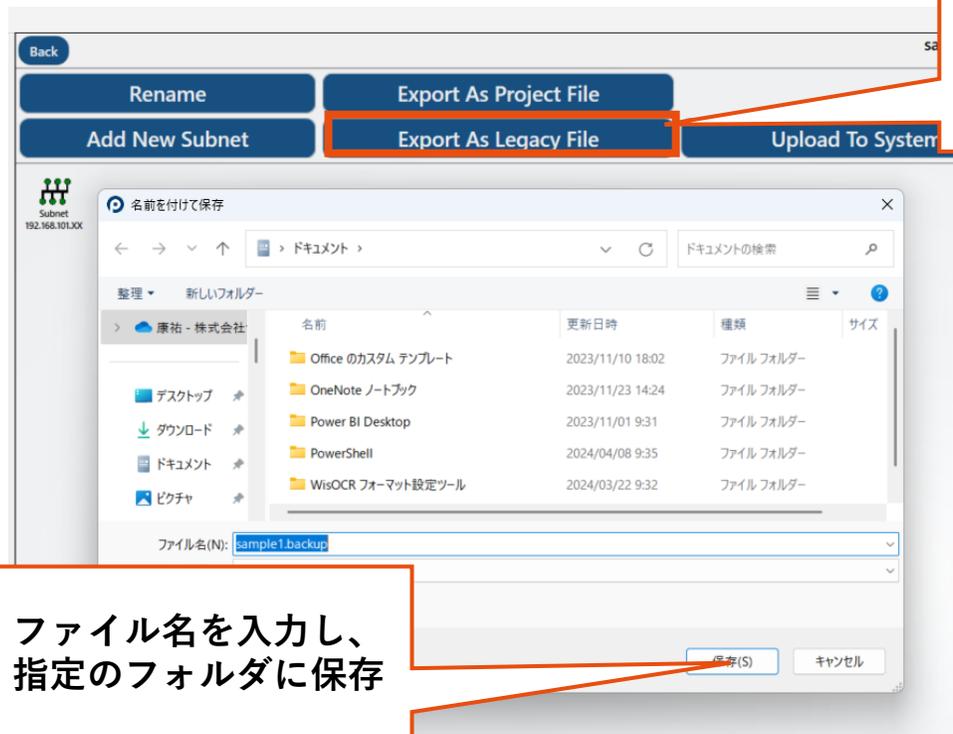
- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクトファイル

└ Export As Legacy File

Export As Legacy File

プロジェクトファイルをPCに保存



Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・**Upload To System**
 - ・Save Changes
- /Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

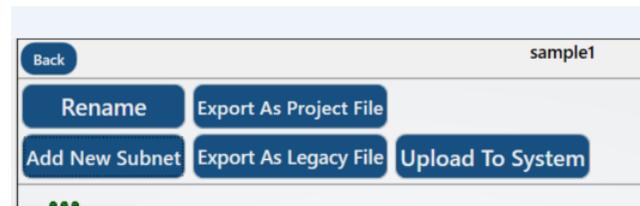
モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

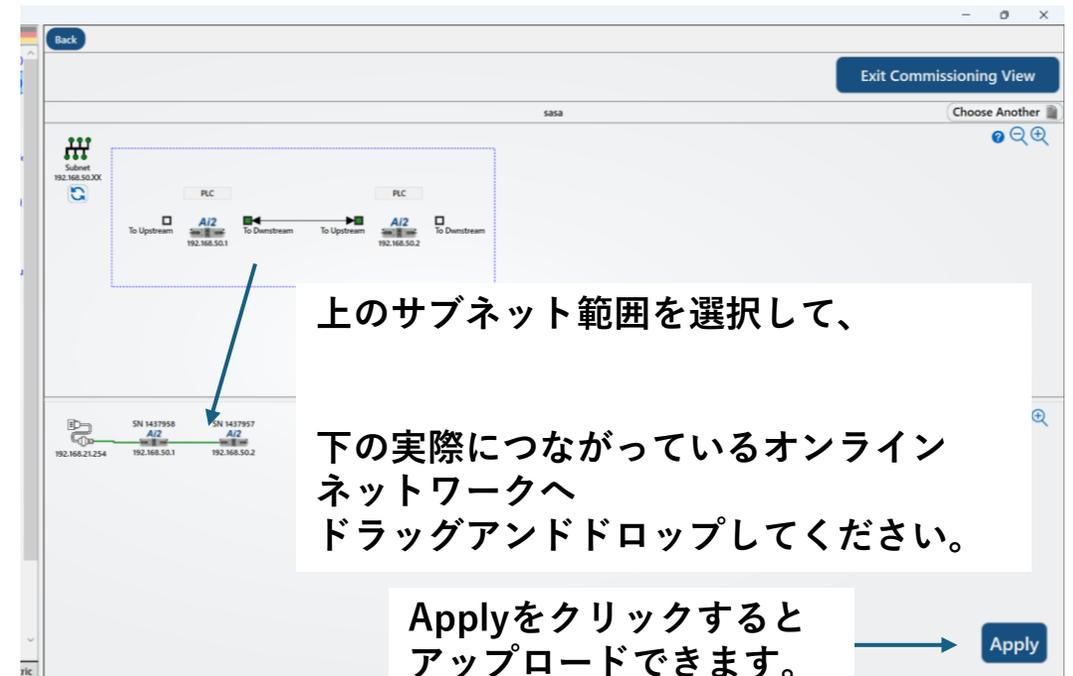
プロジェクトファイル

└ Upload To System

Upload To System



実際にPCとConveyLinxをLANケーブルに接続してから
Upload To Systemをクリックしてください。



Offline System

[目次](#)

[概要](#)

[はじめる前に](#)

[オフライン設定のたまかな手順](#)

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・[Save Changes](#)

[/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

[サブネット画面](#)

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

[モジュール設定](#)

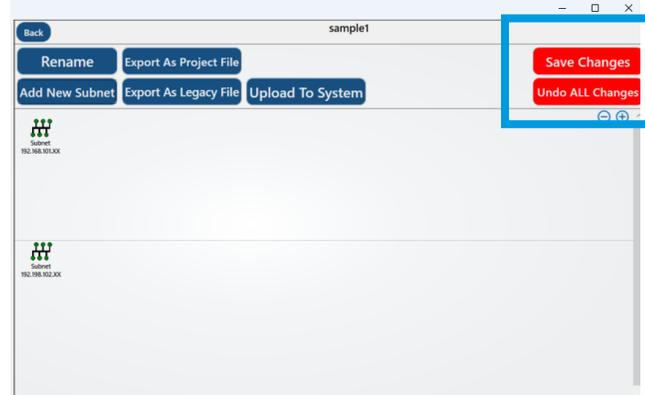
- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクトファイル

└ Save Changes , Undo ALL Changes

Save Changes 変更を保存

Undo ALL Changes 変更をキャンセル



Save Changes

Save Changes ボタン

クリックすると変更を保存

Undo ALL Changes

Undo ALL Changes ボタン

クリックすると変更を破棄。
前回保存した状態まで戻す

Offline System

目次
概要

はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

● オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

● プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes

/Undo ALL Changes

● プロジェクト構成

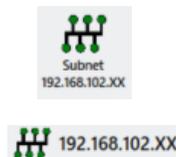
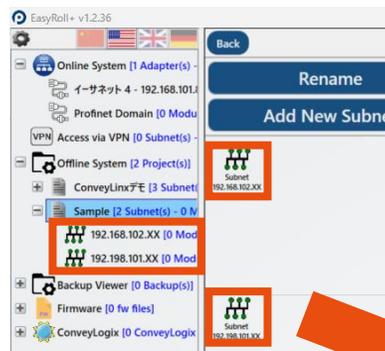
サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

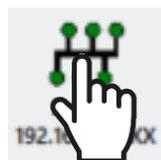
モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

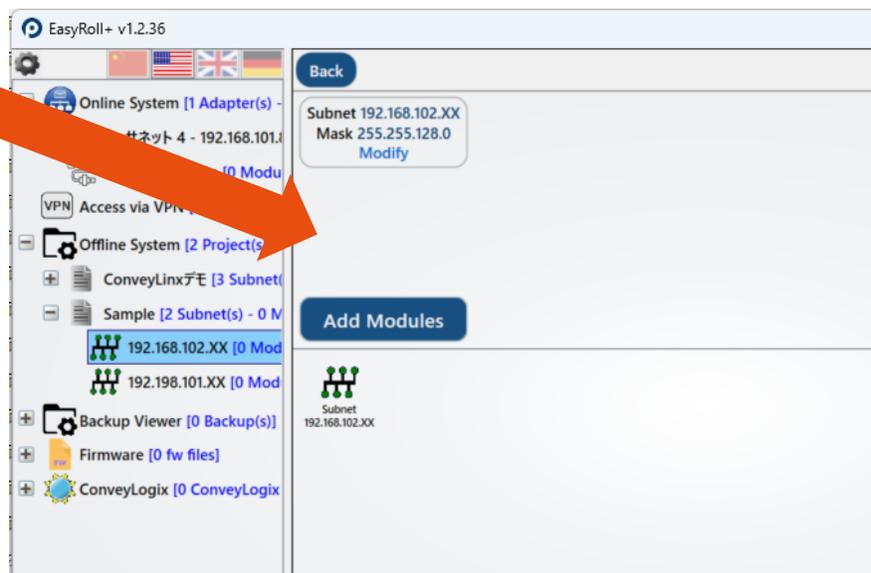
プロジェクト構成



サブネットアイコンをダブルクリック
(またはナビゲーションウインドウのサブネットをクリック) すると
個別のサブネット設定画面に移行します。



【ご注意】
アイコンクリックする際、
必ずカーソルが指マーク
に変わった事を確認して
クリックしてください。
指マークに変わらないと
反応しません。



Offline System

目次
概要

はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ ナビゲーションツリー画面
 - ・ プロジェクトファイル作成

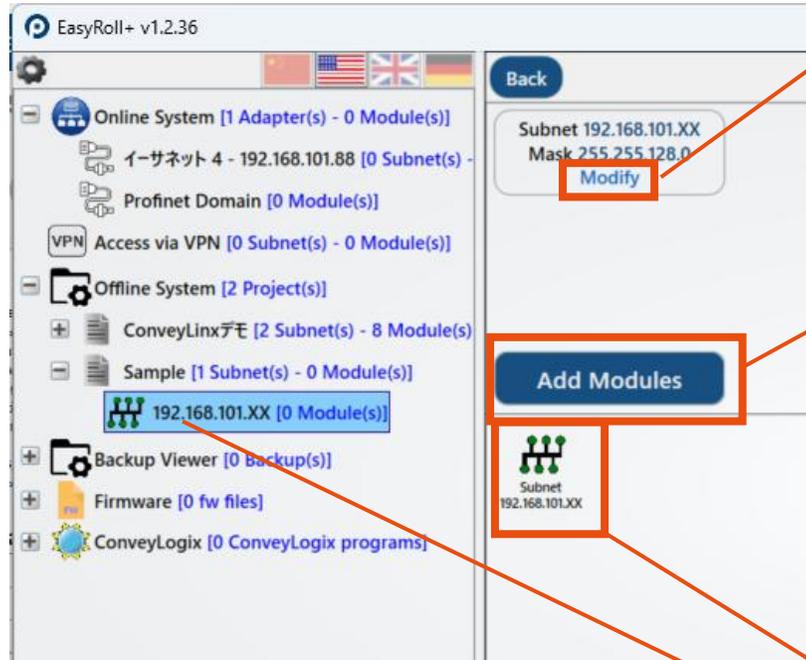
- プロジェクトファイル
 - ・ Rename
 - ・ Export As Project File
 - ・ Add New Subnet
 - ・ Export As Legacy File
 - ・ Upload To System
 - ・ Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

- プロジェクト構成
 - サブネット画面**
 - ・ Modify
 - ・ Add Modules画面
 - ・ Flex Zone
- モジュール設定
 - ・ Main
 - ・ General/IP
 - ・ Configuration
 - ・ Motors
 - ・ Sensors
 - ・ Zones
 - ・ Merger
 - ・ Logical Connections

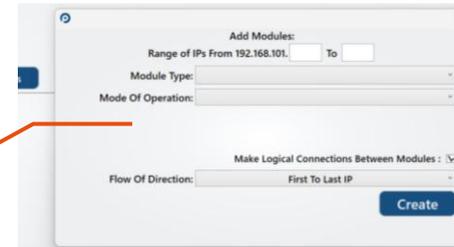
プロジェクト構成

└ サブネット

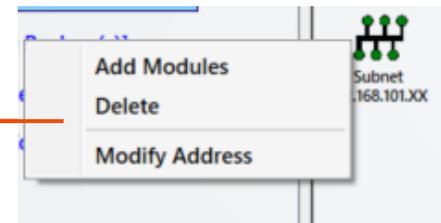
サブネット (個別) 画面 (1/4)



Modify (変更)
アドレスが変更できます



Add Modules (追加)
クリックすると、ConveyLinxを追加するポップアップウィンドウが出ます。
最小 1 To 1 ~ 1 To 255 まで一度にアドレスを連番で追加可能。



Subnetアイコン
アイコンを右クリックすると以下が選択できます。
Add Modules(追加)
Delete (削除)
Modify Address (変更)

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- /Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ サブネット

サブネット (個別)画面 (2/4)

EasyRoll+ v1.2.36

Subnet 192.198.101.XX
Mask 255.255.128.0
Modify

Add Modules

Add Modulesで追加されたConveyLinxはナビゲーションウィンドウでも表示されます。

レイアウト
サブネット上でAdd Modulesで作成・設定したConveyLinxをコンベヤラインにみせて視覚化しています。

Flex Zone設定

搬送物長さが2ゾーンに跨る場合、1ゾーン分として自動認識させる設定
(ZPA - Two Zones設定のみ表示)

Flex Zone

Enable Disable

FlexZone enabled on all modules!
Attention: It is advised for the first module to be with IP 192.198.101.20 and all modules to be with consecutive IPs!

Inter module communication time 50 ms Set

Offline System

[目次](#)[概要](#)[はじめる前に](#)[オフライン設定のたまかな手順](#)

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

[サブネット画面](#)

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ サブネット

サブネット (個別)画面 (3/4)

全てのサブネットは
プロジェクトファイル画面
表示されます。

拡大・縮小ボタン

レイアウトアイコン表示の拡大・縮小ができます。

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- /Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

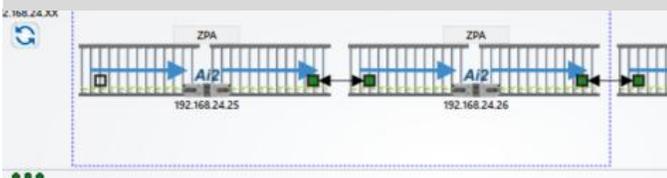
└ サブネット

サブネット画面 範囲選択 (4/4)

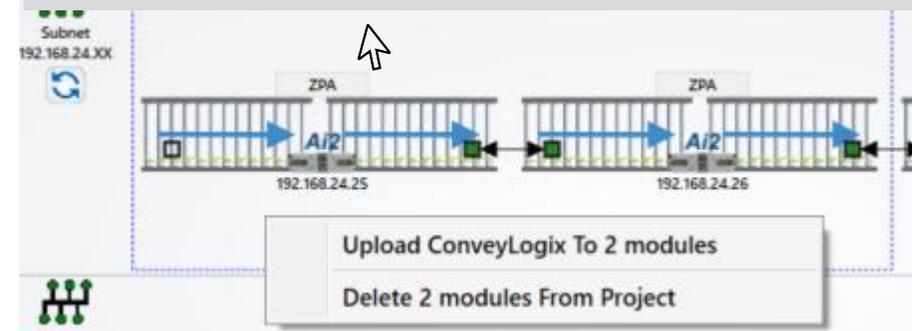
プロジェクトファイル画面でも同じ作業を行うことができます。



C Bを実行した後、キーボードのShiftキーを押しながら別のゾーンをクリックすると、まとめて選択できます。



選択したゾーン内にカーソルを移動させ、マウス右クリックすると選択したゾーンをまとめて、アップロード、削除が可能です。



Offline System

[目次](#)[概要](#)[はじめる前に](#)[オフライン設定のたまかな手順](#)

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

[サブネット画面](#)

- ・[Modify](#)
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

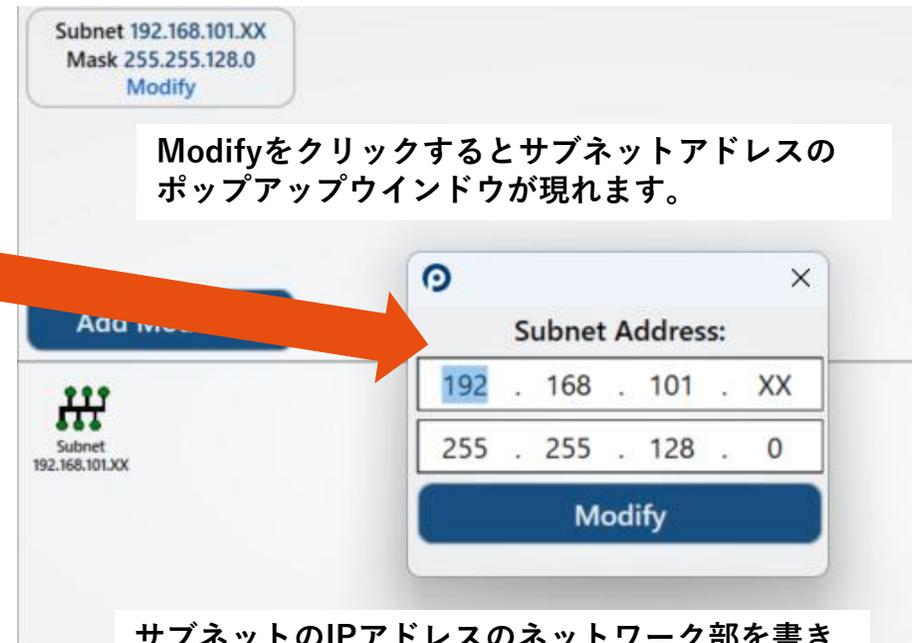
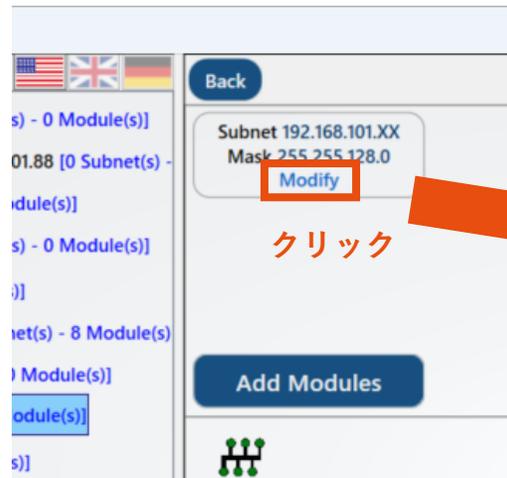
[モジュール設定](#)

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ サブネット-Modify

Modify (アドレス変更)



サブネットのIPアドレスのネットワーク部を書き換えることができます。

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes

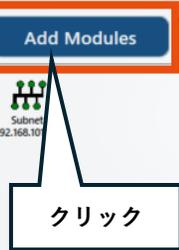
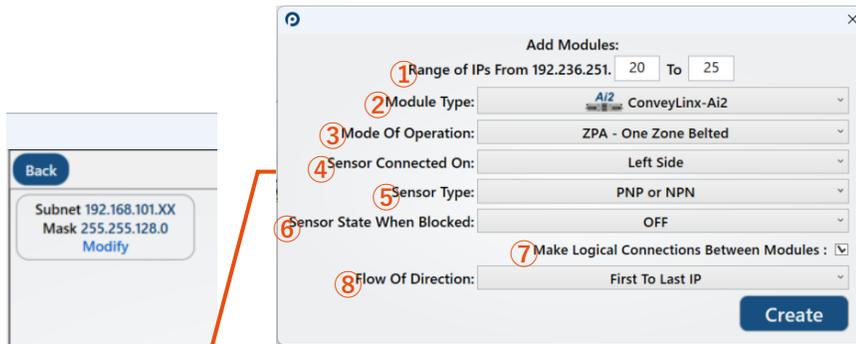
/Undo ALL Changes

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・Main
 - ・General/IP
 - ・Configuration
 - ・Motors
 - ・Sensors
 - ・Zones
 - ・Merger
 - ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ サブネット - Add Modules

Add Modules 画面一覧



④ Sensor Connected on: プルダウンから、接続するセンサ接続場所を選択できます

⑤ Sensor Type: プルダウンから、接続するセンサタイプを選択できます。

⑥ Sensor State When Blocked: 閉時のセンサ状態を選択

① Range of IPs From xxx.xxx.xxx. To
つなげたいConveyLinxの台数分のIPアドレスを順番で追加できます。白枠内に指定したいSubnet末尾を記入できます

② Module Type:
プルダウンから、つなげたいConveyLinxシリーズの中から機種を選択できます。

③ Mode Of Operation:
プルダウンから、ConveyLinxのゾーン設定ができます

⑦ Make Logical Connections Between Modules :
チェックボックスに印を入れると下のFlow Of Direction:のコンベヤ流れ方向を指定できます。

⑧ Flow Of Direction:
プルダウンから、コンベヤの流れ方向を指定できます。

Offline System

[目次](#)
[概要](#)[はじめる前に](#)
[オフライン設定のたまかな手順](#)

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

[サブネット画面](#)

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

[モジュール設定](#)

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ サブネット - Add Modules

Add Modules 画面 (1/8)

① Range of IPs From 192.236.251. 20 To 25

② Module Type: Ai2 ConveyLinx-Ai2

③ Mode Of Operation: ZPA - One Zone Belted

④ Sensor Connected On: Left Side

⑤ Sensor Type: PNP or NPN

⑥ Sensor State When Blocked: OFF

⑦ Make Logical Connections Between Modules: [v]

⑧ Flow Of Direction: First To Last IP

Create

① Range of IPs From xxx.xxx.xxx.□ To □

ConveyLinxへ割り当てるIPアドレスを連番で取得

Add Modules:

Range of IPs From 192.168.101. 1 To 25

白枠部がIPアドレスのホスト部です。
つなげたいConveyLinxの台数分を入力することで、
連番での追加ができます。

最小 … 1 To 1
最大 … 1 To 255

この設定は、決定した後でも連番したいホスト番号の空きがあれば追加できます。

Offline System

目次
概要

はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

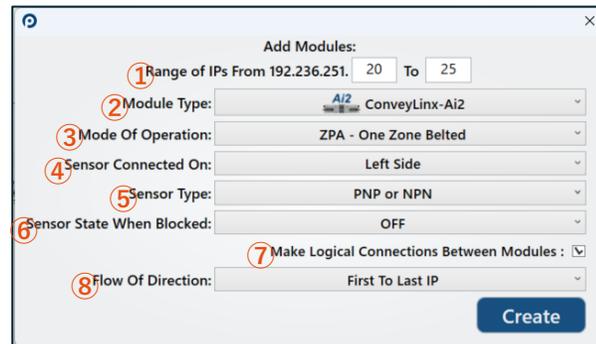
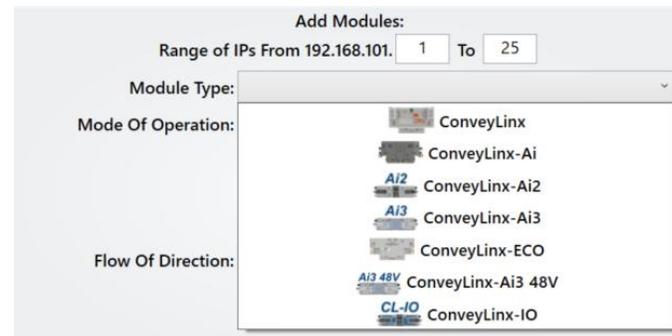
- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ サブネット- Add Modules

Add Modules 画面 (2/8)

この設定は、決定した後は変更できません。

②Module Type:
ConveyLinxシリーズから機種を選択

プルダウンから、つなげたいConveyLinxシリーズの機種をクリックします。

Offline System

目次
概要は始める前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- /Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面

Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ サブネット - Add Modules

Add Modules 画面 (3/8)

③ Mode Of Operation:
ConveyLinxのゾーン設定ができますプルダウンから、
ゾーン設定を決める。

PLC I/O以外は決定した
後でも変更出来ます。

● PLC I/O

PLCからの指示に従う設定
ConveyLinxをI/Oとして使用する設定。

● ZPA - Two Zone

ConveyLinxに搭載されているZPAロジックを使い、
ConveyLinx × 1台につき、
MDR × 2本、センサ × 2個 接続して
MDR 2本+センサ 2個 = 2ゾーンとする設定。

● ZPA - Owo Zone

ConveyLinxに搭載されているZPAロジックを使い、
ConveyLinx × 1台につき、
MDR × 1本、センサ × 1個 接続して
MDR 1本+センサ 1個 = 1ゾーンとする設定。● ZPA - Owo Zone
(Belted)ConveyLinxに搭載されているZPAロジックを使い、
ConveyLinx × 1台につき、
MDR × 2本、センサ × 1個 接続して
MDR 2本+センサ 1個 = 1ゾーンとする設定。

この設定は、決定した後でも変更出来ます。

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- [オフラインTOP画面](#)
 - ・ [ナビゲーションツリー画面](#)
 - ・ [プロジェクトファイル作成](#)

- [プロジェクトファイル](#)
 - ・ [Rename](#)
 - ・ [Export As Project File](#)
 - ・ [Add New Subnet](#)
 - ・ [Export As Legacy File](#)
 - ・ [Upload To System](#)
 - ・ [Save Changes](#)
- [/Undo ALL Changes](#)

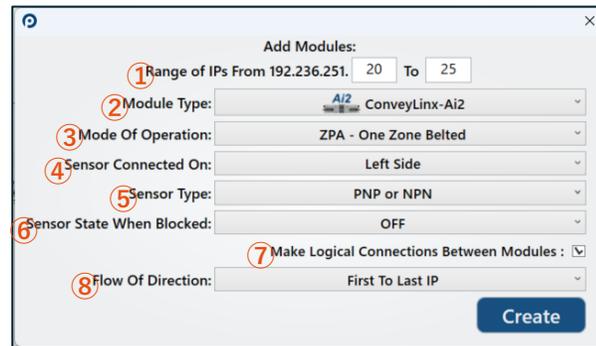
- [プロジェクト構成](#)
 - ・ [サブネット画面](#)
 - ・ [Modify](#)
 - ・ [Add Modules画面](#)
 - ・ [Flex Zone](#)
- [モジュール設定](#)
 - ・ [Main](#)
 - ・ [General/IP](#)
 - ・ [Configuration](#)
 - ・ [Motors](#)
 - ・ [Sensors](#)
 - ・ [Zones](#)
 - ・ [Merger](#)
 - ・ [Logical Connections](#)

プロジェクト構成

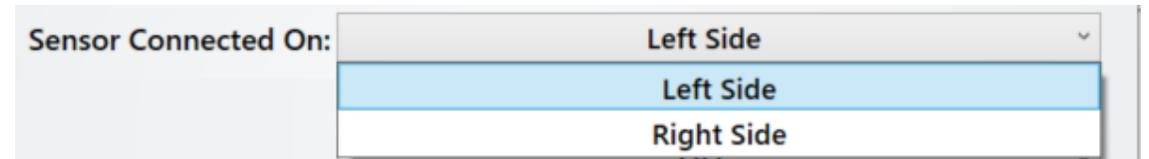
└ サブネット - Add Modules

Add Modules 画面 (4/8)

(注) Sensor Connected onは
ZPA - One Zone 及び
ZPA - One Zone (Belted) で適用されます
(③Mode Of Operation参照)



④ Sensor Connected on: センサ接続位置の選択



プルダウンから、接続するセンサ接続場所を選択できます

Left Side

ConveyLinxの左センサポートに接続



Right Side

ConveyLinxの右センサポートに接続



Offline System

[目次](#)
[概要](#)[はじめる前に](#)
[オフライン設定のたまかな手順](#)● [オフラインTOP画面](#)

- ・ [ナビゲーションツリー画面](#)
- ・ [プロジェクトファイル作成](#)

● [プロジェクトファイル](#)

- ・ [Rename](#)
 - ・ [Export As Project File](#)
 - ・ [Add New Subnet](#)
 - ・ [Export As Legacy File](#)
 - ・ [Upload To System](#)
 - ・ [Save Changes](#)
- [/Undo ALL Changes](#)

● [プロジェクト構成](#)[サブネット画面](#)

- ・ [Modify](#)
- ・ [Add Modules画面](#)
- ・ [Flex Zone](#)

[モジュール設定](#)

- ・ [Main](#)
- ・ [General/IP](#)
- ・ [Configuration](#)
- ・ [Motors](#)
- ・ [Sensors](#)
- ・ [Zones](#)
- ・ [Merger](#)
- ・ [Logical Connections](#)

プロジェクト構成

└ サブネット - Add Modules

Add Modules 画面 (5/8)

(注) Sensor Typeは、
ZPA - Two Zones , ZPA - One Zone ,
ZPA - One Zone (Belted) で適用されます

(③Mode Of Operation参照)

① Range of IPs From 192.236.251. 20 To 25

② Module Type: Ai2 ConveyLinX-Ai2

③ Mode Of Operation: ZPA - One Zone Belted

④ Sensor Connected On: Left Side

⑤ Sensor Type: PNP or NPN

⑥ Sensor State When Blocked: OFF

⑦ Make Logical Connections Between Modules :

⑧ Flow Of Direction: First To Last IP

Create

⑤ Sensor Type : センサタイプの選択

Sensor Type: PNP or NPN

PNP or NPN

Push-Pull

プルダウンから、接続するセンサタイプを選択できます。

この設定は、決定した後
でも変更出来ます。

この設定は、決定した後でも変更出来ます。

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- [オフラインTOP画面](#)
 - ・ [ナビゲーションツリー画面](#)
 - ・ [プロジェクトファイル作成](#)

- [プロジェクトファイル](#)
 - ・ [Rename](#)
 - ・ [Export As Project File](#)
 - ・ [Add New Subnet](#)
 - ・ [Export As Legacy File](#)
 - ・ [Upload To System](#)
 - ・ [Save Changes](#)
- [/Undo ALL Changes](#)

- [プロジェクト構成](#)
 - [サブネット画面](#)
 - ・ [Modify](#)
 - ・ [Add Modules画面](#)
 - ・ [Flex Zone](#)
- [モジュール設定](#)
 - ・ [Main](#)
 - ・ [General/IP](#)
 - ・ [Configuration](#)
 - ・ [Motors](#)
 - ・ [Sensors](#)
 - ・ [Zones](#)
 - ・ [Merger](#)
 - ・ [Logical Connections](#)

プロジェクト構成

└ サブネット - Add Modules

Add Modules 画面 (6/8)

(注) Sensor State When Blocked は、ZPA - Two Zones , ZPA - One Zone , ZPA - One Zone (Belted) で適用されます
(③Mode Of Operation参照)

⑥ Sensor State When Blocked: : 閉時のセンサ状態を選択

| | 搬送物有り | 搬送物無し |
|-------|-------|-------|
| ダークON | ON | OFF |
| ライトON | OFF | ON |

プルダウンから、接続するセンサタイプを選択できます。

光電センサを使用する場合で閉時のセンサ状態を選択

OFF…光電センサ遮光時ON ダークON

On…光電センサ遮光時OFF ライトオン

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・Main
 - ・General/IP
 - ・Configuration
 - ・Motors
 - ・Sensors
 - ・Zones
 - ・Merger
 - ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ サブネット - Add Modules

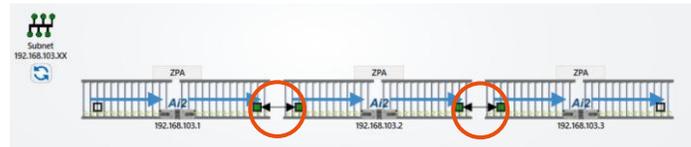
Add Modules 画面 (7/8)

⑦ Make Logical Connections Between Modules :
モジュール間のロジック接続 有・無Make Logical Connections Between Modules :

チェックボックスに✓ (チェック) を入れると連続して配置するConveyLinx間でLANケーブル接続された状態として認識し、サブネット上のネットワークを構築します。
(ZPAロジックが繋がった状態が表示される)

チェックを外すと、LANケーブル接続されていない状態でサブネットネットワークを構築されます。
(ZPAロジックの繋がりを手動で構築してください)

✓チェック有り
ZPAロジックが繋がった状態が表示される



✓チェック無し
ZPAロジックの繋がりを手動で構築してください



この設定は、決定した後でも変更出来ます。

この設定は、決定した後でも変更出来ます。

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes

/Undo ALL Changes

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・Main
 - ・General/IP
 - ・Configuration
 - ・Motors
 - ・Sensors
 - ・Zones
 - ・Merger
 - ・Logical Connections

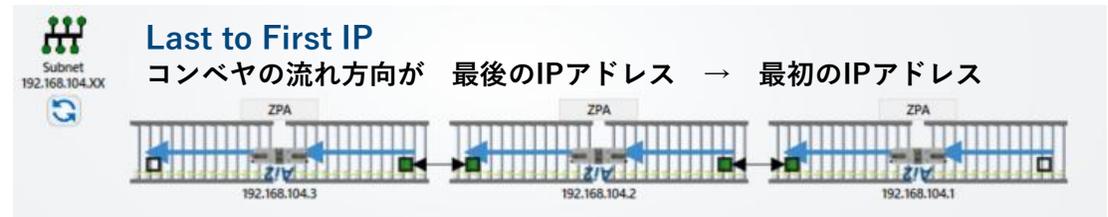
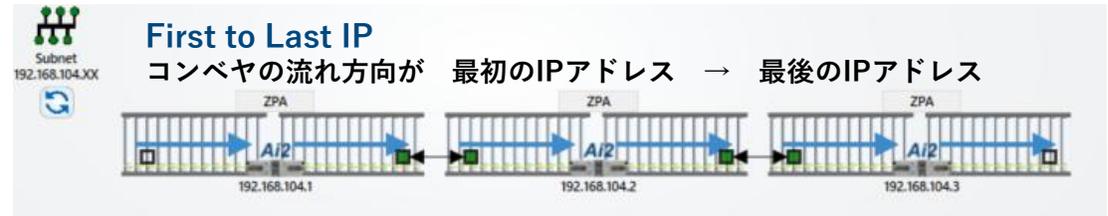
プロジェクト構成

サブネット - Add Modules

Add Modules 画面 (8/8)

(注) **Make Logical Connections Between Modules** : モジュール間のロジック接続 有・無 に✓が入っている場合、選択できます。
(⑧Make Logical Connections Between Modules参照)

⑧ Flow Of Direction: コンベヤの流れ方向を指定



Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes

/Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

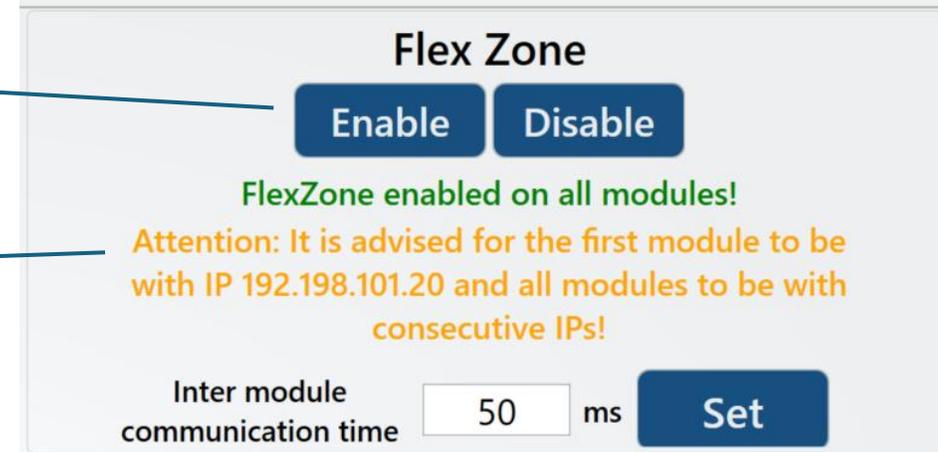
└ サブネット設定- Flex Zone

Flex Zone設定

搬送物長さが2ゾーンに
跨る場合、1ゾーン分と
して自動認識させる設定(注) ZPA – Two Zones設定のみ表示されます。
(Add Modules-③Mode Of Operation: 参照)

FlexZone 有効/無効

Enable…有効 Disable…無効

注意：最初のモジュールはIP xxx.xxx.xxx.20、
全てのモジュールは連続したIPにすることを
お勧めします！※IPアドレスのホスト部が1～19で設定された場合、
上記の注意が表示されます。

モジュール間通信時間の設定

※入力値は、10の倍数で設定してください。

搬送物が1つのゾーンより少し長い、まだ2つのセンサをカバーしていない場合（またはかろうじて2つのセンサをカバーしている場合）、入力する値を大きくする必要があります（10msの倍数で設定）。この設定は上流ゾーンのセンサ信号の切替を遅らせます。そのため、FlexZoneはきわどいサイズの搬送物でもスムーズな搬送を実行します。デフォルト値 = 50ms

この設定は、決定した後
でも変更出来ます。

Offline System

目次
概要

はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ ナビゲーションツリー画面
 - ・ プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・ Rename
 - ・ Export As Project File
 - ・ Add New Subnet
 - ・ Export As Legacy File
 - ・ Upload To System
 - ・ Save Changes

/Undo ALL Changes

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・ Modify
 - ・ Add Modules画面
 - ・ Flex Zone
 - モジュール設定

- ・ Main
- ・ General/IP
- ・ Configuration
- ・ Motors
- ・ Sensors
- ・ Zones
- ・ Merger
- ・ Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定

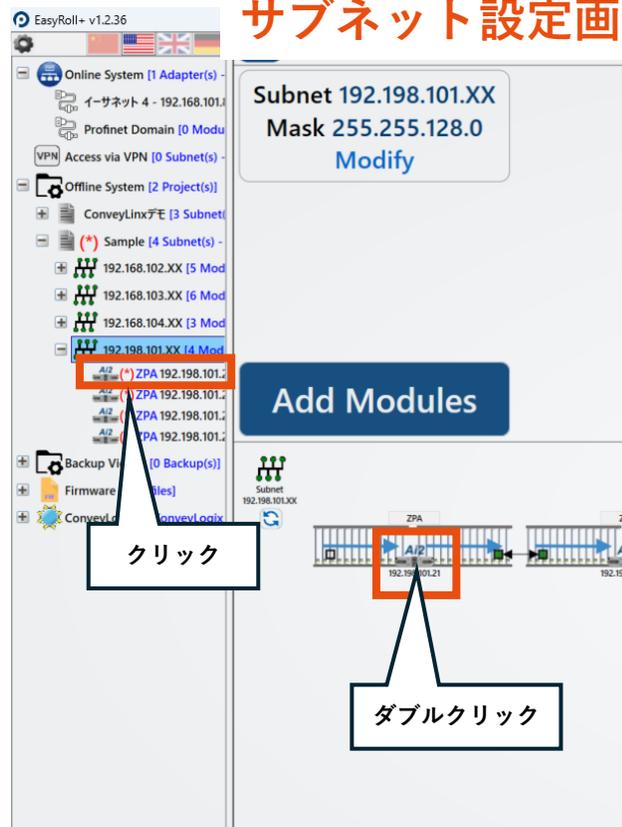
モジュール設定 (1/2)

サブネット設定画面から設定したいConveyLinxのアイコンから詳細設定ができます。

- ・ レイアウト上のConveyLinxアイコンをダブルクリック
- ・ ナビゲーションウィンドウのアイコンをクリック。

上記どちらか実行すると、モジュール設定画面に移行します。

サブネット設定画面



モジュール設定画面



Offline System

目次
概要

はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成
 - プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定**

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定

モジュール設定 (2/2)

⊖ ボタン
前のIPアドレスの
モジュールを表示

⊕ ボタン
次のIPアドレスの
モジュールを表示

IPアドレス

Back ボタン
(戻るボタン)
サブネット画面に
戻る

Save
(保存ボタン)
設定を保存

各種設定タブ
クリックして各設定画面
を切替

Upstream My Upstream My Downstream Downstream

Offline System

目次
概要

はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成
 - プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- /Undo ALL Changes

- プロジェクト構成
- サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
- モジュール設定

- Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Main

Main(メイン)画面

Main画面は、前項のAdd Modulesで選択した内容や、各詳細設定タブで設定した状態をイメージで表示している画面です。



Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- /Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 -General/IP

General/IPタブ画面

General/IP画面は、一度決定したサブネット上のIPアドレス・サブネットマスクを変更できます。

アドレスを変更しようとする
とオレンジ色に変化します。

Device type : ConveyLinX-Ai2

IP Address : 192 . 168 . 20 . 22

Subnet Mask : 255 . 255 . 128 . 0

Gateway :

Disable DHCP :

Set

Device type : ConveyLinX-Ai2

IP Address : 192 . 168 . 20 . 22

Subnet Mask : 255 . 255 . 128 . 0

Gateway : 192 . 168 . 20 . 22

Disable DHCP :

Device type : ConveyLinX-Ai2

IP Address : 192 . 168 . 20 . 22

Subnet Mask : 255 . 255 . 128 . 0

Gateway :

Disable DHCP :

Disable DHCP (DHCP を無効にする :)

ネットワーク内にDHCPとして動作する他のコンポーネントがある場合は、モジュールのDHCPをオフにする必要があります。変更を適用するには、手動リセットが必要です。

Setボタンをクリックすると変更が反映されます。

Offline System

目次
概要

はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- /Undo ALL Changes

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・Main
 - ・General/IP
 - ・**Configuration**
 - ・Motors
 - ・Sensors
 - ・Zones
 - ・Merger
 - ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Configuration

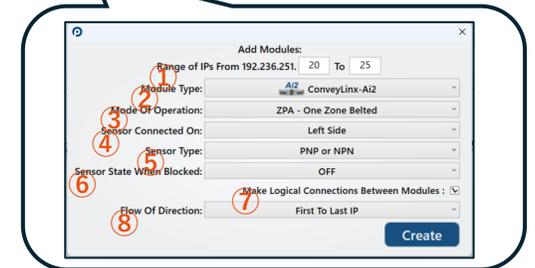
Configurationタブ 4つのモード別画面

Configuration

The image shows four screenshots of the Configuration tab in the software, each with a callout box indicating the current mode:

- ZPAモード**
Current Mode ZPA
- PLC I/Oモード**
Current Mode PLC
- HW Ctrlモード**
Current Mode HW Ctrl
(HW...Hardware)
- スレーブモード**
Current Mode Slave

Configurationタブ画面は、**Add Modules**で選択した



③④⑤や各IPアドレスを個別で設定・変更ができる画面です。

また、Add Modules画面では設定出来なかった **2つのモード**を、このタブ画面から設定・変更できます。

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- /Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Configuration

Configuration ZPAモード画面 (1/2)

ZPAモード画面

192.168.20.22

Back Save

Main General/IP Configuration Motors Sensors Zones Merger

Online System [1 Adapter(s)]
イーサネット 4 - 192.168.101.1
Profinet Domain [0 Modu
Access via VPN [0 Subnet(s)]
Offline System [2 Project(s)]
ConveyLinux7E [3 Subnet
(*) Sample [7 Subnet(s)]
192.168.20.XX [6 Modu
ZPA 192.168.20.2
ZPA 192.168.20.2
ZPA 192.168.20.2
ZPA 192.168.20.2
ZPA 192.168.20.2
ZPA 192.168.20.2
192.168.25.XX [5 Modu
192.168.30.XX [5 Modu
ZPA 192.168.30.1
ZPA 192.168.30.2
ZPA 192.168.30.3
ZPA 192.168.30.4
ZPA 192.168.30.5
192.168.102.XX [5 Modu
192.168.103.XX [6 Modu
192.168.104.XX [3 Modu
192.198.101.XX [4 Modu
Backup Viewer [0 Backup(s)]
Firmware [0 fw files]
ConveyLogix [0 ConveyLogix

Current Mode ZPA

ZPA Mode Options

ZPA Type: 2 Zone

Product flow: --> Left To Right -->

Sensor Type: PNP or NPN

Apply ... このIPアドレス分のみ適用
Apply To Range ... IPの共通するネットワーク部の範囲を適用

Apply Apply To Range

ZPA Mode Options
Add Modules - Mode Of Operation: で選択したZPAモードや Product Flow、Sensor Typeが変更できます。

2

PLC I/O Mode Options

PLC I/O Mode Activate Activate To Range

PLC I/O Mode Options
Add Modules - Mode Of Operation時に選ぶPLC I/Oモードへ変更できます。

3

Hardware controlled mode options

Hardware controlled mode Activate

Hardware controlled mode Options
Activeをクリックするとハードウェアコントロールモードが選択できます。(※・・・参照)

4

Slave mode options

Slave To Upstream Downstream

Slave mode Options
選択したモジュールのスレーブにするモードに切り替えます。

Choose Upstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to its Upstream
Choose Downstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to its Downstream.

Imperial Metric

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ ナビゲーションツリー画面
 - ・ プロジェクトファイル作成

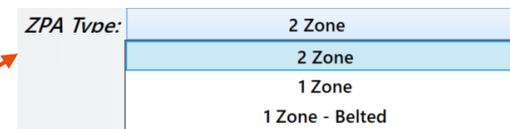
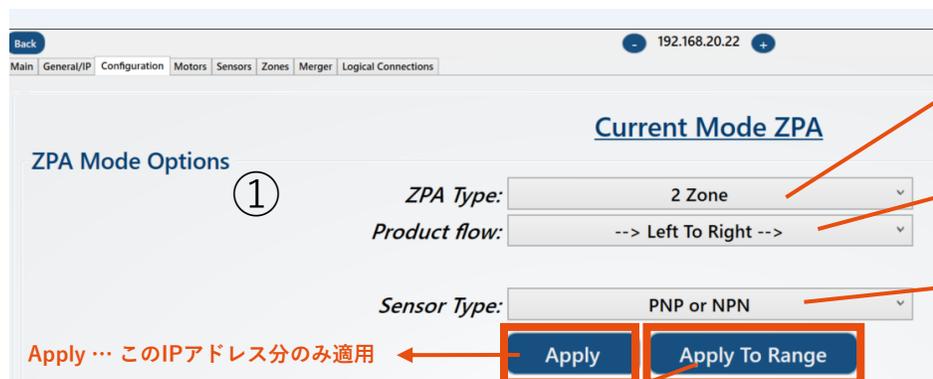
- プロジェクトファイル
 - ・ Rename
 - ・ Export As Project File
 - ・ Add New Subnet
 - ・ Export As Legacy File
 - ・ Upload To System
 - ・ Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・ Modify
 - ・ Add Modules画面
 - ・ Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・ Main
 - ・ General/IP
 - ・ **Configuration**
 - ・ Motors
 - ・ Sensors
 - ・ Zones
 - ・ Merger
 - ・ Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Configuration

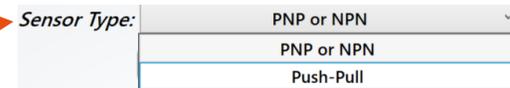
Configuration ZPAモード画面 (2/2)



プルダウンから、ゾーン設定を変更できる。



プルダウンから、搬送物の流れ方向を変更できる。



プルダウンからセンサタイプを変更できる。

Apply ... このIPアドレスのみ適用



Apply To Range をクリックすると変更させたいサブネット/IPアドレスのチェックボックスに✓を入れてOKをクリックすると変更できます。



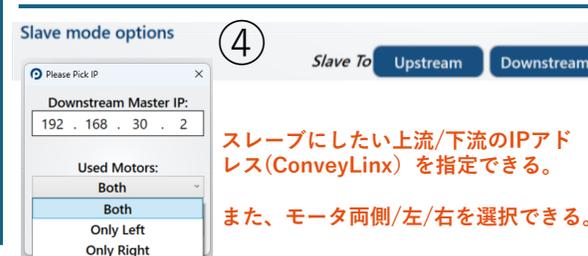
Active このIPアドレスのみ PLC I/Oモードに変更される

注意：Active/Active To Rangeを実行すると、サブネット上でのConveyLinxのネクションは外れた状態になります。

Active To Range をクリックすると変更させたいサブネット/IPアドレスのチェックボックスに✓を入れてOKをクリックすると変更できます。



Active をクリックすると、HW Ctrlモードに変更して良いか確認ポップが出る。OKをクリックすると有効。



スリープにしたい上流/下流のIPアドレス(ConveyLinx)を指定できる。

また、モータ両側/左/右を選択できる。

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- /Undo ALL Changes

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 – Configuration

Configuration PLC I/Oモード画面 (1/2)

PLC I/Oモード画面

192.168.30.1

Current Mode PLC

ZPA Mode Options

ZPA Mode **Activate** **Activate To Range**

ZPA Mode Options
Activeを実行するとZPAモード画面に移行します

PLC I/O Mode Options

Lock PLC Mode

Outputs/Motors On PLC Disconnected **Set All**

Current ConveyLogix Program

ConveyLogix Program **Upload** **Delete**

Upload To Range **Delete To Range**

Hardware controlled mode options

Hardware controlled mode **Activate**

Hardware controlled mode Options
Activeをクリックするとハードウェアコントロールモード (HW Ctrlモード) が選択できます。

Slave mode options

Slave To **Upstream** **Downstream**

Slave mode Options
選択したモジュールのスレーブにするモードに切り替えます。

Choose Upstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to its Upstream
Choose Downstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to its Downstream.

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes
- /Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・**Configuration**
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Configuration

Configuration PLC I/Oモード画面 (2/2)

ZPA Mode

ZPAモードに移行する項目。
Activate / **Activate To Range**をクリックするとポップアップが表示され、設定できます。

Lock PLC Mode このボックスにチェックをすると、チェックが入っているIPアドレスのConveyLinxで設定した状態がロックされます。

Outputs/Motors On PLC Disconnected

モジュールが PLC との通信損失を検出した時点で、モジュールの論理出力と MDR を最後の状態（オンまたはオフ）のままにしたいときは、**Don't change** を選択します。
Stop All を選択すると、PLC との通信損失を検出したときに、モジュールがすべての論理出力をオフにして、すべての MDR を停止するように指示します。

Current ConveyLogix Program

ConveyLogixで作成したラダープログラムをアップロード/消去できます。

Set All

Set Allをクリックすると**プロパティ**がポップアップで表示され、SetしたいサブネットやIPアドレスのConveyLinxを一括で設定できます。
Writeをクリックすると決定されます。

Hardware controlled mode Options
Hardware controlled mode

Activeをクリックするとハードウェアコントロールモードが選択できます。

Slave mode Options
Slave To

Choose Upstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to its Upstream.
Choose Downstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to its Downstream.

Hardware controlled mode Options
Slave mode Options

2 out of 25 properties selected
9 out of 21 modules selected

プロパティ

Offline System

目次
概要

はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ ナビゲーションツリー画面
 - ・ プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・ Rename
 - ・ Export As Project File
 - ・ Add New Subnet
 - ・ Export As Legacy File
 - ・ Upload To System
 - ・ Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・ Modify
 - ・ Add Modules画面
 - ・ Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・ Main
 - ・ General/IP
 - ・ **Configuration**
 - ・ Motors
 - ・ Sensors
 - ・ Zones
 - ・ Merger
 - ・ Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Configuration

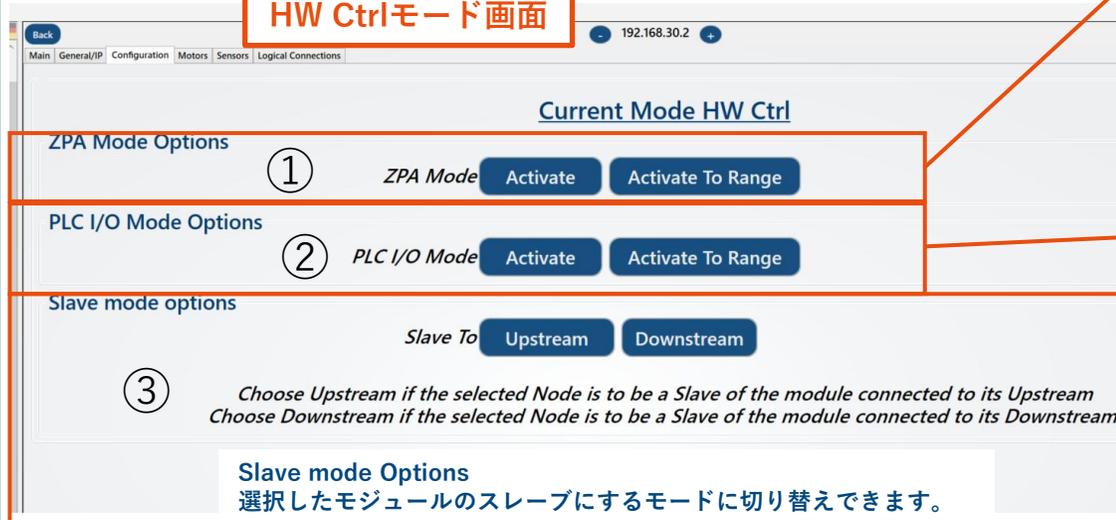
Configuration HW Ctrlモード画面

このモードは、Conveylinxのセンササポートに物理スイッチを取り付けて、手動で運転をオン/オフさせるような使われ方を希望する場合、このモードを選択してください。

ZPAモードに移行する項目。
Activate / **Activate To Range**をクリックするとポップアップが表示され、設定できます。



HW Ctrlモード画面



Active
このIPアドレス分のみ
PLC I/Oモードに変更される

注意：Active/Activate To Rangeを実行すると、サブネット上でのConveyLinxのネクションは外れた状態になります。

Active To Range
をクリックすると変更させたいサブネット/IPアドレスのチェックボックスに✓を入れてOKをクリックすると変更できます。

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes

/Undo ALL Changes

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・Main
 - ・General/IP
 - ・**Configuration**
 - ・Motors
 - ・Sensors
 - ・Zones
 - ・Merger
 - ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Configuration

Configuration スレーブモード

スレーブモードとは…
指定したIPアドレスのConveyLinxをマスターとし、そのマスターに従わせたいIPアドレスのCONVEYLINXをスレーブに変化させるモードです。

サブネット画面

マスターにした
スレーブにした。

スレーブにしたいCLアイコンをダブルクリック

Configurationタブ画面

Current Mode ZPA

Upstream Master IP: 192.198.101.21

Used Motors: Both

MasterにしたいIPと、モータを決定

Slave To Upstream

マスタにしたいIPが上/下流なのか選択

Current Mode Slave

Configurationタブ画面が
Current Mode Slave (スレーブモード)
画面に変わる

Slave mode options

Module is Slaved To 192.198.101.21 (Upstream Module)

Configured Motors: Left & Right

Slave To Upstream Downstream

Choose Upstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to the upstream module.
Choose Downstream if the selected Node is to be a Slave of the module connected to the downstream module.

サブネット画面にも反映されている

Slaved To 192.198.101.21 (Upstream Module)

アップストリームに接続されているモジュールのスレーブになる場合は、アップストリームを選択します。
ダウンストリームに接続されたモジュールのスレーブになる場合は、ダウンストリームを選択してください。

Offline System

[目次](#)
[概要](#)[はじめる前に](#)
[オフライン設定のたまかな手順](#)

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

[サブネット画面](#)

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

[モジュール設定](#)

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Motors

Motors モータ設定タブ (1/7)

ConveyLinxに接続されたモータの設定ができます。

The screenshot shows the 'Motors' configuration page for a system connected to 192.198.101.21. It features two columns for 'Left Motor' (右モータ) and 'Right Motor' (左モータ). Each column contains the following settings:

- ① Motor Type: Senergy-Ai ECO
- ② Motor Direction: Clockwise
- ③ Brake Method: Normal
- ④ Speed: 1 m/s
- Use G-Force:
- ⑤ Acceleration: 30 mm
- Deceleration: 30 mm
- ⑥ Set All button

①Motor Type
モータの種類/出力を選択

②Motor Direction
モータの回転方向を選択

③Brake Method
ブレーキ方式を選択

④Speed
回転速度を選択

⑤ Acceleration Deceleration
モータ立上/下りの距離を指定
Use G-Force
Acceleration、Decelerationの
単位をmm→m/s²に変更

⑥Set All
他のIPアドレスを一括で設定

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定の大まかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes

/Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Motors

Motors モータ設定タブ (2/7)

①Motor Type

モータの種類/出力を選択できます。
プルダウンから選択してください。

ドライバの各種類によって、プルダウンに表示される内容が違います。

ConveyLinx-Ai , Ai2 , Ai3

| Motor Type | Senergy-Ai ECO |
|------------|--------------------------|
| | Senergy-Ai ECO |
| | Senergy-Ai BOOST |
| | Senergy-Ai BOOST, 8A |
| | Senergy-Ai ECO + PDU Max |

デフォルト設定は、Senergy-Ai ECO

ConveyLinx-Ai3-48

| Motor Type | Senergy-Ai48 1.7 A |
|------------|-------------------------|
| | Senergy-Ai48 1.7 A |
| | Senergy-Ai48 2 A |
| | Senergy-Ai48 2.5 A |
| | Senergy-Ai48 3.5 A |
| | Senergy-Ai48 4 A |
| | Senergy-Ai48 Max Torque |

デフォルト設定は、Senergy-Ai48 1.7A

7% Overspeed

Motor can reach 7% more than the rated speed.

※ConveyLinx-Ecoはモータ種類/出力が
Senergy-ECOのみ対応の為、表示されません

ConveyLinx

| Motor Type | Senergy ECO |
|------------|-------------------|
| | Senergy ECO |
| | Senergy BOOST |
| | Senergy BOOST, 8A |

デフォルト設定は、Senergy ECO

プルダウンから選択されるモータ種類/出力の特性につきましてはPulseRollerカタログ等でご確認ください。

Offline System

[目次](#)[概要](#)[はじめる前に](#)[オフライン設定のたまかな手順](#)

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・**Motors**
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Motors

Motors モータ設定タブ (3/7)

②Motor Direction

モータの回転方向

全ドライバ共通

| | |
|------------------------|-------------------|
| <i>Motor Direction</i> | Clockwise |
| | Clockwise |
| | Counter Clockwise |

- Clockwise ...ケーブル側から見て時計回り
- Counter Clockwise ...ケーブル側から見て反時計回り

(ご注意)

この設定は、Auto-Configuration (自動構成手順) が検出したフローに基づいて、自動的に設定されています。

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定の大きな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration

●Motors

- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Motors

Motors モータ設定タブ (4/7)

③ Brake Method

ブレーキ方式を選択

ConveyLinx-Ai , Ai2 , Ai3

| | |
|--------------|-------------|
| Brake Method | Normal |
| | Normal |
| | Free |
| | Servo Brake |

ConveyLinx

| | |
|--------------|------------------------------|
| Brake Method | Normal |
| | Normal |
| | Free |
| | Servo Brake1 Servo Brake2 |

ConveyLinx-Ai3-48

| | |
|--------------|----------------------------------|
| Brake Method | Normal |
| | Normal |
| | Free |
| | Servo Brake Continuous Torque |

ConveyLinx-ECO

| | |
|--------------|-------------------|
| Brake Method | Normal |
| | Normal |
| | Free |
| | Servo Brake |
| Closed Loop | Continuous Torque |
| Speed | |
| Acceleration | |

サーボブレーキはモータの動力を利用し、モータが負荷を保持するために必要なトルクに応じて、熱が蓄積する可能性があります

サーボブレーキ1とサーボブレーキ2は機能的に同等です。サーボブレーキ2は、より多くの電力を利用し、より多くの保持トルクを提供します。その結果、Servo 2はより多くの電流を使用するため、アプリケーションによっては熱が蓄積する可能性があります。サーボブレーキ1がアプリケーションに十分な保持トルクを提供する場合は、サーボブレーキ2の代わりに使用することをお勧めします。サーボブレーキ2は、サーボブレーキ1がアプリケーションに十分な保持トルクを提供しない場合にのみ使用してください

Nomal ※デフォルト

標準のブレーキ方式です。
モータ巻線をアースにシャントしてモータを停止させます。
メカブレーキを装備したMDRでは、サーボブレーキや連続トルクを使用しないでください。
メカニカルブレーキ付きのMDRの場合、ブレーキ方式は必ず「Nomal」を選択してください。

Free

モータ停止時にブレーキがかからない状態。

Servo Brake , Servo Brake1/2

モータ内のロータが停止開始した位置をドライバが記憶し、停止後のロータ位置が変化しようとする、戻るように制御させる方式

Continuous Torque

ロータを減速して停止すると、ドライバがホール効果センサーのステータスを監視します。ホール効果センサーのステータスが変化してロータの位置が変化した場合、制御はモーターコイルに電流を注入してトルクを生成し、ロータの停止を試みます。サーボブレーキ機能とは異なり、コントロールはロータを元の停止位置に戻そうとはしません

Offline System

[目次](#)
[概要](#)[はじめる前に](#)
[オフライン設定のたまかな手順](#)

●オフラインTOP画面

- [ナビゲーションツリー画面](#)
- [プロジェクトファイル作成](#)

●プロジェクトファイル

- [Rename](#)
- [Export As Project File](#)
- [Add New Subnet](#)
- [Export As Legacy File](#)
- [Upload To System](#)
- [Save Changes](#)

[/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

[サブネット画面](#)

- [Modify](#)
- [Add Modules画面](#)
- [Flex Zone](#)

[モジュール設定](#)

- [Main](#)
- [General/IP](#)
- [Configuration](#)
- [Motors](#)

- [Sensors](#)
- [Zones](#)

- [Merger](#)
- [Logical Connections](#)

プロジェクト構成

└ モジュール設定 – Motors

Motors モータ設定タブ (5/7)

④ Speed

回転速度を選択

ConveyLinx-Ai , Ai2 , Ai3 , -Ai48

| | |
|-----------------|--------------------------|
| Motor Type | Senergy-Ai48 2 A |
| 7% Overspeed | <input type="checkbox"/> |
| Motor Direction | Clockwise |
| Brake Method | Normal |
| Speed | 1 m/s |

7% Overspeed

チェック (✓) を入れると、下記Speed欄の入力できる限界の値が7%上がります。

Speed

Speedの設定単位はm/s。
任意の速度を記入してください。
デフォルト値：1.0m/s

※Aiシリーズでは、Closed Loopが標準搭載しております。Closed Loopチェックボックス表示はありません。

ConveyLinx , ConveyLinx-ECO

| | |
|-------------|-------------------------------------|
| Closed Loop | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Speed | 100 % |

Closed Loop

有効にすると、ドライバのモーター制御プロセスはMDRのホールICからの入力を受け入れてロータ速度を測定し、それに依りてモータ電流を調整して速度を調整させます。
デフォルト値：有効 (✓)。

Speed

Speed の設定値は、選択した Motor Type の定格パルス幅変調 (PWM) 電流の % です。
Speed の有効な値の範囲は 1 ~ 100 % です。
デフォルト値：100

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes

/Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Motors

Motors モータ設定タブ (6/7)

⑤ Acceleration | Deceleration | Use G-Force

回転速度を選択

ConveyLinx-Ai , Ai2 , Ai3 , -Ai48

Use G-Force

Acceleration mm

Deceleration mm

Use G-Force

チェック無しの場合、
Acceleration/Decelerationの
単位がmm

Acceleration

モータ立上りの距離を指定
(G-Forceチェック無し)
… 5から100000mmまで設定可能

Deceleration

モータ立下りの距離を指定
(G-Forceチェック無し)
… 5から100000mmまで設定可能

Use G-Force

Acceleration m/s²

Deceleration m/s²

Use G-Force

チェック✓を入れると
Acceleration/Decelerationの
単位がm/s²

Acceleration

モータ立上りの加速度を指定
(G-Forceチェック有り)
… 0.1から20m/s²まで設定可能

Deceleration

モータ立下りの加速度を指定
(G-Forceチェック有り)
… 0.1から20m/s²まで設定可能

ConveyLinx , ConveyLinx-ECO

Closed Loop

Speed %

Acceleration sec

Deceleration sec

Closed Loop

チェック無しの場合
Acceleration/Decelerationの
単位がsec

Acceleration

モータ立上りの時間を指定
(Closed Loopチェックなし)
… 5から10000secまで設定可能

Deceleration

モータ立下りの時間を指定
(Closed Loopチェックなし)
… 5から10000secまで設定可能

Closed Loop

Speed %

Acceleration pulses

Deceleration pulses

Closed Loop

チェック有りの場合
Acceleration/Decelerationの
単位がpulses

Acceleration

モータ立上りの時間を指定
(Closed Loopチェック有り)
… 5から10000pulsesまで設定可能

Deceleration

モータ立下りの時間を指定
(Closed Loopチェック有り)
… 5から10000pulsesまで設定可能

Offline System

[目次](#)
[概要](#)[はじめる前に](#)
[オフライン設定のたまかな手順](#)● [オフラインTOP画面](#)

- ・ [ナビゲーションツリー画面](#)
- ・ [プロジェクトファイル作成](#)

● [プロジェクトファイル](#)

- ・ [Rename](#)
- ・ [Export As Project File](#)
- ・ [Add New Subnet](#)
- ・ [Export As Legacy File](#)
- ・ [Upload To System](#)
- ・ [Save Changes](#)

[/Undo ALL Changes](#)● [プロジェクト構成](#)[サブネット画面](#)

- ・ [Modify](#)
- ・ [Add Modules画面](#)
- ・ [Flex Zone](#)

[モジュール設定](#)

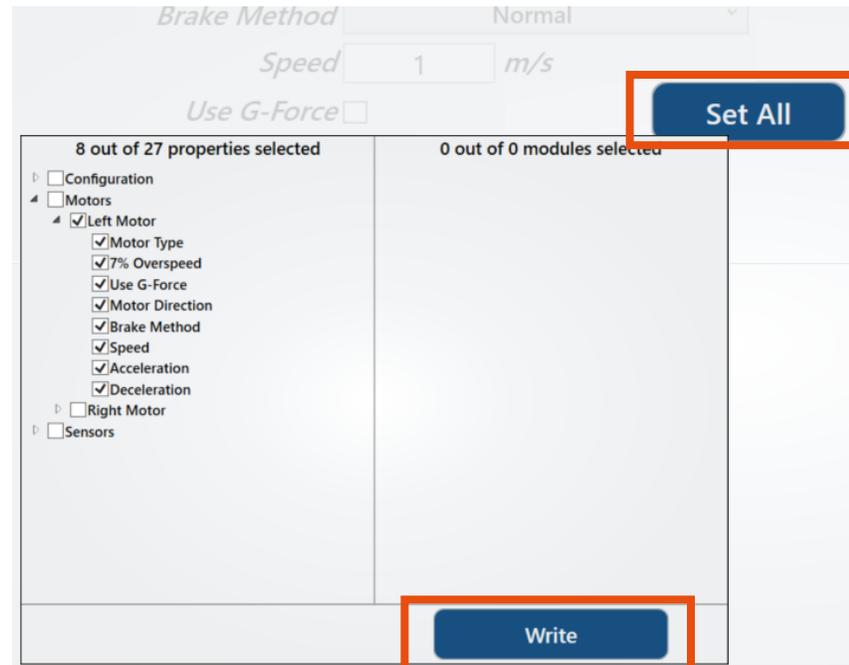
- ・ [Main](#)
- ・ [General/IP](#)
- ・ [Configuration](#)
- ・ [Motors](#)
- ・ [Sensors](#)
- ・ [Zones](#)
- ・ [Merger](#)
- ・ [Logical Connections](#)

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Motors

Motors モータ設定タブ (7/7)

⑥ Set All



Set Allをクリックすると、ポップアップが出現します。

①～⑤まで記入/選択した設定を
同じサブネット上のConveyLinxに反映する機能。

反映させたい項目にチェックを入れて、**Write**ボタンをクリックすると完了です。

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ ナビゲーションツリー画面
 - ・ プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・ Rename
 - ・ Export As Project File
 - ・ Add New Subnet
 - ・ Export As Legacy File
 - ・ Upload To System
 - ・ Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・ Modify
 - ・ Add Modules画面
 - ・ Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・ Main
 - ・ General/IP
 - ・ Configuration
 - ・ Motors
 - ・ **Sensors**
 - ・ Zones
 - ・ Merger
 - ・ Logical Connections

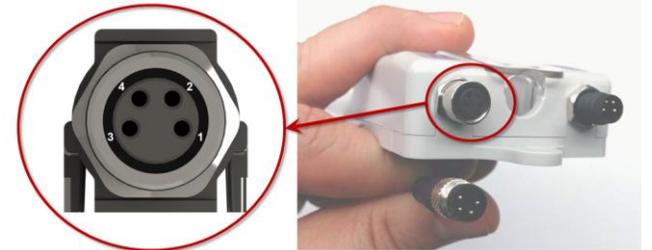
プロジェクト構成

└ モジュール設定 – Sensors

Sensors センサ設定タブ (1/5)

ConveyLinx-Ai, Ai2, Ai3 (48)

The screenshot displays the configuration page for sensors on a ConveyLinx-Ai module. It is divided into sections for Left and Right sensors, and an Additional Settings section. Each sensor section has a 'PIN4 State On Blocked' toggle (OFF/ON), a 'Sensor (PIN4) Type' dropdown (NPN/PNP, Push Pull), and a 'PIN2 Type' dropdown (NPN/PNP, Push Pull). There are 'Set All' buttons for each sensor section. The Additional Settings section includes a 'Sensor debounce timer' set to 0.1 sec with a 'Set All' button. The Pin2 Usage section shows a diagram with 'Left Pin2' and 'Right Pin2' dropdowns (Normal/Inverted) and 'External Control' dropdowns, with arrows indicating connections to 'Upstream Zone' and 'Downstream Zone'. A note says 'Clicking on the arrows directs functions of Pin2 towards upstream or downstream zone'.



| PIN | 信号 | 説明 |
|-----|------------------------|---------------------------------------|
| 1 | DC24V | モジュールの24VDC電源 |
| 2 | 補助I/O Aux I/O | I/O信号 – EasyRollソフトウェアで構成された入力または出力機能 |
| 3 | GND | モジュールのDCコモン |
| 4 | 信号 Sensor Signal | センサーの状態出力の論理入力 – NPNまたはPNPの自動検出 |

Offline System

目次
概要

はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・**Sensors**
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Sensors

Sensors センサ設定タブ (2/5)

ConveyLinx-Ai , Ai2 , Ai3 (48)

PIN4 State On Blocked
OFF ON

Sensor (PIN4) Type
NPN/PNP Push Pull **Set All**

PIN2 Type
NPN/PNP Push Pull

PIN4 State On Blocked

ON…遮光時ON
OFF…遮光時OFF

Sensor(PIN4) Type

NPN/PNP…NPN/PNPタイプ
Push Pull…プッシュプルタイプ

PIN2 Type

ON…PIN 2 機能を使う
OFF…PIN 2 機能を使わない

ConveyLinx

PIN4 State On Blocked
OFF ON

Sensor state on gain error
OFF ON **Set All**

PIN4 State On Blocked

ON…遮光時ON
OFF…遮光時OFF

Sensor State on gain error

ON…センサエラー取得する
OFF…センサエラー取得しない

ConveyLinx-ECO

SEN State On Blocked
OFF ON

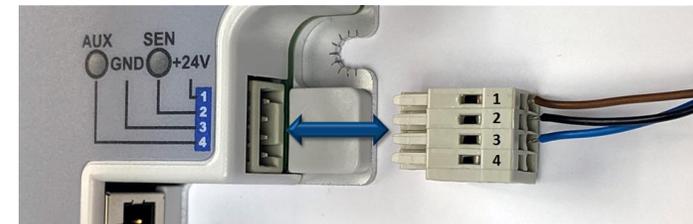
AUX State On Blocked
OFF ON **Set All**

SEN State On Blocked

ON…遮光時ON
OFF…遮光時OFF

AUX State On Blocked

ON…拡張センサ信号遮光時ON
OFF…拡張センサ信号遮光時OFF



Offline System

[目次](#)
[概要](#)

[はじめる前に](#)
[オフライン設定のたまかな手順](#)

● [オフラインTOP画面](#)

- [・ナビゲーションツリー画面](#)
- [・プロジェクトファイル作成](#)

● [プロジェクトファイル](#)

- [・Rename](#)
- [・Export As Project File](#)
- [・Add New Subnet](#)
- [・Export As Legacy File](#)
- [・Upload To System](#)
- [・Save Changes](#)

[/Undo ALL Changes](#)

● [プロジェクト構成](#)

[サブネット画面](#)

- [・Modify](#)
- [・Add Modules画面](#)
- [・Flex Zone](#)

[モジュール設定](#)

- [・Main](#)
- [・General/IP](#)
- [・Configuration](#)
- [・Motors](#)
- [・Sensors](#)
- [・Zones](#)
- [・Merger](#)
- [・Logical Connections](#)

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Sensors

Sensors センサ設定タブ (3/5)

全ドライバ

Additional Settings

Sensor debounce timer sec

Set All

センサデバウンスタイマ

センサのちらつき防止時間を設定できます。
デフォルト0.1秒

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
 - /Undo ALL Changes

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・Main
 - ・General/IP
 - ・Configuration
 - ・Motors
 - ・Sensors
 - ・Zones
 - ・Merger
 - ・Logical Connections

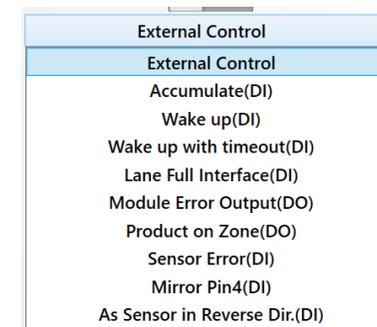
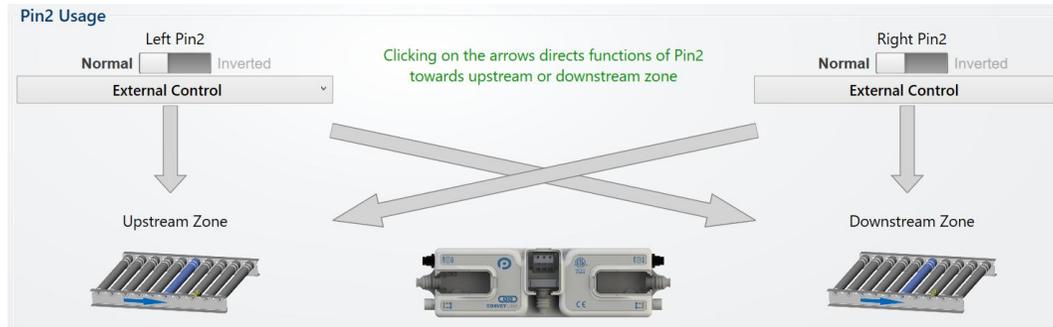
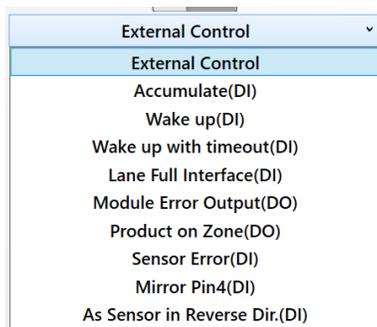
プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Sensors

Sensors センサ設定タブ (4/5)

ConveyLinx-Ai2,Ai3,48
Eco

ピン 2 の機能を定義
Invert=ピンの機能に関係なく、ピンの論理が反転します。



ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

| 名称 | オレンジ色はAi2、3、48のみの機能 |
|-------------------------------|------------------------------|
| External Control | 外部制御 |
| Accumulate(DI) | アキュム (滞留させる: 搬送物を留めておく) (DI) |
| Wake up(DI) | ウェイクアップ(DI) |
| Wake up with timeout(DI) | タイムアウト付きウェイクアップ(DI) |
| Lane Full Interface(DI) | レーンフルインターフェイス(DI) |
| Module Error Output(DO) | モジュールエラー出力(DO) |
| Product on Zone(DO) | プロダクトオンゾーン(DO) |
| Sensor Error(DI) | センサーエラー(DI) |
| Mirror Pin4(DI) | ミラーピン4(DI) |
| As Sensor in Reverse Dir.(DI) | センサー逆方向(DI) |

| アイテム | 信号 | 形容 |
|---------------------|---------|---|
| 外部制御 | 入力または出力 | 信号はZPA制御に影響せず、外部PLC制御で設定およびアクセス可能 |
| 積算(DI) | インプット | ローカル ZPA ゾーンを蓄積するために使用されます |
| ウェイクアップ(DI) | インプット | ローカルゾーンがウェイクアップし、モーターを動かして製品を受け入れるために使用されます |
| タイムアウト付きウェイクアップ(DI) | インプット | ウェイクアップ(DI)と同じですが、信号がオンの場合、タイムアウト後にランニングゾーンが停止します |
| レーンフルインターフェイス(DI) | インプット | レーンフルインターフェイスの排出制御機能の操作に使用 |
| モジュールエラー出力(DO) | アウトプット | モジュールのエラー状態がアクティブになると通電します |
| ゾーン上の製品(DO) | アウトプット | ローカル ZPA ゾーンが占有されているときに通電します |
| センサーエラー(DI) | インプット | ヘルスまたはエラー出力信号を装備したセンサーに使用 |
| ミラーピン4(DI) | インプット | |
| エクステンションボード | - | 未使用 |
| 逆方向(DI)のセンサーとして | インプット | 逆転用センサを接続して後進動作を行う場合に使用します |

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・Main
 - ・General/IP
 - ・Configuration
 - ・Motors
 - ・**Sensors**
 - ・Zones
 - ・Merger
 - ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Sensors

Sensors センサ設定タブ (5/5)

ConveyLinx-Ai2、3、4 8
★ECO

ピン 2 (ECOではAUX) の機能を定義
Inverted=ピンの機能に関係なく、ピンの論理が反転します。



ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・Main
 - ・General/IP
 - ・Configuration
 - ・Motors
 - ・Sensors
 - ・**Zones**
 - ・Merger
 - ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Zones

Zones ゾーン設定タブ (1/7)

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

| Main | General/IP | Configuration | Motors | Sensors | Zones | Merger | Control Ports | Logical Connections |
|---|------------|---|--------|---------|-------|--------|---------------|---------------------|
| Upstream Main settings ZPA Mode: Singulation Gap Timer: - sec T-Zone Accept Time: 0 sec Set All | | Downstream Main settings ZPA Mode: Singulation Gap Timer: - sec T-Zone Accept Time: 0 sec Set All | | | | | | |
| Additional Settings Disable Arrival Jam Reset Delay <input type="checkbox"/> Disable Arrival Timeout <input type="checkbox"/> Disable Sensor Jam Reset Delay <input type="checkbox"/> Disable Manual Operations <input type="checkbox"/> Disable Sensor Jam Auto Clear <input type="checkbox"/> Dynamic Release Termination <input type="checkbox"/> Dynamic Release Control <input type="checkbox"/> | | Additional Settings Disable Arrival Jam Reset Delay <input type="checkbox"/> Disable Arrival Timeout <input type="checkbox"/> Disable Sensor Jam Reset Delay <input type="checkbox"/> Disable Manual Operations <input type="checkbox"/> Disable Sensor Jam Auto Clear <input type="checkbox"/> Dynamic Release Termination <input type="checkbox"/> Dynamic Release Control <input type="checkbox"/> | | | | | | |
| Look ahead Look Ahead function <input type="checkbox"/> Slow down speed: - % Fast release time: - sec | | Look ahead Look Ahead function <input type="checkbox"/> Slow down speed: - % Fast release time: - sec | | | | | | |
| Jam & auto-clear Jam timer: 5 sec Auto-clear timer: 5 sec | | Jam & auto-clear Jam timer: 5 sec Auto-clear timer: 5 sec | | | | | | |
| Run after & induct Unit values: Time Run after: 5 sec Induct Forward: 0 sec Induct Reverse: 0 sec | | Run after & induct Unit values: Time Run after: 5 sec Induct Forward: 0 sec Induct Reverse: 0 sec | | | | | | |
| Touch & Go Disabled <input type="checkbox"/> Enabled | | Touch & Go Disabled <input type="checkbox"/> Enabled | | | | | | |
| Note: Touch & Go is not recommended to be used with servo-braking. | | Note: Touch & Go is not recommended to be used with servo-braking. | | | | | | |
| Additional Settings Enable Reversing Conveyor Control on Downstream Control Port <input type="checkbox"/> | | | | | | | | |

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定の大きな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes

[/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・**Zones**
- ・Merger
- ・Logical Connections

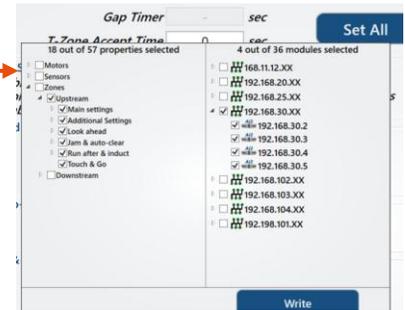
プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Zones

Zones ゾーン設定タブ (2/7)

| Upstream | |
|--------------------|-------------|
| Main settings | |
| ZPA Mode | Singulation |
| Gap Timer | - sec |
| T-Zone Accept Time | 0 sec |
| Set All | |

Set All
ゾーン設定タブ機能の一括・選択設定できます。



| | |
|--------------------|-------------|
| ZPA Mode | Singulation |
| Gap Timer | Singulation |
| T-Zone Accept Time | Train |

Singulation

下流ゾーンの搬送物が排出されきったら、上流ゾーンの搬送物が次ゾーンに払い出される搬送方法。前送り搬送。

Train

下流ゾーンの搬送物が排出されると同時に上流ゾーンの搬送物も一斉に次ゾーンに払い出される搬送方法。
一斉搬送（トレイン搬送）。

| | |
|--------------------|-------|
| ZPA Mode | Train |
| Gap Timer | 0 sec |
| T-Zone Accept Time | 0 sec |

Gap Timer

Trainを選択した場合のみ、値が入力できます。
値を入力すれば、Train搬送時に値時間の間隔を空けて下流ゾーンの搬送物が次ゾーンへ払い出されます。
ギャップトレイン搬送。

| | |
|--------------------|-------|
| ZPA Mode | Train |
| Gap Timer | 0 sec |
| T-Zone Accept Time | 0 sec |

T-Zone Accept Timer

これは、上流から搬送物を受け入れるために停止する必要がある受け入れゾーンにのみ使用される。入力される値は、上流の送り出しゾーンがこのゾーンの停止しているローラーに搬送物を搬送できるように、このゾーンのローラーが走行する前に遅らせる遅延時間(秒)である。T-zone Accept timeの有効な値の範囲は、0~65秒。デフォルト値：0秒

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定の大きな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes

[/Undo ALL Changes](#)

●プロジェクト構成

[サブネット画面](#)

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

[モジュール設定](#)

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Zones

Zones ゾーン設定タブ (3/7)

Additional Settings (追加設定)

Additional Settings

- | | |
|--|--|
| <input type="checkbox"/> Disable Arrival Jam Reset Delay | <input type="checkbox"/> Disable Arrival Timeout |
| <input type="checkbox"/> Disable Sensor Jam Reset Delay | <input type="checkbox"/> Disable Manual Operations |
| <input type="checkbox"/> Disable Sensor Jam Auto Clear | <input type="checkbox"/> Dynamic Release Control |
| <input type="checkbox"/> Dynamic Release Termination | |

Disable Arrival Jam Reset Delay

到着ジャムリセットディレイを無効にする
これにチェック✓すると、ゾーンのロジックは、次の下流ゾーンにパッケージを排出するときに到着確認を待たない。

Disable Sensor Jam Reset Delay

センサージャムのリセット遅延を無効にする
チェックすると、ゾーンのロジックはセンサージャム後の自動リセットの前に待機しません。When checked, the zone's logic will not wait before auto-reset after a sensor jam.

Disable Sensor Jam Auto Clear

センサージャムのオートクリアを無効にする
センサーが手動でクリアされるまでゾーンはジャム状態のままになります

Disable Arrival Timeout

到着タイムアウトを無効にする
チェックを入れると、ゾーンのロジックは2つ目のパッケージをリリースする前に、1つ目のパッケージからのダウンストリーム到着確認を待たない。注意：この機能を選択すると、厳密なZPA機能が損なわれる可能性があるため、データ追跡が必要な場合は使用しないでください。

Disable Manual Operations

手動操作を無効にする
このチェックボックスを設定すると、上流ゾーンに蓄積された製品がなくなったときに、このゾーンがモータを作動させないようにします。

ZPA機能のみ

PLC I/Oモード設定では表示されません

※ConveyLinxのみ表示

※Dynamic Release Termination

ダイナミック・リリース終了

このボックスは、リリースモードが動的に制御されるゾーンの範囲の最も上流にあるゾーンに対してチェックされます。説明については、「Dynamic Release Control動的リリース制御」を参照してください。

※Dynamic Release Control

ダイナミック・リリース制御

このゾーンのコントロールポートピン3入力、このゾーン（ダイナミックリリースコントロールゾーン）とダイナミックリリースターミネーションゾーンの間のゾーン範囲のリリースモードを切り替えるために使用されます。デフォルトのリリースモードがSingulationの場合、ピン3が通電されると、ゾーン範囲のリリースはTrainに変わります。デフォルトのリリースモードがTrainの場合、ピン3が通電されると、ゾーン範囲のリリースはSingulationに変更されます。

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes

/Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Zones

Zones ゾーン設定タブ (4/7)

Look ahead (先読み設定)

| | |
|------------|--|
| Look ahead | Look Ahead function <input type="checkbox"/> |
| | Slow down speed <input type="text"/> % |
| | Fast release time <input type="text"/> sec |

Enables the Look Ahead function for the zone

ゾーンのルック Ahead 機能を有効にする。

これにチェックすると、Look Ahead機能は、次の下流ゾーンに「先読み」するようにロジックを構成します。

この機能の特徴は、既に下流ゾーンに搬送物が存在している場合、ConveyLinxはMDRを選択したSlow down欄で設定した速度に調整します。

この機能は、搬送速度が速く、慣性が付いた状態で停止位置が大きくズレるなどで、搬送物にぶつかる懸念を想定して前方に搬送物がある場合、自動的に減速するように調整する機能です。この機能は、ゾーンごとまたは複数のゾーンに適用できます。

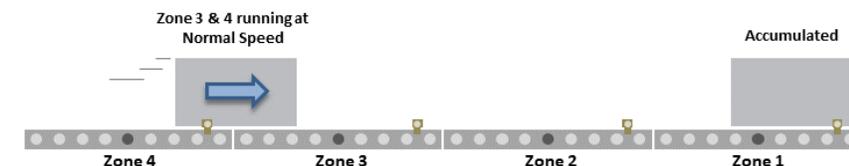
Slow down speed (%)

減速設定。

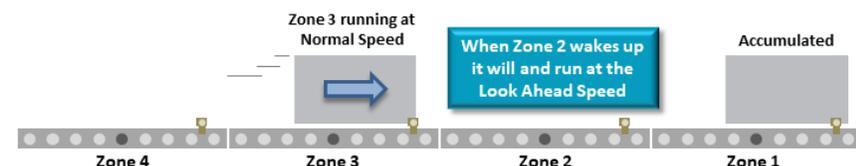
ゾーンの減速速度を入力します。これはメイン画面に表示されている速度の % です。有効な数値範囲は 20 ~ デフォルト値：100

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

最下流から搬送物の渋滞がZone 1まであり、別の搬送物が通常の設定速度で搬送中。



別の搬送物がZone 3 センサを感知すると、Zone 2 のMDRをSlow down設定にして減速させる。



Fast release time

ファーストリリースタイム

このオプションは、先読み機能が有効な場合にのみ使用できます。例1 (先読み機能が有効になっていない場合)：下流に搬送物が停止しているため、上流の搬送物が減速速度でゾーンに入ってきます。下流の搬送物は通常速度でリリースされますが、上流の搬送物は下流のステータスがFULLおよびRUNNINGであるため、Slow Down Speedで上流ゾーンから排出されます。例2 (先読み機能が有効) 下流が停止しているため、上流の搬送物がSlow Down Speedでゾーンに入ってくる。下流側の荷物は通常速度でリリースされます。上流側の荷物も、高速リリースの時間値の間、通常速度でリリースされます。時間経過後、下流が空の場合、上流の荷物は通常速度で継続する。下流側が空でない場合、上流側の搬送物は減速速度に切り替わり、または停止する。有効な値の範囲は 0 ~ 15 秒です。デフォルト値：0秒

Offline System

[目次](#)
[概要](#)[はじめる前に](#)
[オフライン設定の大まかな手順](#)● [オフラインTOP画面](#)

- [ナビゲーションツリー画面](#)
- [プロジェクトファイル作成](#)

● [プロジェクトファイル](#)

- [Rename](#)
- [Export As Project File](#)
- [Add New Subnet](#)
- [Export As Legacy File](#)
- [Upload To System](#)
- [Save Changes](#)

[/Undo ALL Changes](#)● [プロジェクト構成](#)[サブネット画面](#)

- [Modify](#)
- [Add Modules画面](#)
- [Flex Zone](#)

[モジュール設定](#)

- [Main](#)
- [General/IP](#)
- [Configuration](#)
- [Motors](#)
- [Sensors](#)
- [Zones](#)
- [Merger](#)
- [Logical Connections](#)

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Zones

Zones ゾーン設定タブ (5/7)

Jam & auto-clear (センサジャムをクリア)

| | | | |
|------------------|------------------|--------------------------------|-----|
| Jam & auto-clear | | | |
| | Jam timer | <input type="text" value="5"/> | sec |
| | Auto-clear timer | <input type="text" value="5"/> | sec |

Jam timer

ジャムタイマ

ジャムタイマは、搬送物が有るゾーンから次のゾーンに移動するのにかかる予想時間としてロジックで使用されます。

ジャムタイマの有効範囲は1秒から65.535秒。
デフォルト値：5秒

auto-clear timer

自動クリアタイマ

ConveyLinx がジャム状態を解除しようとするまでの待ち時間。

有効な値の範囲は 0 ~ 65.535 秒。
デフォルト値：5 秒

ZPA機能のみ

PLC I/Oモード設定では表示されません

Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定の大まかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes

/Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面

・Flex Zone

モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration

・Motors

・Sensors

・Zones

・Merger

・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Zones

Zones ゾーン設定タブ (6/7)

Run after & induct (払出後の誘導支援機能)

| Run after & induct | | |
|--------------------|------|-----|
| Unit values | Time | |
| Run after | 5 | sec |
| Induct Forward | 0 | sec |
| Induct Reverse | 0 | sec |

Unit values

単位値

プルダウンからRun AfterとInduct Timerの単位を選択できます。

Time・・・単位がsec

Distance・・・単位がmm

| Unit values | | |
|----------------|----------|----|
| Unit values | Distance | |
| Run after | 1000 | mm |
| Induct Forward | 0 | mm |
| Induct Reverse | 0 | mm |

Run after 【 】内はmmの説明

自動クリアタイマ

次の下流ゾーンに払出する際に、そのゾーンのMDRのセンサの検出範囲を抜けた後、そのゾーンのMDRが動作し続ける時間【距離】である。

有効な値の範囲は0秒から65.535秒。

デフォルト値: 5秒

【距離の有効値は0~65535 mm】

【デフォルト値: 5000 mm】

Induct Forward 【 】内はmmの説明

前方誘導

ゾーンの下流が占有され、次の荷物が停止する必要がある場合、この値は、コンベヤが通常の順方向で動作しているときに、そのセンサがブロックされた後にゾーンが動作し続ける時間【距離】である。これは、センサがゾーンの中心に向かって取り付けられている場合の補正に使用される。

Timeの有効範囲は0秒から65.535秒。

デフォルト値: 時間、0秒

【Distanceの有効範囲は0秒から65535 mm】

【デフォルト値: 時間、0 mm】

Induct Reverse 【 】内はmmの説明

逆方向誘導

コンベヤが通常とは逆方向に動作しているときに、ゾーンのセンサーがブロックされた後、ゾーンが動作し続ける時間【距離】。

Timeの有効範囲は0秒から65.535秒。

デフォルト値: 時間、0秒

【Distanceの有効範囲は0秒から65535 mm】

【デフォルト値: 時間、0 mm】

ZPA機能のみ

PLC I/Oモード設定では表示されません

Offline System

[目次](#)
[概要](#)[はじめる前に](#)
[オフライン設定のたまかな手順](#)● [オフラインTOP画面](#)

- ・ [ナビゲーションツリー画面](#)
- ・ [プロジェクトファイル作成](#)

● [プロジェクトファイル](#)

- ・ [Rename](#)
- ・ [Export As Project File](#)
- ・ [Add New Subnet](#)
- ・ [Export As Legacy File](#)
- ・ [Upload To System](#)
- ・ [Save Changes](#)

[/Undo ALL Changes](#)● [プロジェクト構成](#)[サブネット画面](#)

- ・ [Modify](#)
- ・ [Add Modules画面](#)
- ・ [Flex Zone](#)

[モジュール設定](#)

- ・ [Main](#)
- ・ [General/IP](#)
- ・ [Configuration](#)
- ・ [Motors](#)
- ・ [Sensors](#)
- ・ [Zones](#)
- ・ [Merger](#)
- ・ [Logical Connections](#)

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Zones

Zones ゾーン設定タブ (7/7)

Touch & Go (タッチ&ゴー)

注意：

タッチ&ゴーはサーボロックブレーキとの併用は推奨いたしません。

Touch & Go**タッチ&ゴー**タッチ&ゴー機能はZPAモードでのみ利用できます。
MDRの回転方向に外力を加えると

作動すると、作動したゾーンのMDRがMDRのデフォルト方向の回転運動を感知します。この回転運動(人が手で搬送物をゾーンに押し込むなど)が十分な外力(押し込み量)である場合。ゾーンは、上流のインターロックが通電されたかのように「ウェイクアップ：起動」します。

注意：タッチ&ゴーはサーボロック・電磁連続トルクとの併用は推奨いたしません

Disabled・・・タッチ&ゴーを無効にする

Enabled・・・タッチ&ゴーを有効にする

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

Offline System

目次
概要は始める前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ ナビゲーションツリー画面
 - ・ プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・ Rename
 - ・ Export As Project File
 - ・ Add New Subnet
 - ・ Export As Legacy File
 - ・ Upload To System
 - ・ Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・ Modify
 - ・ Add Modules画面
 - ・ Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・ Main
 - ・ General/IP
 - ・ Configuration
 - ・ Motors
 - ・ Sensors
 - ・ Zones
 - ・ **Merger**
 - ・ Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Merger

Merger マージ設定タブ (1/9)

Merger全体画面

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

MergerはConveyLinxのZPAロジックの上に構築されたオプション機能レイヤーです。
Enableのチェックボックスに✓を入れると設定することができます

MergerはZPAロジックと同じ動作をしますが、特別なマージゾーンを定義することができ、そのマージゾーンには最大3つの上流ゾーンを接続することができます。

Mergerには、複数の上流ゾーンに対する優先順位スキームがあります。
Line Full オプションを使用することで、優先順位をその場で動的に変更することもできます。また、トラッキング情報を適切に渡し、ジャムコンディションを検出します。

Offline System

目次
概要
始める前に
オフライン設定のたまかな手順

- [オフラインTOP画面](#)
 - ・ [ナビゲーションツリー画面](#)
 - ・ [プロジェクトファイル作成](#)

- [プロジェクトファイル](#)
 - ・ [Rename](#)
 - ・ [Export As Project File](#)
 - ・ [Add New Subnet](#)
 - ・ [Export As Legacy File](#)
 - ・ [Upload To System](#)
 - ・ [Save Changes](#)
- ・ [/Undo ALL Changes](#)

- [プロジェクト構成](#)
 - ・ [サブネット画面](#)
 - ・ [Modify](#)
 - ・ [Add Modules画面](#)
 - ・ [Flex Zone](#)
 - ・ [モジュール設定](#)
 - ・ [Main](#)
 - ・ [General/IP](#)
 - ・ [Configuration](#)
 - ・ [Motors](#)
 - ・ [Sensors](#)
 - ・ [Zones](#)
 - ・ [Merger](#)
 - ・ [Logical Connections](#)

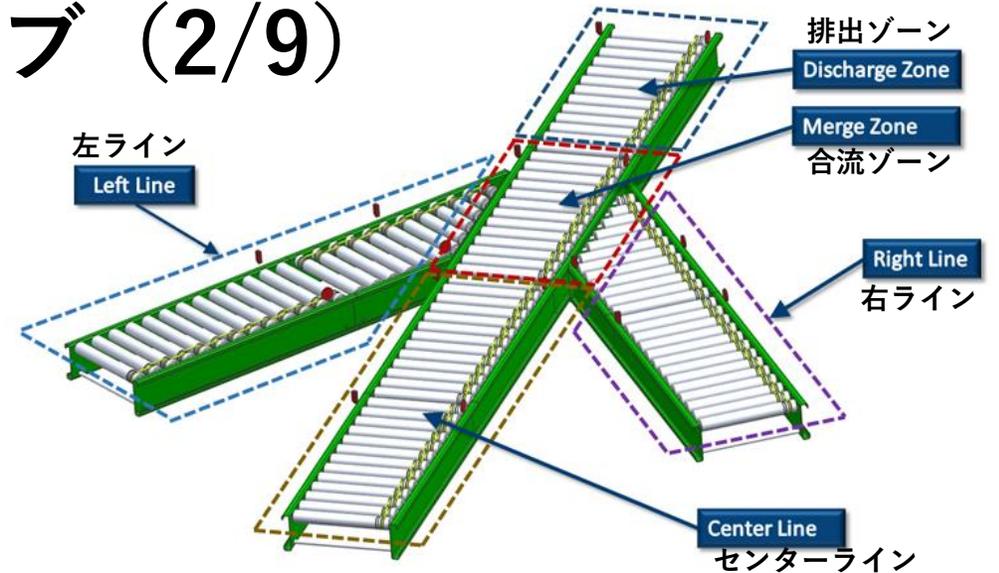
プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Merger

Merger マージ設定タブ (2/9)

ConveyMergeコンポーネント

Mergerは、図に示すように、1つまたは2つのコンベヤパス（左・右ライン）から、1本のコンベヤへ搬送物を合流させる制御です



ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

| コンポーネント | 内容 |
|------------------------|---|
| Mergeゾーン | マージゾーン/合流ゾーン |
| Main Line (メインライン) | 3つのインラインコンベアセクション(センターライン、マージゾーン、排出ゾーン)を表す用語 |
| Center Line (センターライン) | センターラインの一部は、マージゾーンに流入する可能性のある搬送物の3つのソースの1つです。この用語は、EasyRoll+の設定画面で、マージゾーンを含む幹線として機能するネットワークを指定するために使用されます |
| Discharge Zone (排出ゾーン) | マージゾーンの下流にあるセンターラインの一部。このコンベアセクションは、マージゾーンからアイテムを受け入れます |
| Left Line/Right Line | マージゾーンにアイテムを排出できる3つの可能なコンベアセクション |

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ ナビゲーションツリー画面
 - ・ プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・ Rename
 - ・ Export As Project File
 - ・ Add New Subnet
 - ・ Export As Legacy File
 - ・ Upload To System
 - ・ Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・ Modify
 - ・ Add Modules画面
 - ・ Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・ Main
 - ・ General/IP
 - ・ Configuration
 - ・ Motors
 - ・ Sensors
 - ・ Zones
 - ・ **Merger**
 - ・ Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Merger

Merger マージ設定タブ (3/9)

Center Lane

Center Lane

Current Node IP: 192 . 168 . 20 . 23

Enable Merger

Merge Zone On: Upstream Zone
 Downstream Zone

Merge From: Both

Priority: First Come, First Served

Lane Full: 0 . 0 . 0 . 0

Lane Full

Upstream Zone
 Downstream Zone

Current Node IP:

合流ゾーンConveyLinxのIPアドレス
合流ゾーンにしたいMDR/センサが接続されている
ConveyLinxのIPアドレスを入力する。

Merge Zone From On:

合流ゾーンのMDR/センサ位置

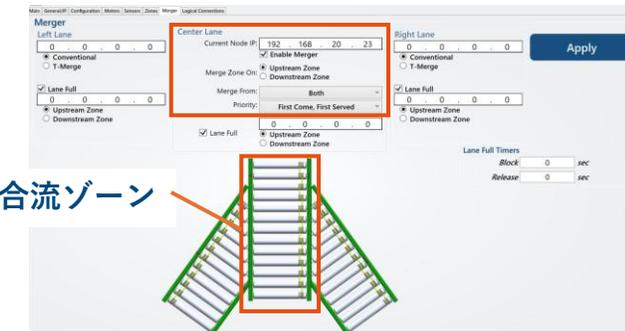
Upstream Zone

ConveyLinx左右につながれているMDR/センサのうち、合流ゾーンで配置されたMDRが上流側で有る場合に選択する。 **図1**

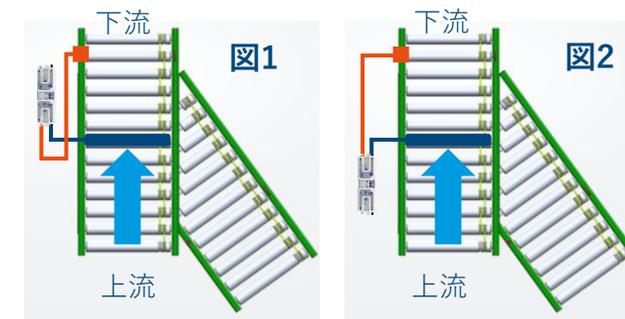
Downstream Zone

ConveyLinx左右につながれているMDR/センサのうち、合流ゾーンで配置されたMDRが下流側で有る場合に選択する。 **図2**

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません



合流ゾーン



Merge From:

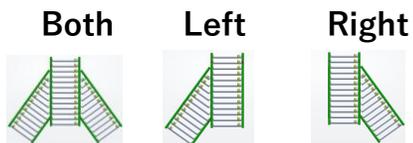
合流ゾーン状態を選択

Merge From: Both

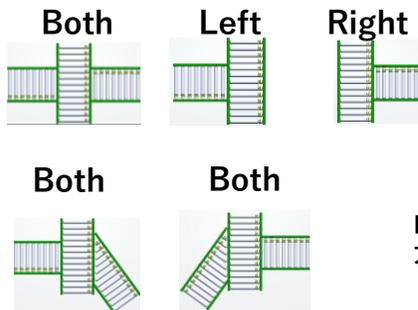
Priority: Both

Lane Full: 0 . 0 . 0 . 0

Upstream Zone
 Downstream Zone



他にも色々な組み合わせが可能



Left/Right Lane欄で合流方法を選択できます。

Priority: 優先順位

Merge From: Both

Priority: First Come, First Served

Lane Full: 0 . 0 . 0 . 0

Upstream Zone
 Downstream Zone

First Come, First Served (先着順)

Left Line Priority (左列優先)

Center Line Priority (中央列優先)

Right Line Priority (右列優先)

Offline System

目次
概要は始める前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes

/Undo ALL Changes

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・Main
 - ・General/IP
 - ・Configuration
 - ・Motors
 - ・Sensors
 - ・Zones
 - ・Merger
 - ・Logical Connections

プロジェクト構成

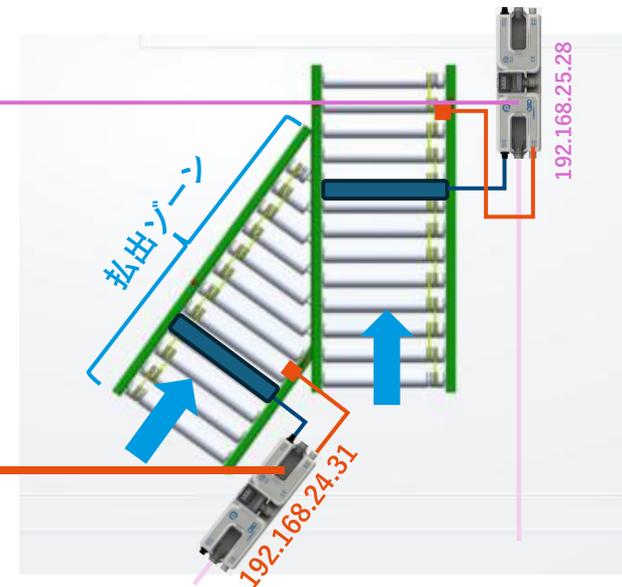
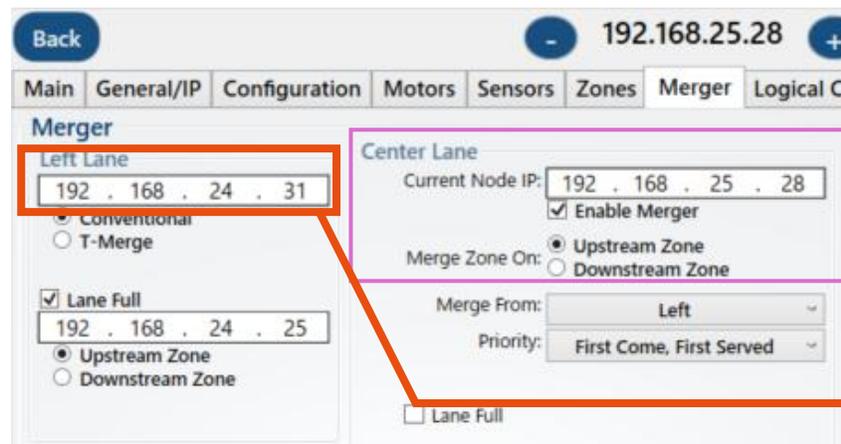
└ モジュール設定 - Merger

Merger マージ設定タブ (4/9)

Left Lane / Right Lane

Left Lane/Right Lane:

合流ゾーンへ払い出されるコンベヤライン最下流を指定
払出ゾーンのMDR/センサが接続されているConveyLinxのIPアドレスを入力する。



ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表
示されません

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定の大まかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ ナビゲーションツリー画面
 - ・ プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・ Rename
 - ・ Export As Project File
 - ・ Add New Subnet
 - ・ Export As Legacy File
 - ・ Upload To System
 - ・ Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・ Modify
 - ・ Add Modules画面
 - ・ Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・ Main
 - ・ General/IP
 - ・ Configuration
 - ・ Motors
 - ・ Sensors
 - ・ Zones
 - ・ Merger
 - ・ Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Merger

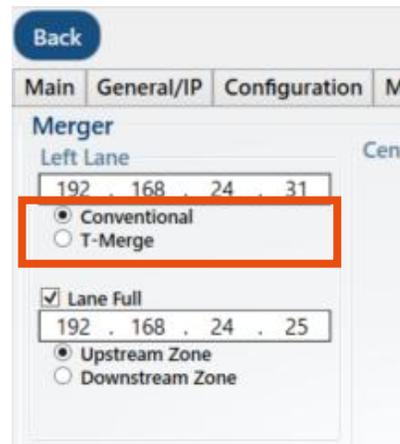
Merger マージ設定タブ (5/9)

Left Lane / Right Lane

Left Lane/Right Lane:

Conventional または **T-merge**の選択

払出ゾーンがメインラインに合流する形を選択できます。



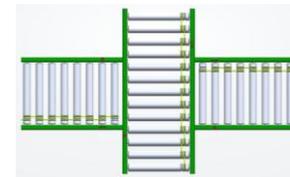
Conventional



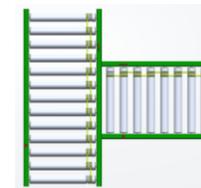
…斜め合流



T-merge



…T字合流



ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

Offline System

目次
概要
はじめる前に
[オフライン設定のたまかな手順](#)

- [オフラインTOP画面](#)
 - ・ [ナビゲーションツリー画面](#)
 - ・ [プロジェクトファイル作成](#)

- [プロジェクトファイル](#)
 - ・ [Rename](#)
 - ・ [Export As Project File](#)
 - ・ [Add New Subnet](#)
 - ・ [Export As Legacy File](#)
 - ・ [Upload To System](#)
 - ・ [Save Changes](#)
- [/Undo ALL Changes](#)

- [プロジェクト構成](#)
 - ・ [サブネット画面](#)
 - ・ [Modify](#)
 - ・ [Add Modules画面](#)
 - ・ [Flex Zone](#)
 - ・ [Main](#)
 - ・ [General/IP](#)
 - ・ [Configuration](#)
 - ・ [Motors](#)
 - ・ [Sensors](#)
 - ・ [Zones](#)
 - ・ [Merger](#)
 - ・ [Logical Connections](#)

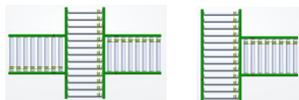
プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Merger

Merger マージ設定タブ (6/9)

Left Lane / Right Lane

Left Lane/Right Lane:
T-merge Timers
(※T-merge専用)



| Left Lane | |
|--|-----|
| 192 | 168 |
| <input type="radio"/> Conventional | |
| <input checked="" type="radio"/> T-Merge | |

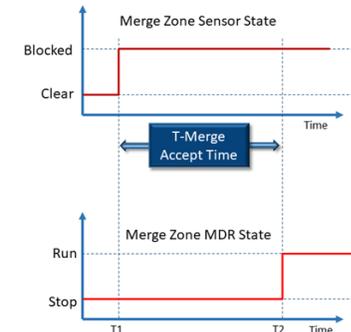
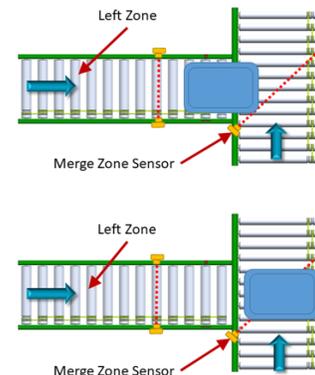
| T-Merge Timers | |
|----------------|-------|
| Accepting | 0 sec |
| Sending | 0 sec |

T-Mergeの場合、排出コンベヤはマージゾーンに対して垂直(T字)に配置され、この排出コンベヤは搬送物をマージゾーンのローラ全体に「投入する」搬送方法になります。H搬送物の位置合わせの問題を軽減するために、ロジック制御は、排出コンベヤが製品をマージゾーンに完全に「投げ入れる」のを完了するまで、マージゾーンのMDRローラを停止させ続けるようにする必要があります。コンベヤ速度に対応するために、タイマー調整ができます。

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

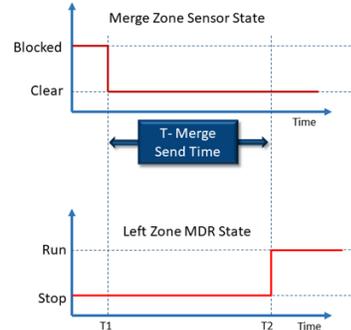
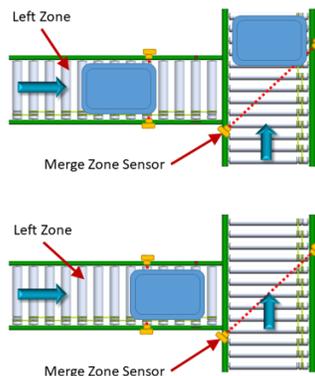
Accepting (sec)

このタイマーは、センサがブロックされた後、ロジックがモータの運転を許可するまでマージゾーンが待機する時間を指定します。タイマーが切れると、マージゾーンのモータが作動できるようになります。マージゾーンの下流の状況も、モータの運転を許可するかどうかを決定することに注意してください。



Sending (sec)

このタイマーは、マージゾーンセンサがクリアされてから、次の製品をマージゾーンにリリースできるようなるまで、排出ゾーンが待機する時間を指定します。このタイマーは、センサーの配置がゾーンがクリアであることを保証できない場合に、マージゾーンがクリアであることを確認するのに役立ちます。



Offline System

目次
概要はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ ナビゲーションツリー画面
 - ・ プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・ Rename
 - ・ Export As Project File
 - ・ Add New Subnet
 - ・ Export As Legacy File
 - ・ Upload To System
 - ・ Save Changes
- /Undo ALL Changes

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・ Modify
 - ・ Add Modules画面
 - ・ Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・ Main
 - ・ General/IP
 - ・ Configuration
 - ・ Motors
 - ・ Sensors
 - ・ Zones
 - ・ **Merger**
 - ・ Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Merger

Merger マージ設定タブ (7/9)

Lane Full機能 (1/2)

Lane Full:

ライン上で搬送物が滞留している状態を検知する機能

合流ゾーンでは、複数のラインが1か所に合流するため、搬送物が滞留（渋滞）する懸念があります。

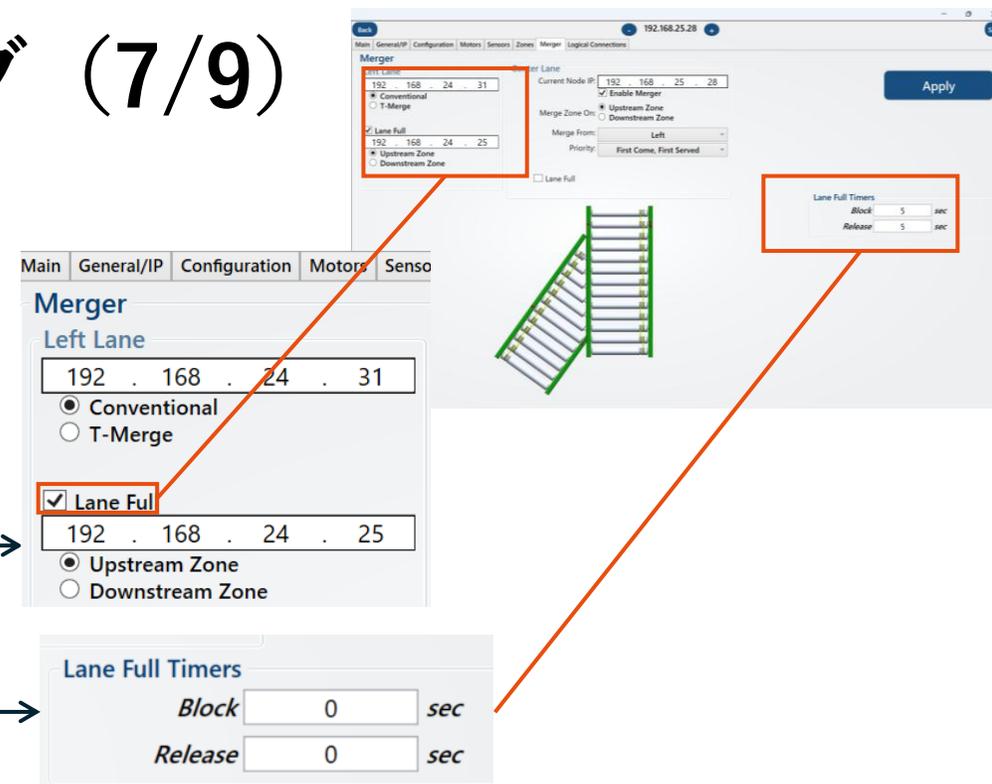
そこで、Lane Full機能を使ってライン上の滞留状況をConveyLinxで監視します。

Lane Full機能を有効にするにはチェックボックスに✓を入れます。

監視するにはConveyLinxに接続されたセンサを使います。

センサの遮光（Block）時間が設定された時間に達すると、解放（Release）時間分だけ、合流ゾーンに優先権が得られ、払い出されます。

滞留時間と解放時間をそれぞれ設定することで、偏りすぎた合流搬送にならないように制御できます。

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません

Offline System

目次
概要
始める前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ ナビゲーションツリー画面
 - ・ プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・ Rename
 - ・ Export As Project File
 - ・ Add New Subnet
 - ・ Export As Legacy File
 - ・ Upload To System
 - ・ Save Changes
- [/Undo ALL Changes](#)

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・ Modify
 - ・ Add Modules画面
 - ・ Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・ Main
 - ・ General/IP
 - ・ Configuration
 - ・ Motors
 - ・ Sensors
 - ・ Zones
 - ・ **Merger**
 - ・ Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Merger

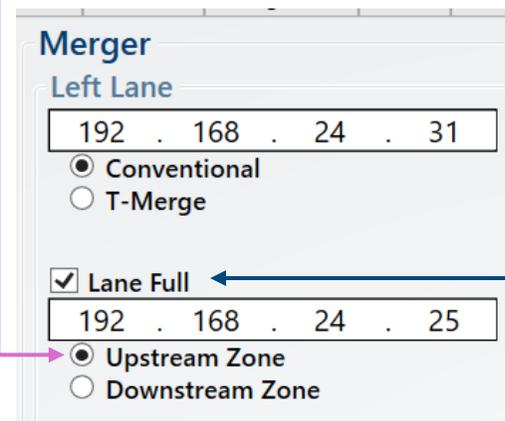
Merger マージ設定タブ (8/9)

Lane Full機能 (2/2)

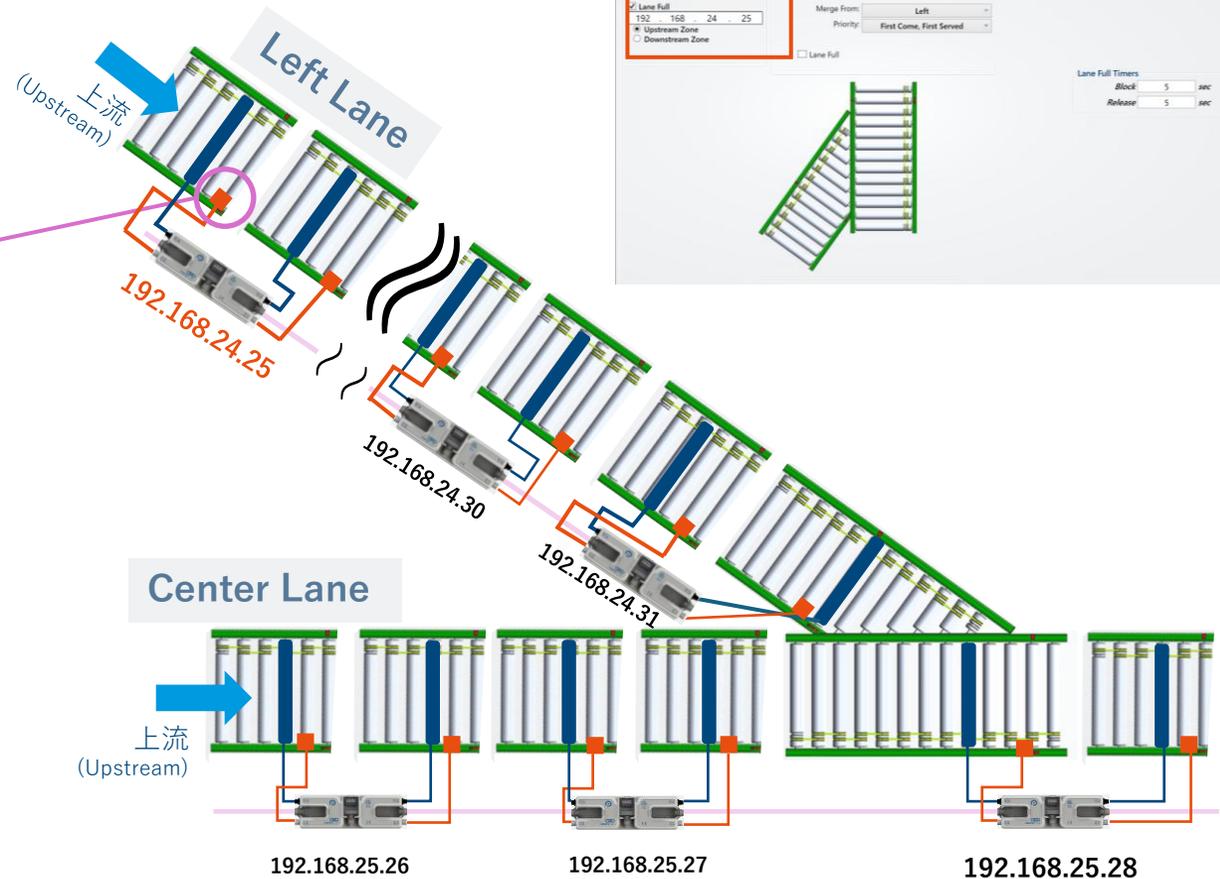
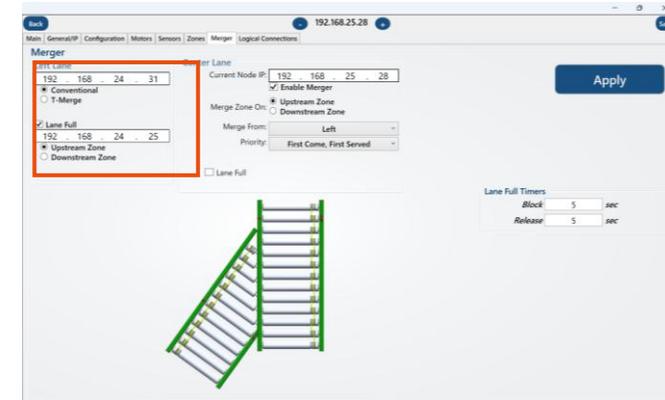
Lane Fullの監視ConveyLinxの設定

監視にはConveyLinxに接続されたセンサを使いますので、Lane Full対象のConveylinxのIPアドレスを入力します。
例えば、192.168.24.25の上流側センサをつかおうとすれば...

Left LaneのLane Fullに✓を入れて、Upstream Zoneを選択します。



ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表示されません



Offline System

目次
概要は始める前に
オフライン設定のたまかな手順

●オフラインTOP画面

- ・ナビゲーションツリー画面
- ・プロジェクトファイル作成

●プロジェクトファイル

- ・Rename
- ・Export As Project File
- ・Add New Subnet
- ・Export As Legacy File
- ・Upload To System
- ・Save Changes

/Undo ALL Changes

●プロジェクト構成

サブネット画面

- ・Modify
- ・Add Modules画面
- ・Flex Zone

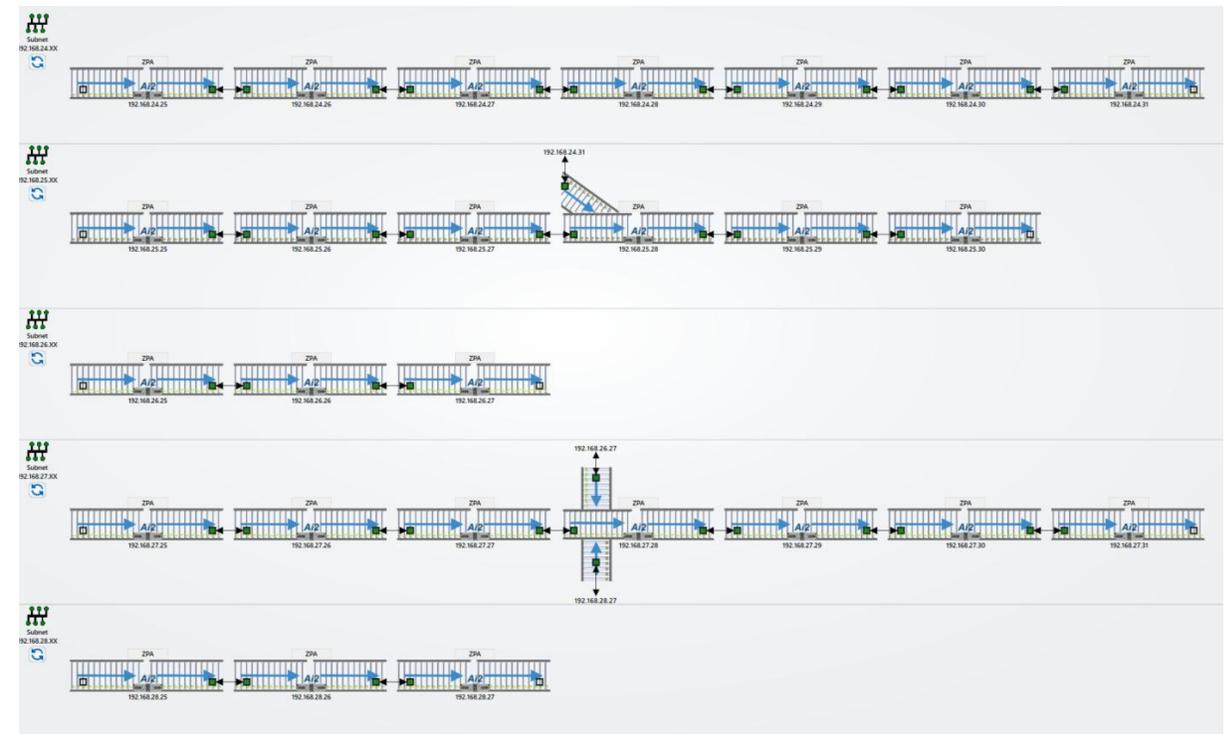
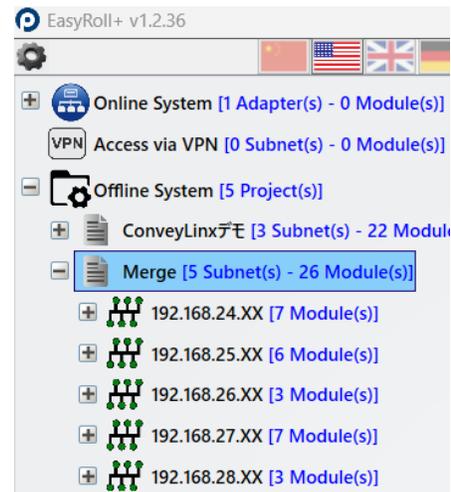
モジュール設定

- ・Main
- ・General/IP
- ・Configuration
- ・Motors
- ・Sensors
- ・Zones
- ・Merger
- ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Merger

Merger マージ設定タブ (9/9)

プロジェクト画面や
サブネット画面でのマージ表示マージ設定が出来たら、プロジェクト画面/
サブネット画面で、レイアウト上でマージが
完成しているか確認してください。

ZPA機能のみ
PLC I/Oモード設定では表
示されません

Offline System

目次
概要
はじめる前に
オフライン設定のたまかな手順

- オフラインTOP画面
 - ・ナビゲーションツリー画面
 - ・プロジェクトファイル作成

- プロジェクトファイル
 - ・Rename
 - ・Export As Project File
 - ・Add New Subnet
 - ・Export As Legacy File
 - ・Upload To System
 - ・Save Changes

/Undo ALL Changes

- プロジェクト構成
 - サブネット画面
 - ・Modify
 - ・Add Modules画面
 - ・Flex Zone
 - モジュール設定
 - ・Main
 - ・General/IP
 - ・Configuration
 - ・Motors
 - ・Sensors
 - ・Zones
 - ・Merger
 - ・Logical Connections

プロジェクト構成

└ モジュール設定 - Logical Connections

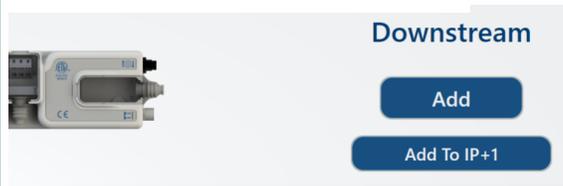
Logical Connections ロジック接続

ロジック接続の編集ができる

サブネット画面で設定したZPAロジックの繋がりを編集できます。
上/下流のIPアドレスの変更や、
ZPAロジックの繋がりをDelete（切断）したりできます。



Delete後画面 or 末端IPアドレス画面



Add To IP + or -1

- ・Downstream 本IP直後【+】にあるIPアドレスをロジック接続する。
- ・Upstream 本IP直前【-】にあるIPアドレスをロジック接続する。

Add（追加）

ロジックをつなげたいIPアドレスを記入してロジック接続する



間違ってDeleteクリックしてしまっても
addAdd To IP + or -1クリックすればロジック
接続されます。

